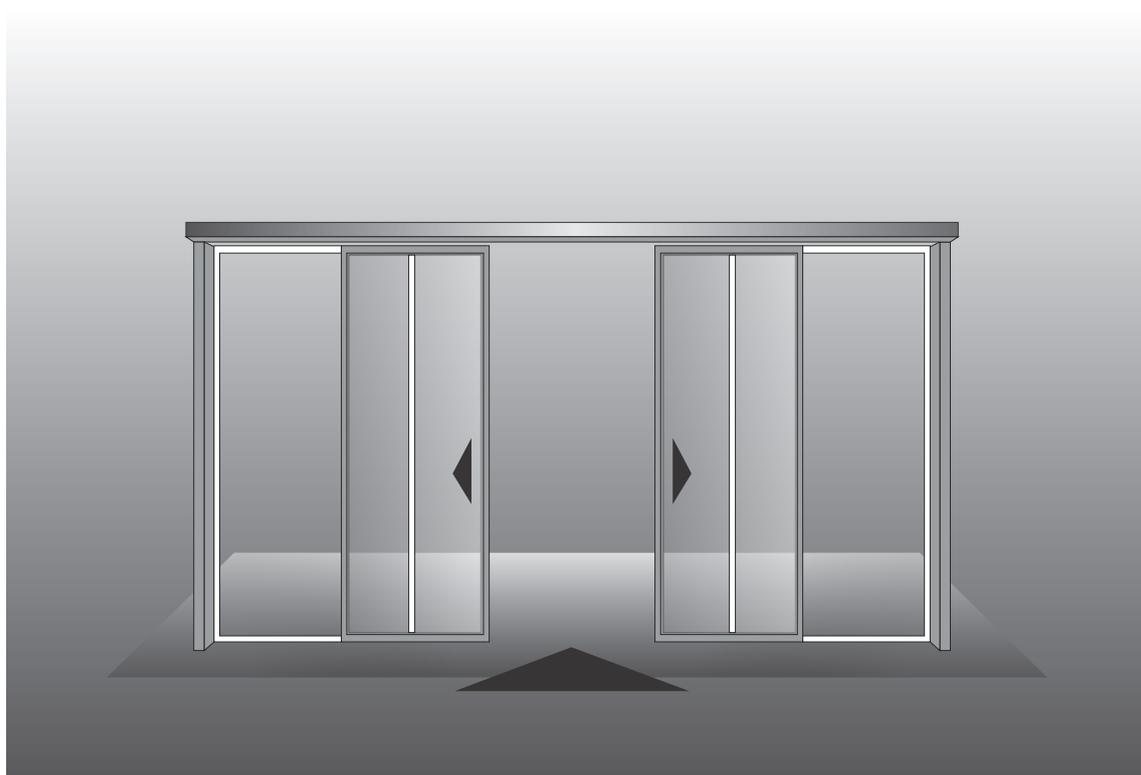


安装调试手册

Installation Manual

D20



Automatic Sliding Door

第一章 概述

1.1 手册使用说明

- 使用本产品前必须阅读该安装调试手册，并且遵守相关的安全说明。
- 为施工方安装、调试及维修该型号自动门提供详细说明。
- 标准配置的安装说明及选配件的安装说明。
- 所有未标尺寸单位为mm。
- 本公司保留对产品修改的权利，如有修改恕不另行通知。

1.2 安全事项

- 声明

遵守安全说明可以确保避免触电、火灾等严重伤害事故的发生。

遵守安全说明可以确保设备长期安全使用，并保证平滑门驱动器处于良好的工作状态。

制造商对不正当的使用和非安全使用环境中使用，而造成的问题和设备损坏不承担责任。

- 警告

请使用符合设备要求的电压、频率，否则有触电和起火的危险。

请不要使用有松动或坏的电源连接器，否则有触电和起火的危险。

请使用正确的接地，否则将有导致触电和损坏设备的危险。

请不要改造自动门部件，否则将有导致触电和损坏设备的危险。

请使用传感器时避免检测范围过小或留有死角，防止通行者被门冲撞或夹击，造成伤害。

请务必使用安全光线，否则通行者会有被门冲撞或夹击，造成伤害。

请将自动门标题贴于门扇上，否则会使通行者注意不到门扇，造成伤害。

手册中出现的以下标志做为某些危险标志和重要注释标志。

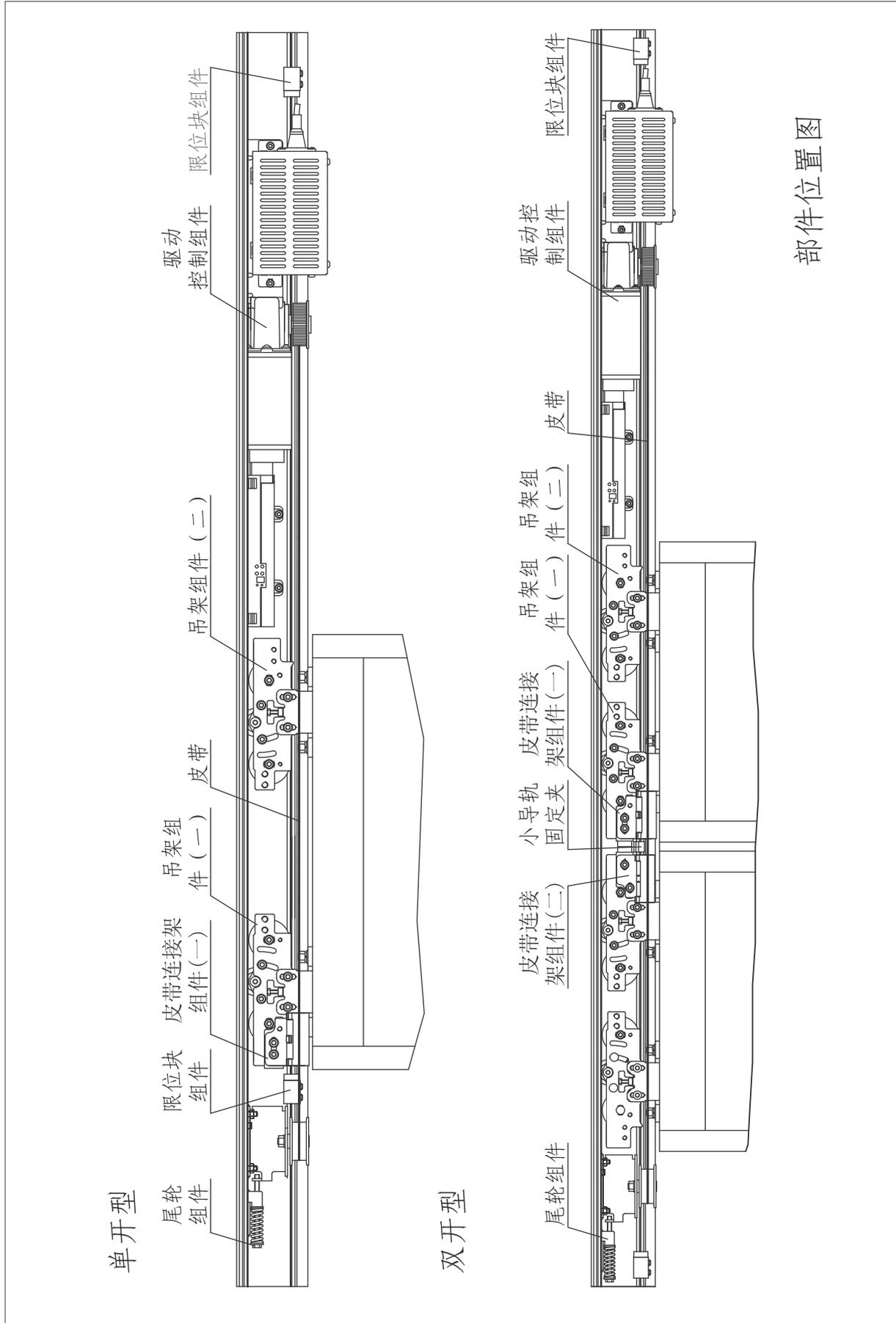


警告:
危及生命及人生安全



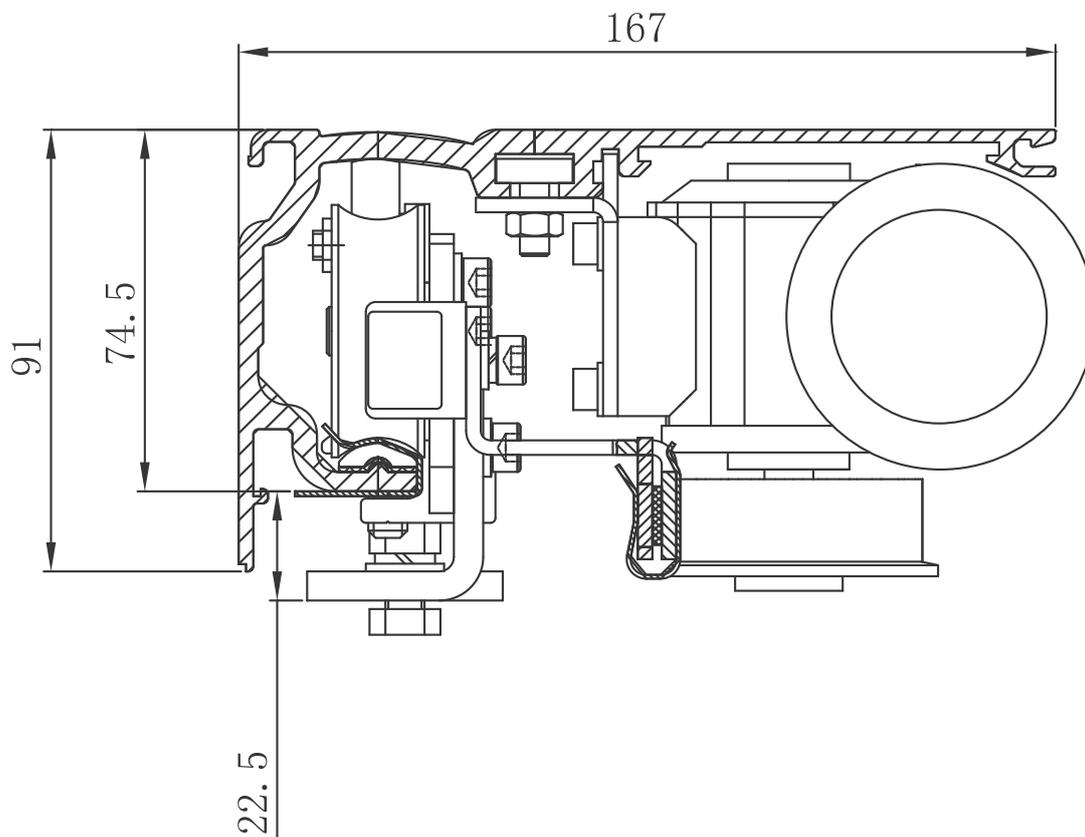
注意:
可能造成零件损害或功能失效

1.3 产品说明



部件位置图

导轨截面图



1.4 技术参数

门扇重量	单开门: 1×200kg	双开门: 2×160kg
净开宽度	单开门 700~3000	双开门 800~3000
开门速度	100-650mm/s	
关门速度	100-500mm/s	
电源电压	200V ~ 240V 50Hz ~ 60Hz 2A	
额定功率	150W	
温度范围	-20℃ +50℃	
湿度范围	<相对湿度85%	

第二章 导轨及部件的安装

2.1 导轨的安装

- 安装基础结构的要求：安装面平整牢固，混凝土墙面应满足M8膨胀管连接，钢结构梁应满足M8螺钉的固定。
- 根据设计要求，切割导轨长度，用螺钉将导轨固定在墙上或结构上，保证导轨水平牢固。

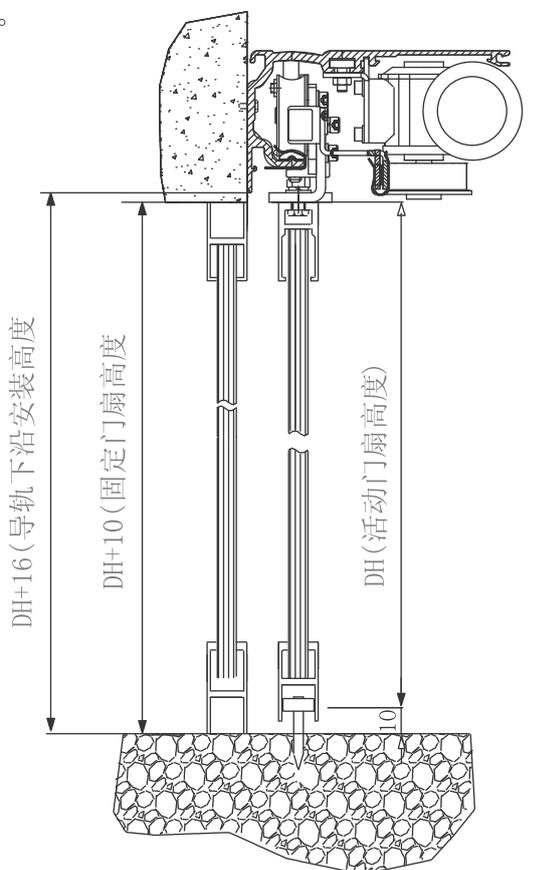
将导轨安装在离地坪DH+16mm的高度（以导轨下沿计）。

- 1、在导轨、钢结构（或墙面）上钻孔，以便安装导轨。
- 2、在导轨和盖板上钻孔，以便穿过电源线和传感器线。
- 3、用水平仪测定导轨两端水平度。
- 4、将导轨两端暂时各用一只螺钉固定到钢结构上（或墙面）上。
- 5、再次确定校正水平后，用螺钉（或M8膨胀栓）

将导轨最终固定在钢结构体（或墙面）。

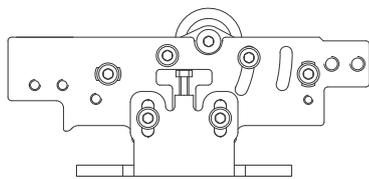
注意

- 1、导轨一定要水平。
- 2、活动门扇高度为DH。
- 3、导轨上方净空高度大于50mm。
- 4、沉头螺钉平头请不要出头，以免造成动作不良。

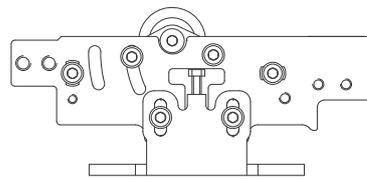


2.2 吊架组件的安装

- (1) 把成套吊架螺栓 (M8X20) 旋入门扇顶部的规定位置, 并留有大于6毫米的间隙;
- (2) 把旋在活动门扇顶部的成套螺栓装入吊架底部安装面的长槽内, 注意门扇的水平和平行位置;
- (3) 分别拧紧成套螺栓, 按下图尺寸固定在门扇顶部.

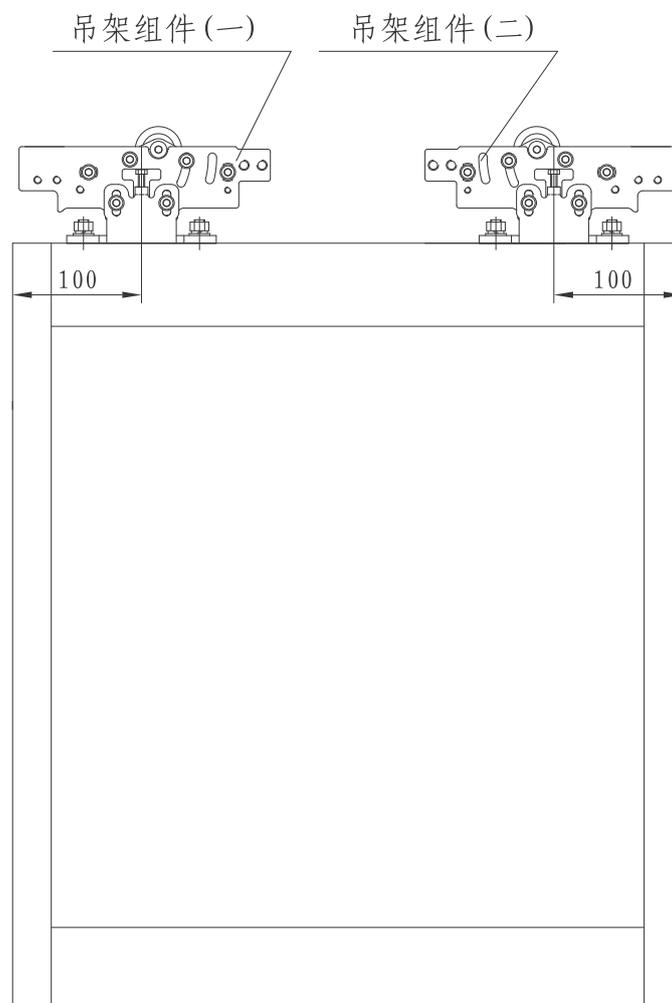


吊架组件(一)

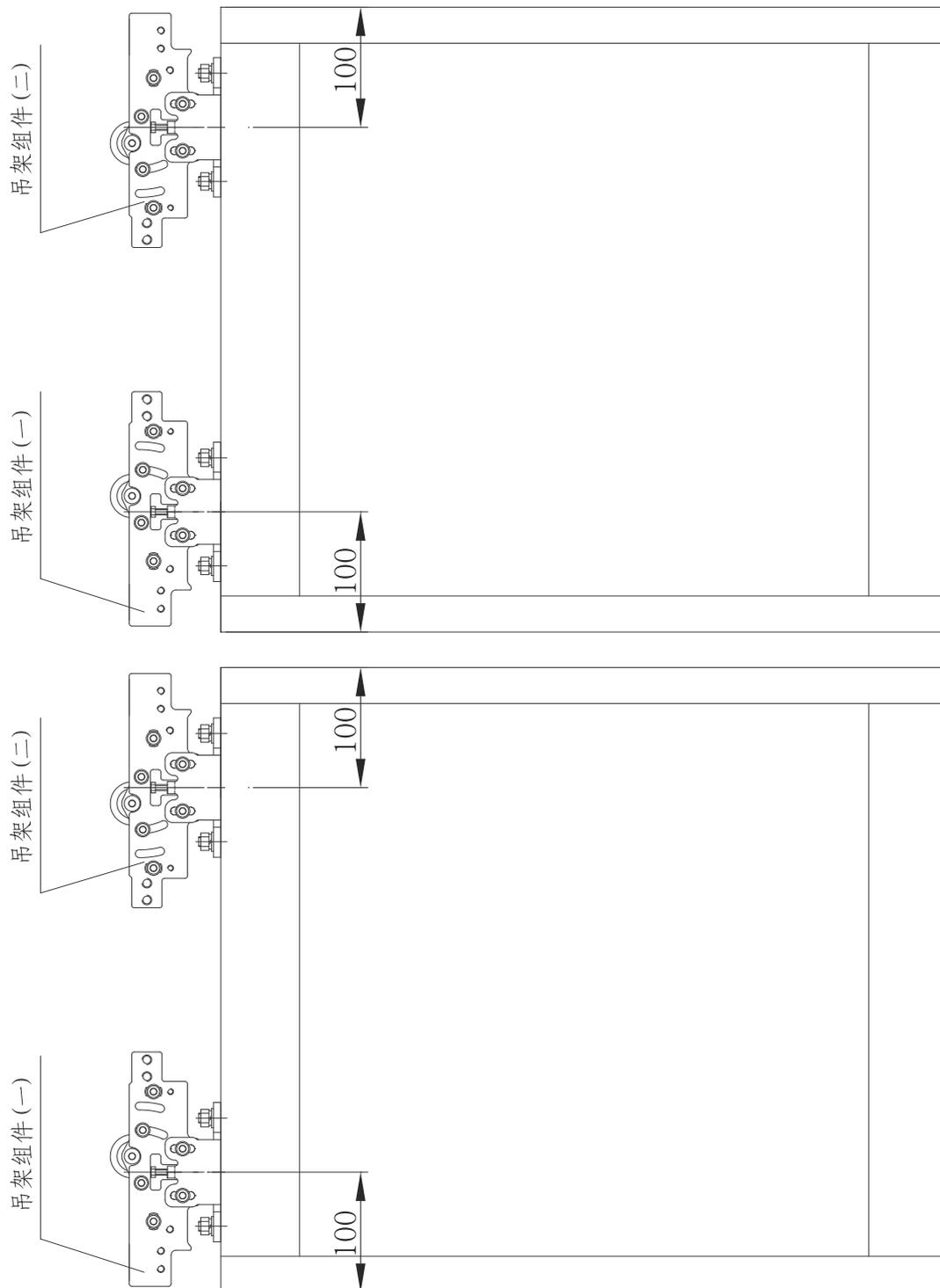


吊架组件(二)

单开型



双开型



2.3 活动门扇的安装及调节

(1) 拧松吊架上螺钉(A), 释放吊架上的防脱轮,将防脱轮调到最低位置,将活动门扇悬挂到导轨之上,并进行门体运行检查;

(2) 适当调节活动门扇的高度, 使活动门扇的底边缘到地面的距离约为10毫米,确保活动门扇保持垂直;

1) 调整时先拧松吊架部件的螺钉B;

2) 旋转高度调整螺栓把门扇调到安装要求(可让活动门扇上下各调7毫米),高度调整螺栓顺时针转动时, 门扇上升; 逆时针转动时,门扇下降.

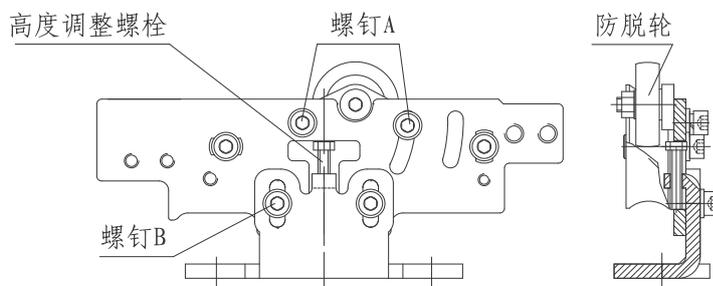
3) 调整完毕后,再拧紧螺钉B.

(3) 打开活动门扇至全开位置, 调节门扇使活动门扇的主关闭边沿和固定门扇的边沿保持平行;

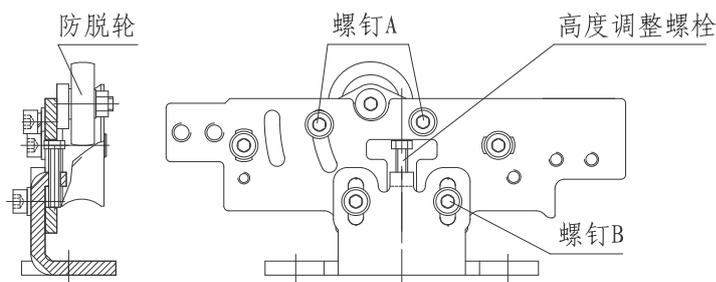
(4) 关闭活动门扇至关闭位置, 然后开启活动门扇几毫米距离, 检查中间密封处的间隙, 适当调节使密封处保持平行;

(5) 调节螺钉A,适当调节防脱轮的位置, 使防脱轮与导轨上沿保持0.5毫米的间隙。

吊架组件(一)

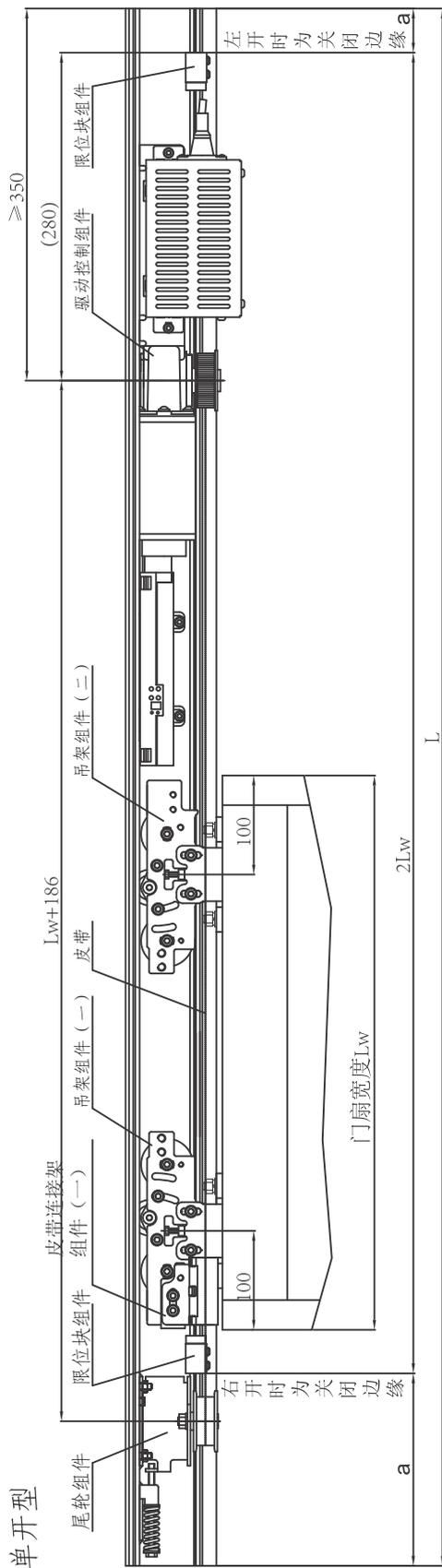


吊架组件(二)

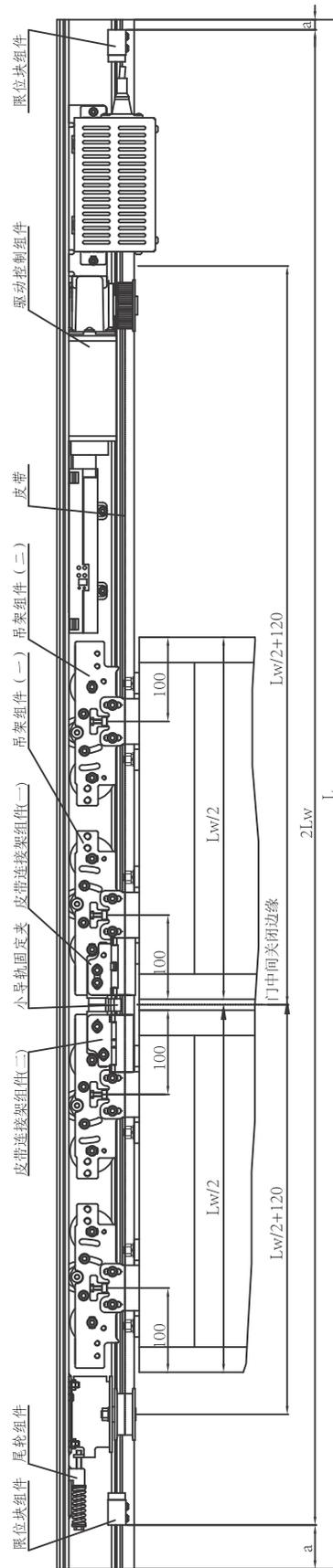


2.4 驱动控制组件和尾轮组件的安装

- (1) 把驱动控制组件和尾轮组件上旋在T型螺钉上的螺母拧松,驱动控制组件装配于导轨的右端,尾轮组件装于导轨的左端,将T形螺钉的头部卡入导轨上沿的方槽内;
- (2) 按下图所给尺寸,把T型螺钉旋转90°定位,再分别拧紧螺母固定。



双开型



2.5 同步带的安装

(1) 切割同步带长度:如单开门同步带长度为 $4L_w-200$;双开门同步带长度为 $2L_w+650$ (L_w 为门扇宽度).

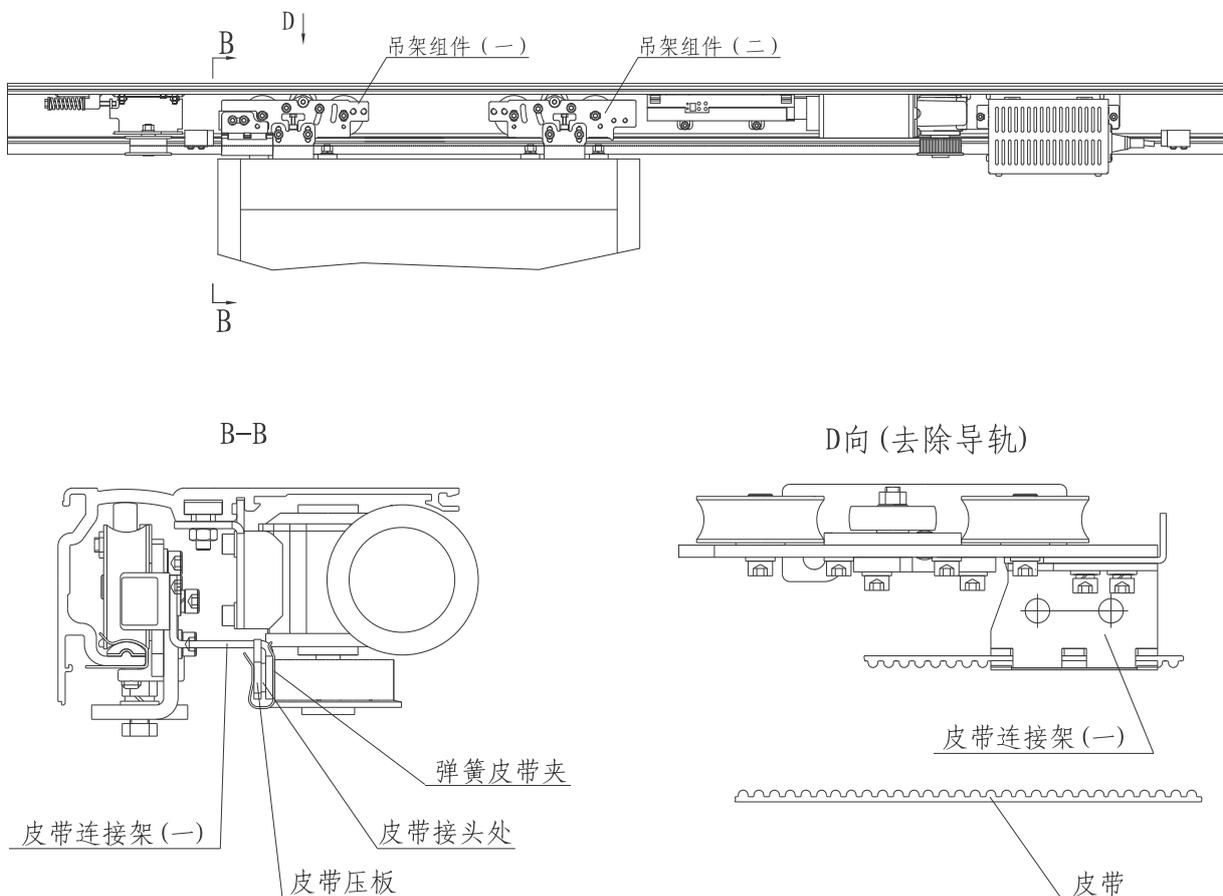
(2) 将皮带夹支架(一)、(二)分别安装到如图所示的吊架上,把切割好的同步带接头处的外齿嵌入皮带夹支架(二)上的长方槽中,并在支架上中心处对接同步带两端,再把皮带压板叠加在同步带接头处,然后用弹性皮带夹把上述两个皮带连接件连同皮带接头夹住。

(3) 将活动门扇推至关闭位置,松开尾轮组件上的固定螺母,将形成环形的同步带套在电机主动轮和尾轮上,向左推动尾轮组件,拉直皮带.将贴近皮带夹支架(一)处同步带外齿嵌入到皮带压板的长方槽中,再用弹性皮带夹把上述部分夹住。

(4) 固定尾轮固定支架,转动调节螺栓,使尾轮调节支架向左移动,皮带张力增大,再固定尾轮调节支架。

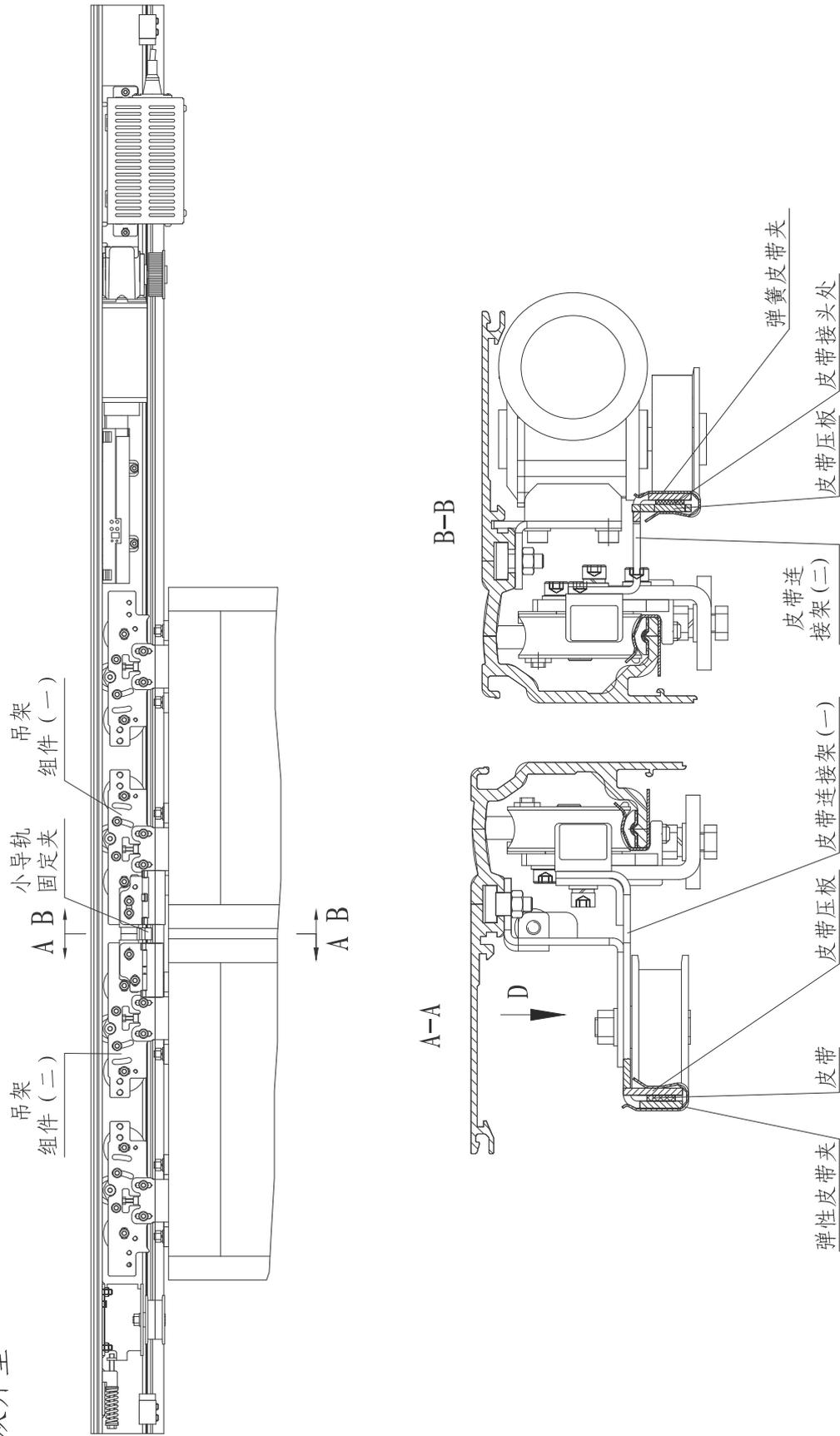
(5) 如果活动门扇在运行中导致皮带和尾轮边沿摩擦而产生噪声,松开固定尾轮部件的螺栓,调节其位置,以确保皮带在尾轮的中心处移动。

单开型

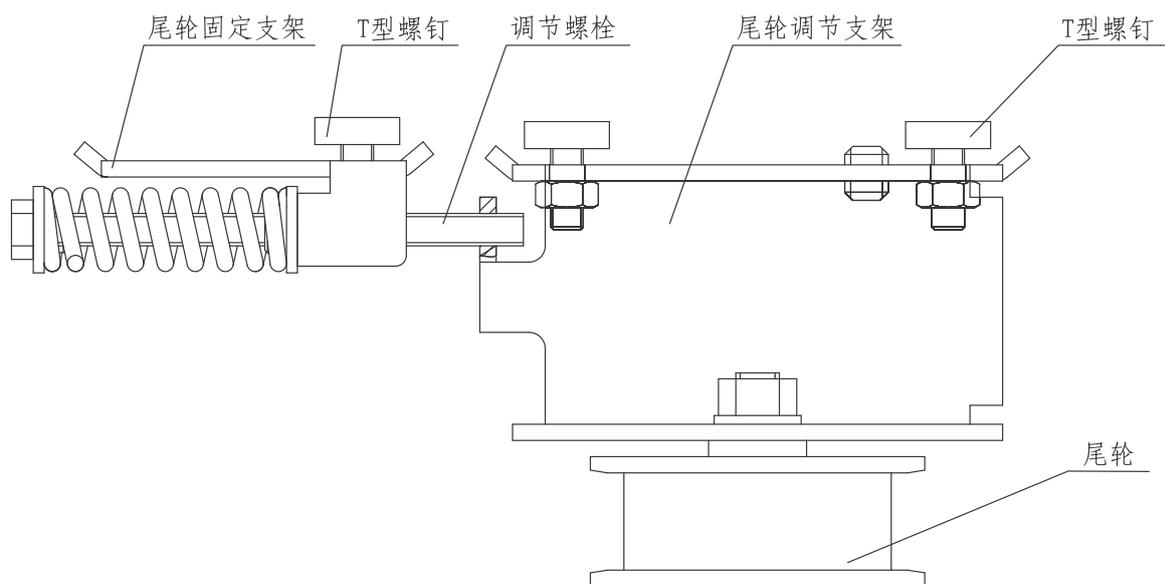
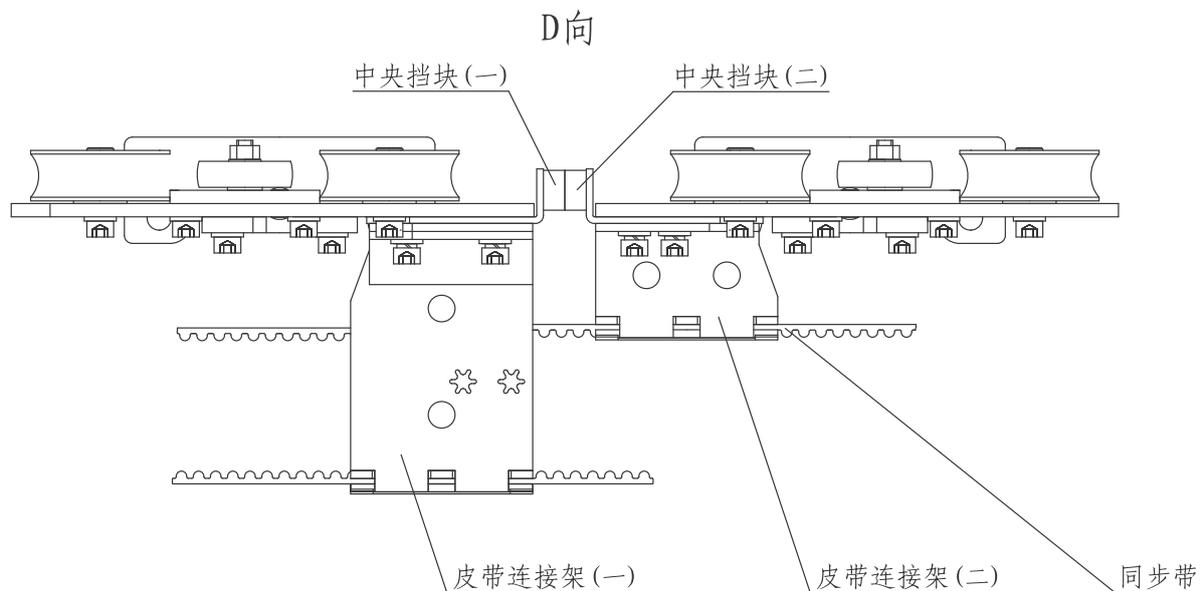


2.5 同步带的安装

双开型



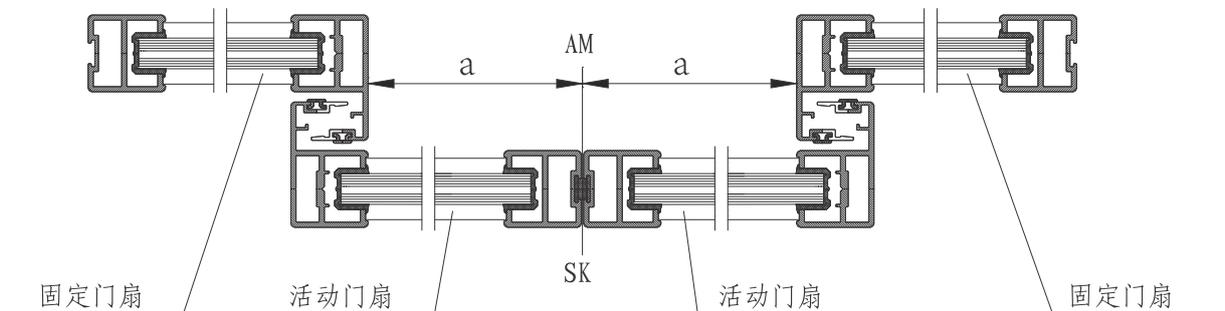
2.5 同步带的安装



2.6 活动门扇的精准调节

(1) 将活动门扇推至关闭位置，调节活动门扇位置确保活动门扇关闭位置(SK)和门的中心位置(AM)保持一致,重新将驱动皮带连接件用螺栓固定.

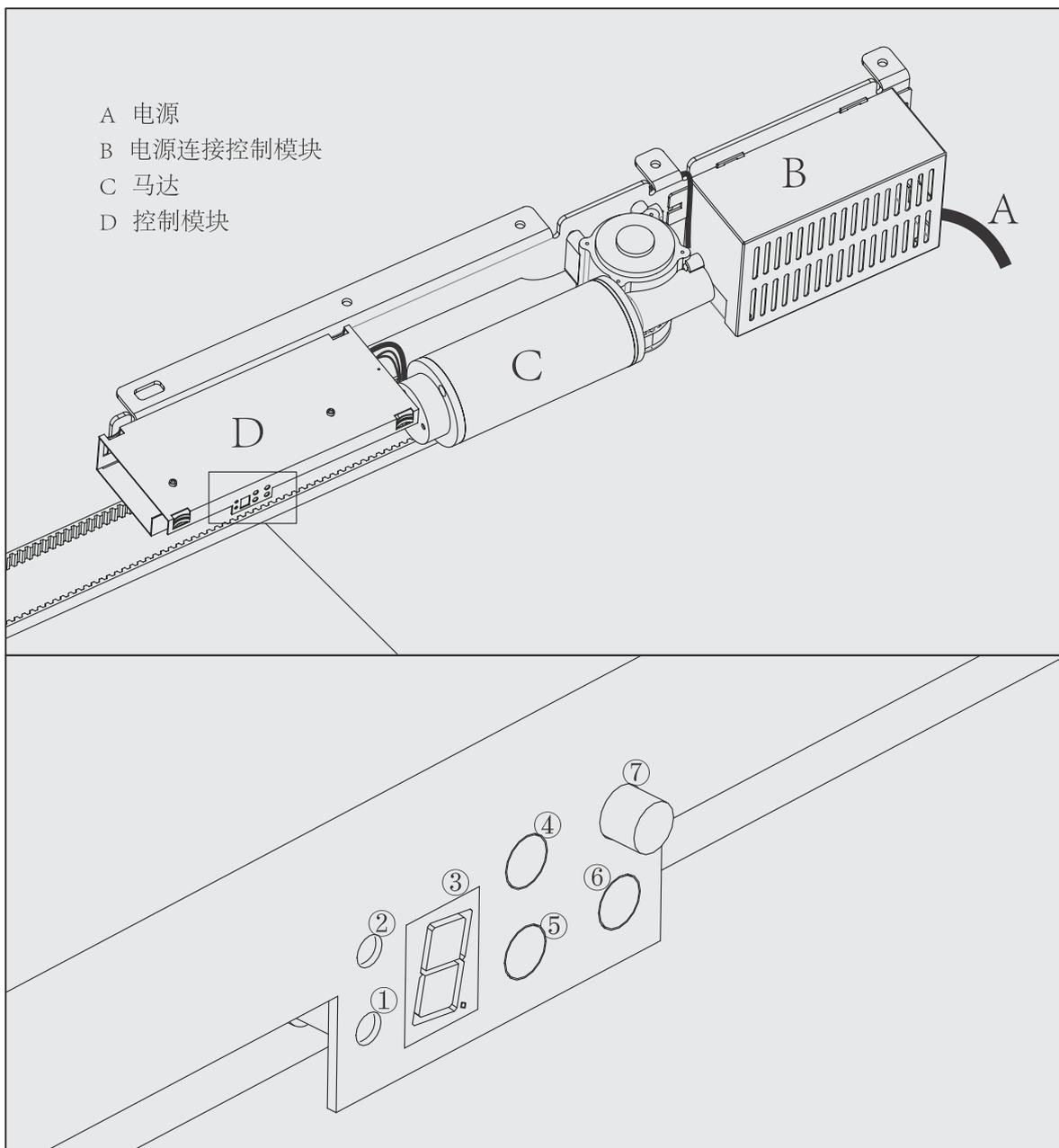
(2) 为了确保活动门扇关闭位置(SK)和门的中心位置(AM)保持一致，调节时需精确移动皮带和连接件的相对位置。



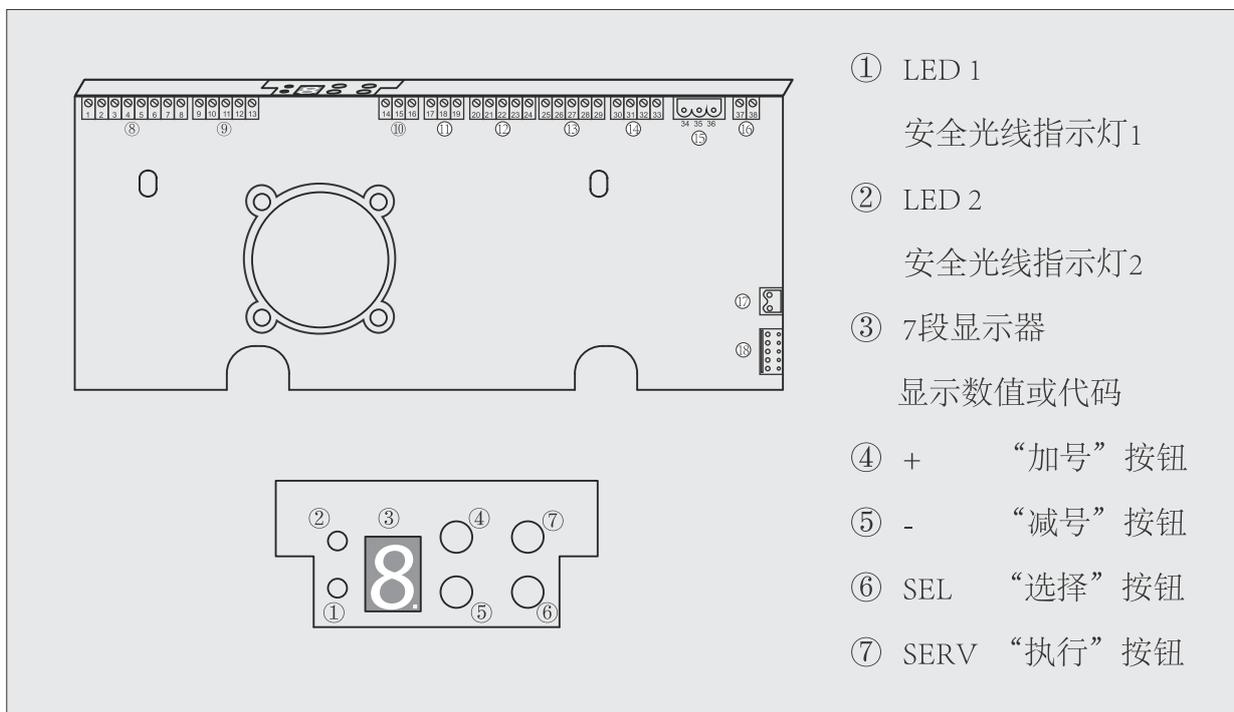
2.7 设置限位块的位置及开启宽度

- (1) 松开导轨左右侧的限位块。
- (2) 手动将活动门扇推开至全开启位置。
- (3) 移动限位块至紧靠吊架固定板位置，用紧定螺钉固定。
- (4) 两活动门扇在开至最大时应碰到装在导轨左或右的限位块。
- (5) 闭门时,中央挡块应调校到活动门扇接触到密封条,无框玻璃门中央门隙大约为4mm。

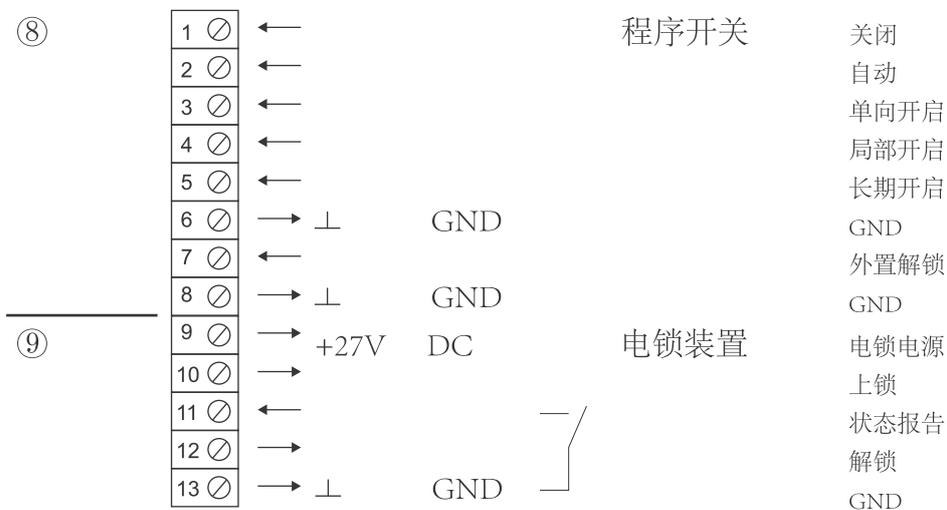
第三章 电气连接



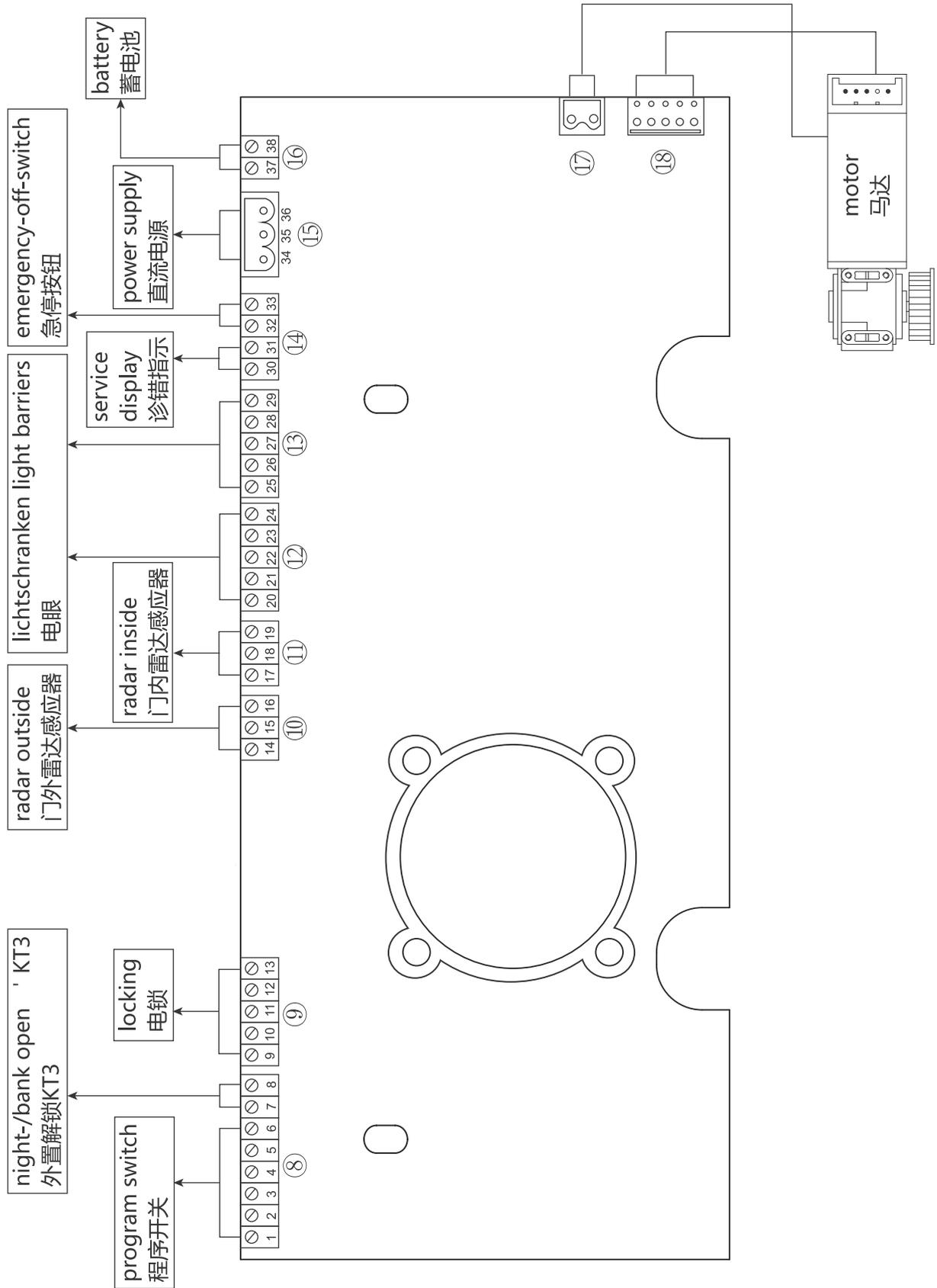
- ① LED 1 安全光线指示灯1
- ② LED 2 安全光线指示灯2
- ③ 7段显示器 显示数值或代码
- ④ + “加号”按钮
- ⑤ - “减号”按钮
- ⑥ SEL “选择”按钮用于菜单控制
- ⑦ SERV “执行”按钮用于功能执行



3.1 控制器端口的功能介绍

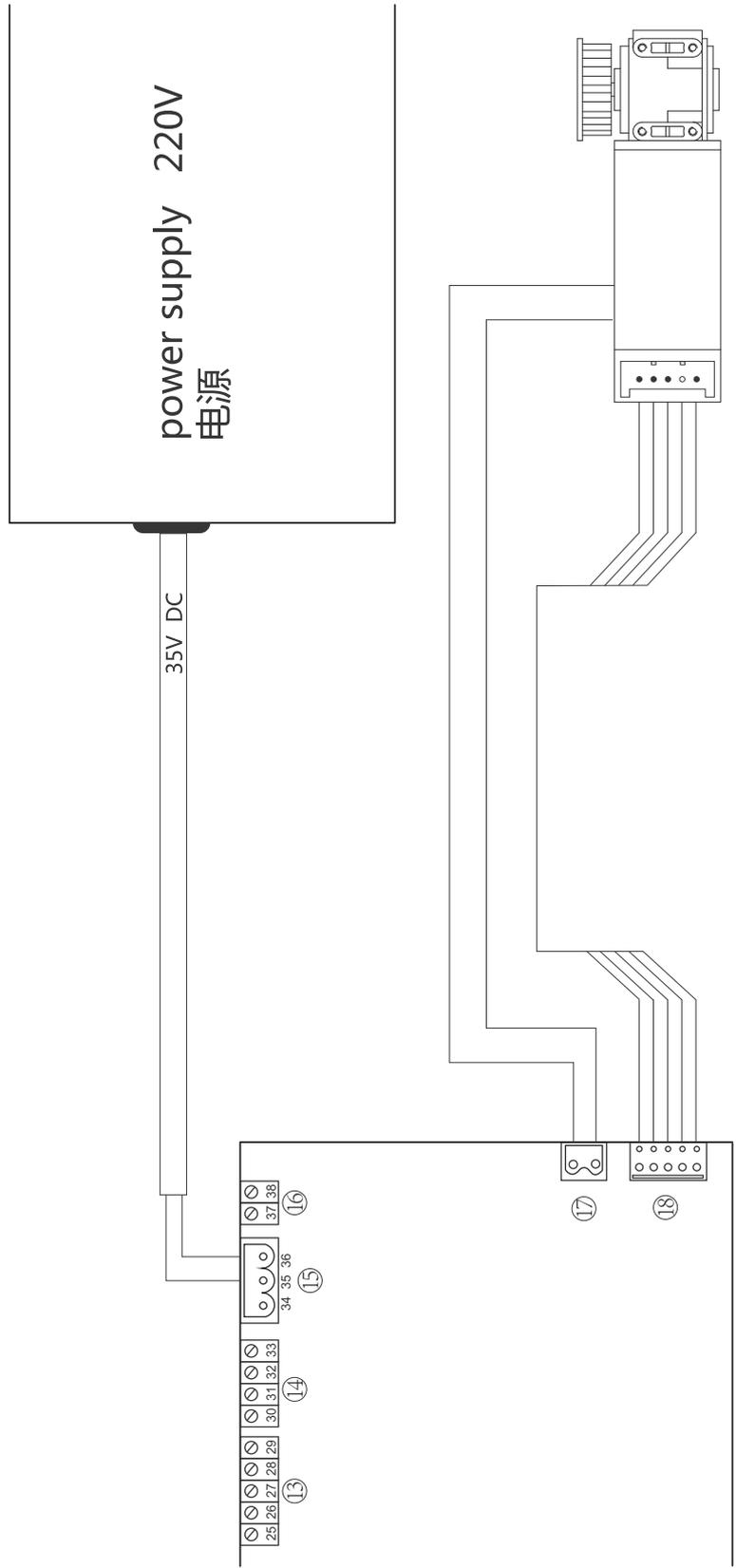


⑩	14	→			门外感应器	电源
	15	←				门外感应器信号
	16	→	⊥	GND		GND
⑪	17	→	+27V	DC	门内感应器	电源
	18	←				门内感应器信号
⑫	19	→	⊥	GND		GND
	20	→			安全装置2	电源
	21	←				接收信号2
⑬	22	→				电源
	23	→				发射信号2
	24	→	⊥	GND		GND
	25	→			安全装置1	电源
	26	←				接收信号1
⑭	27	→				电源
	28	→				发射信号1
	29	→	⊥	GND		GND
	30	→			维修	维修输出 (1.5A)
⑮	31	→				电源
	32	→				GND
	33	←			急停按钮	急停按钮
	34	→			电源	
⑯	35	←				GND
	36	←				电源
	37	→			备用电池	电池 +
⑰	38	→				电池 -
	39	→			马达	
⑱	40	→			编码器	



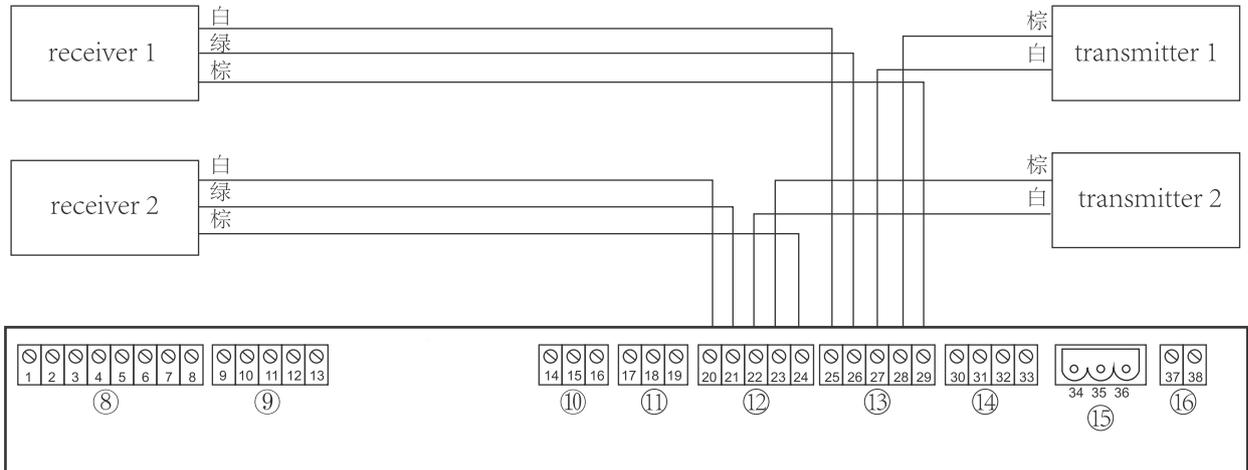
3.2 马达、控制器、电源接线图

control system D20 basic module
D20 控制模块

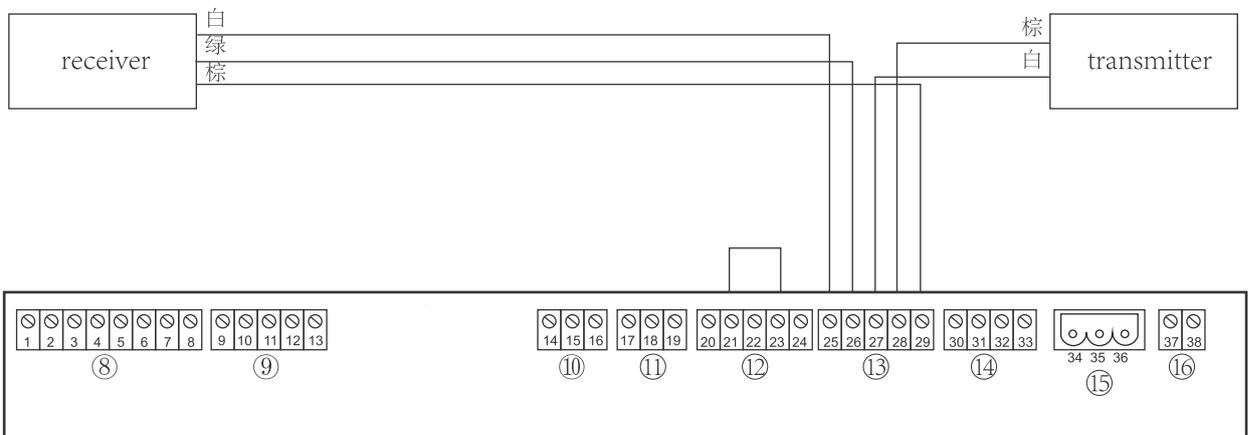


3.4 电眼接线图

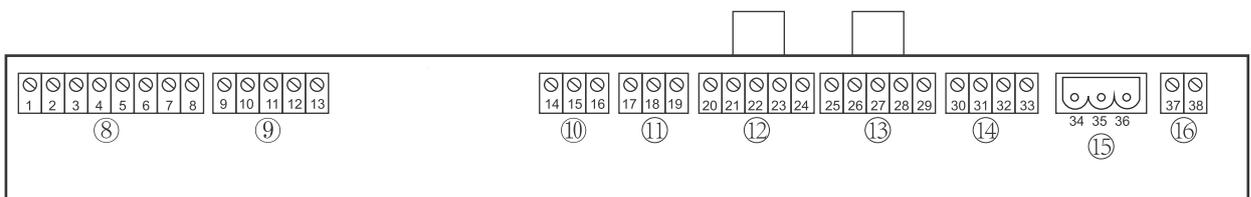
两对电眼接线图



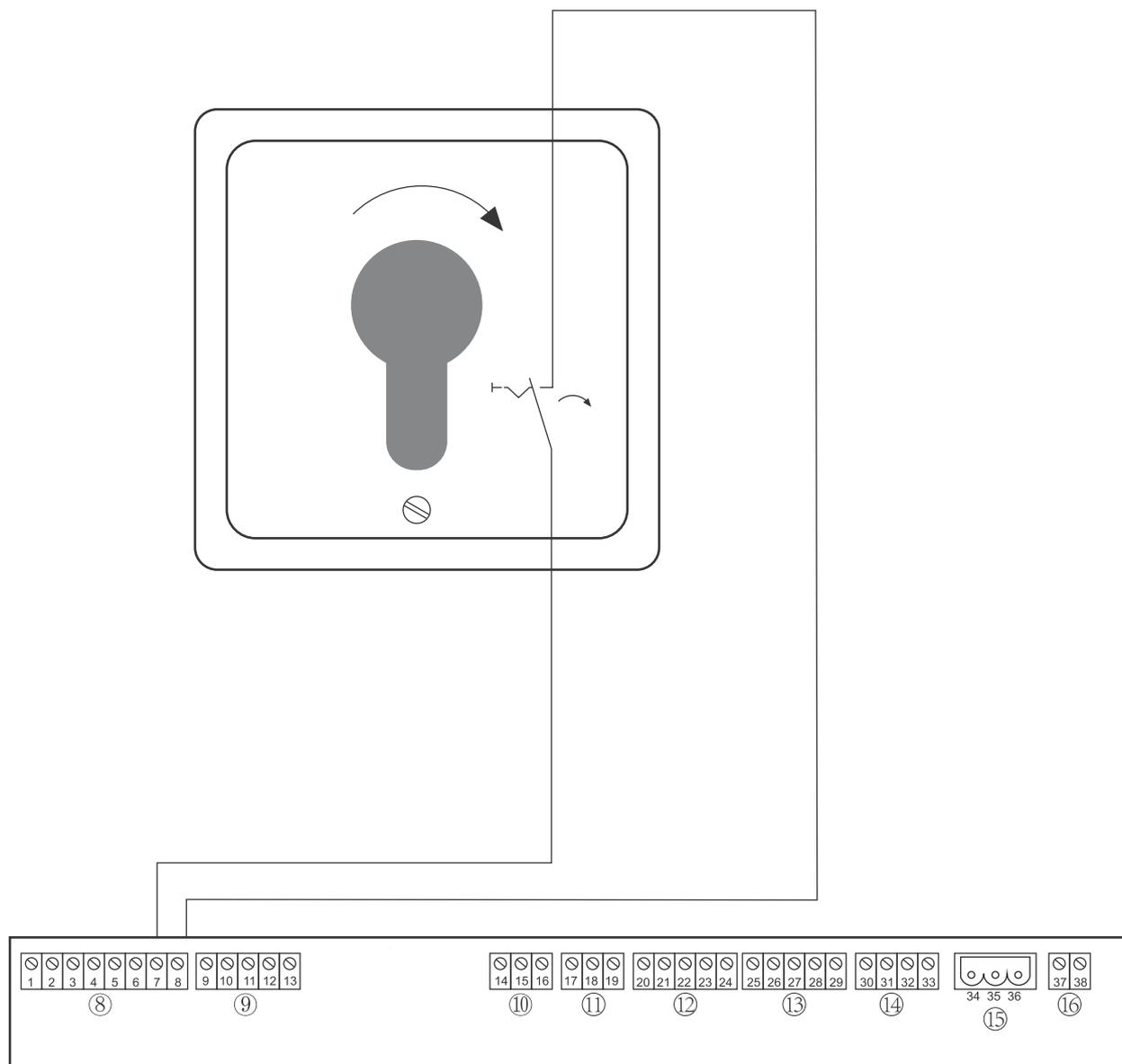
一对电眼接线图



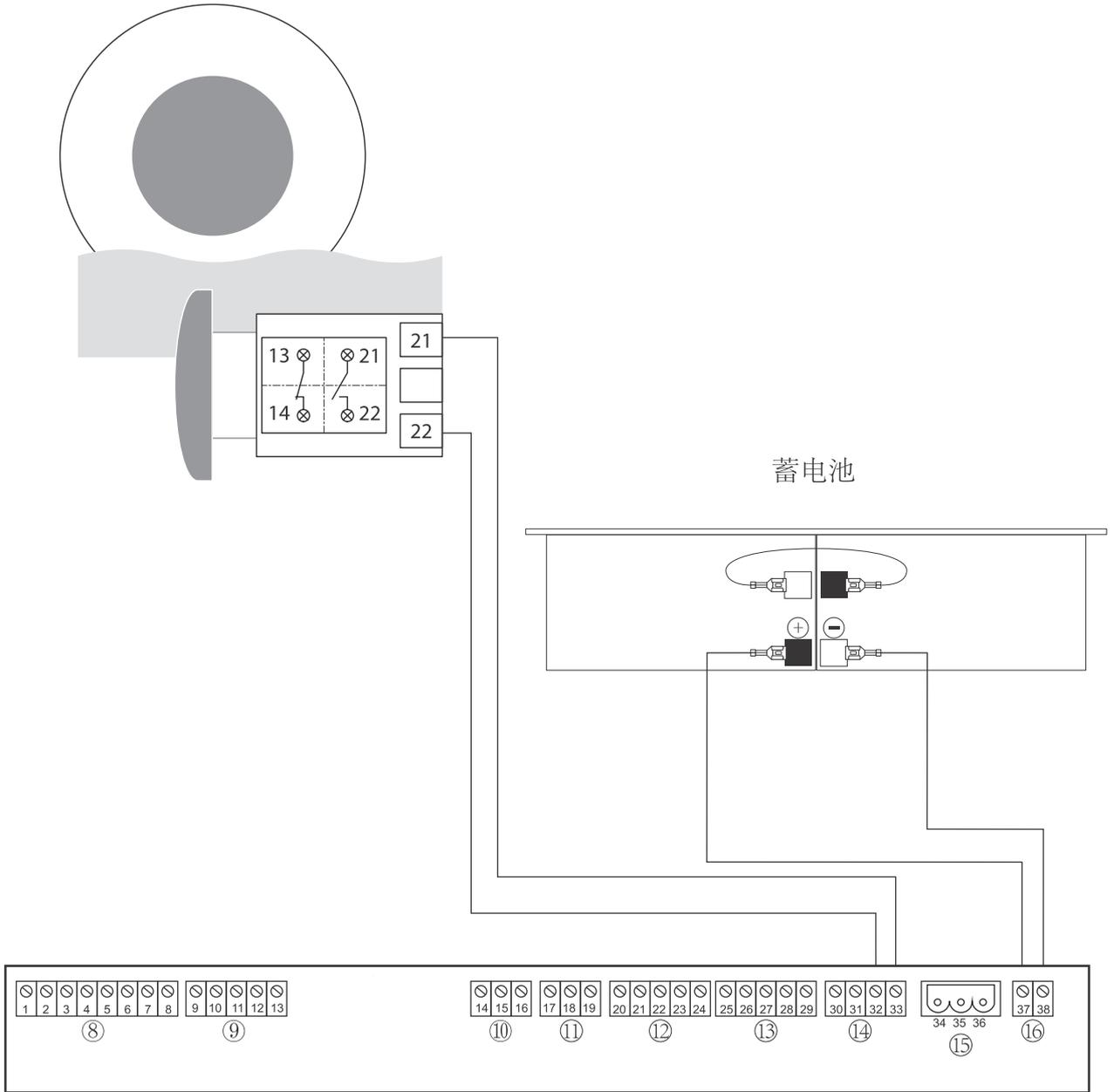
无电眼接线图



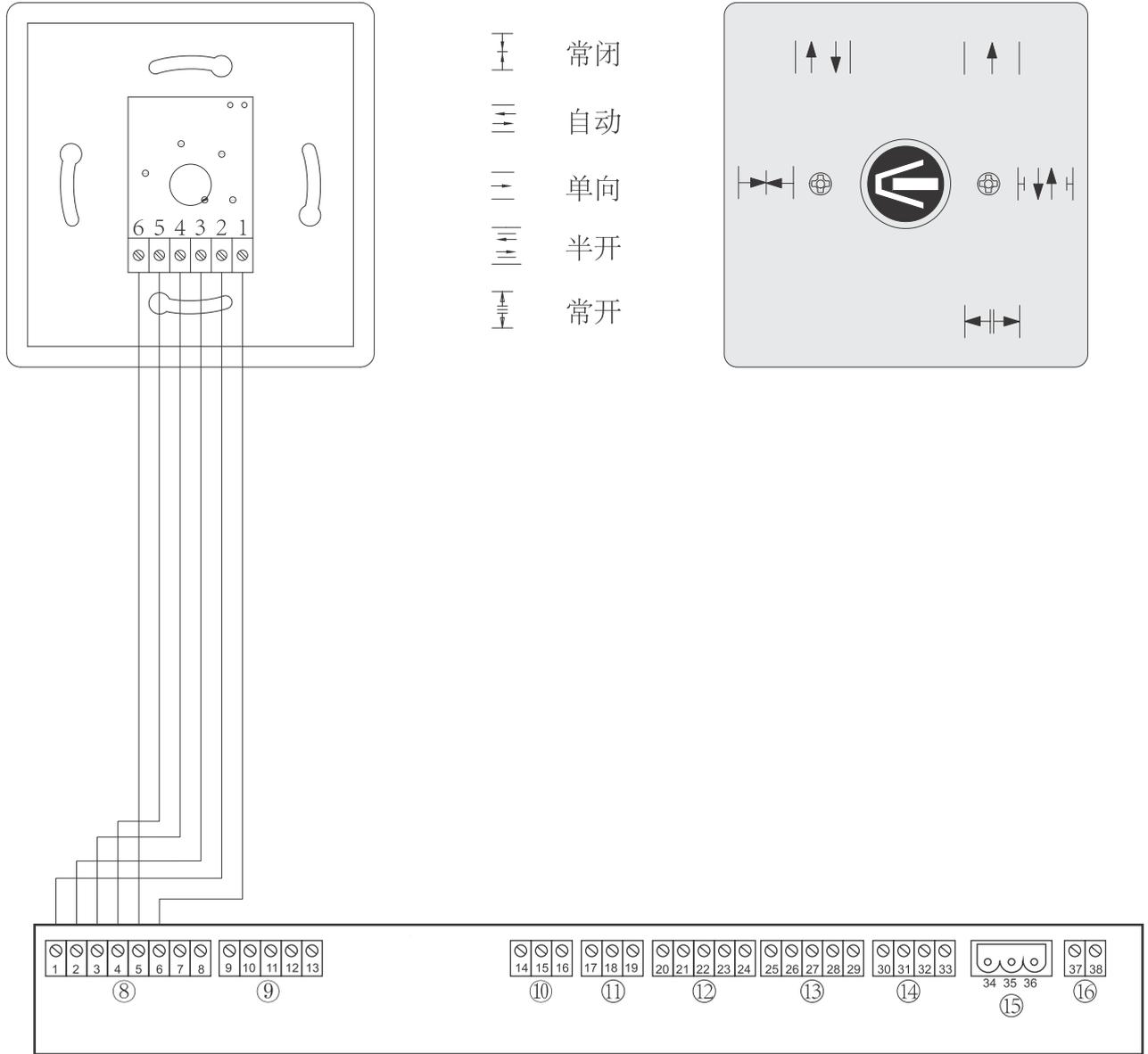
3.5 KT3外置解锁开关接线图



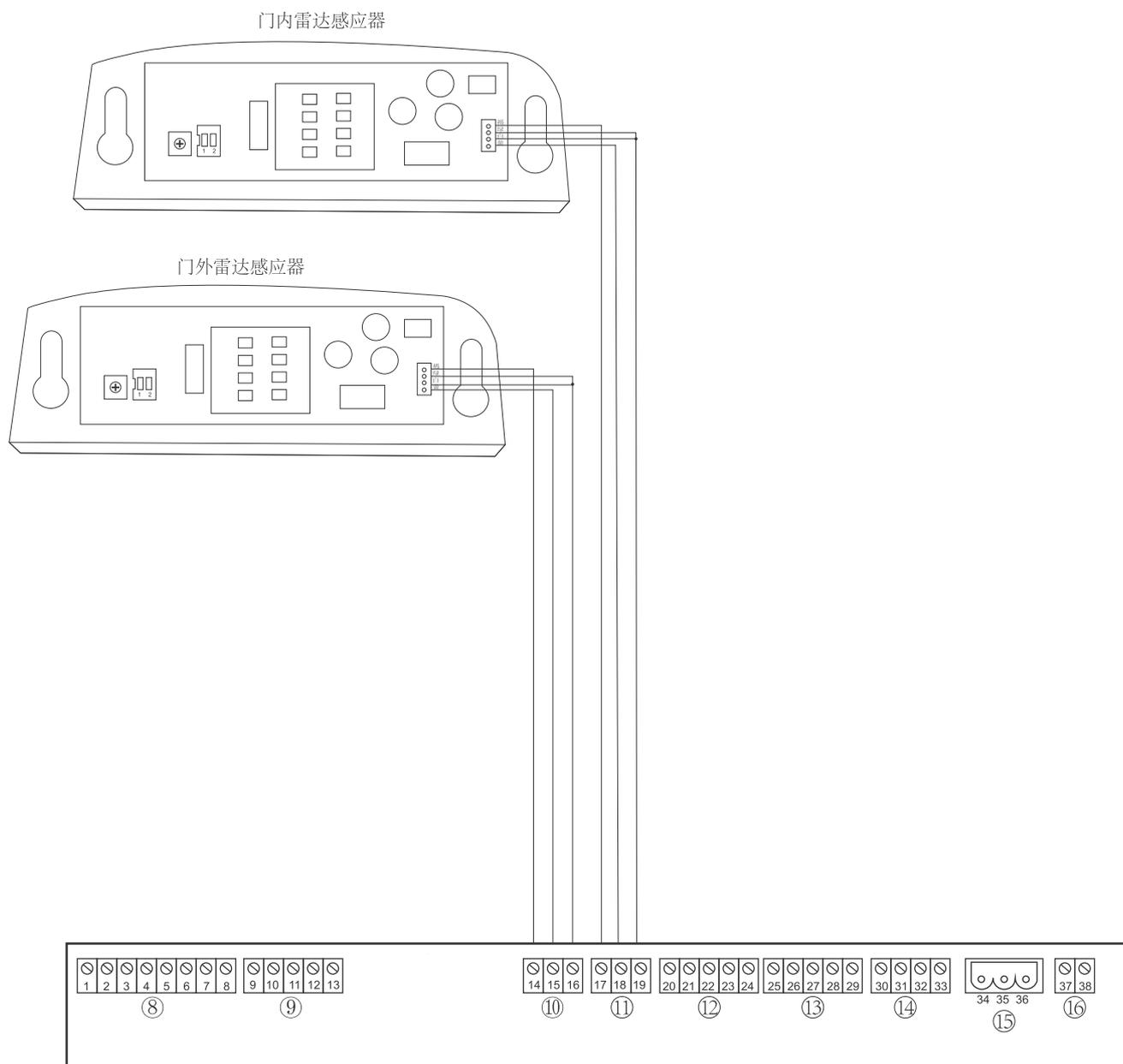
3.6 急停按钮、蓄电池接线图



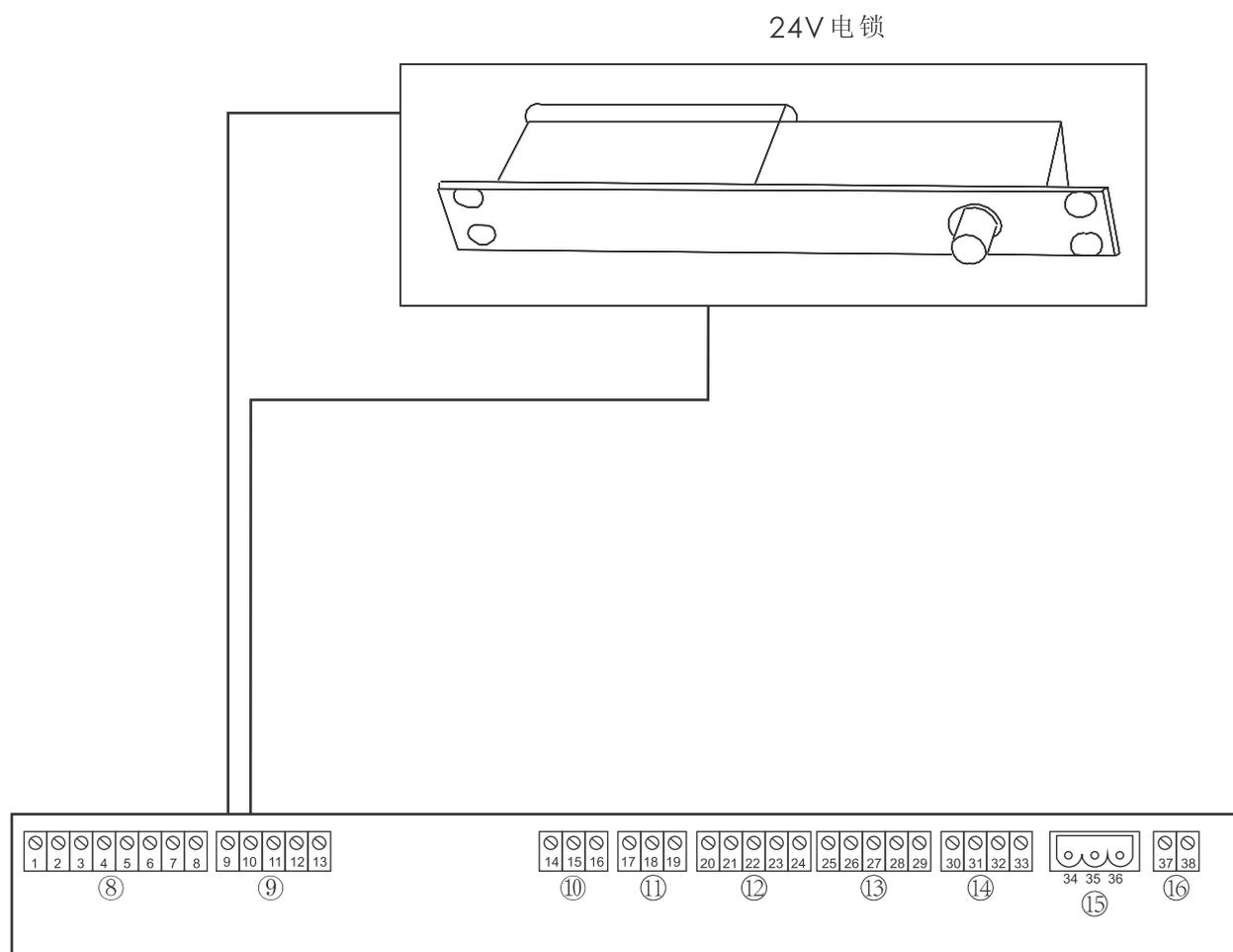
3.6 五档开关接线图



3.8 雷达感应器接线图



3.8 电锁接线图

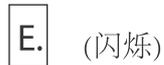


第四章 菜单结构描述

操作模式显示
操作器功能正常无故障时显示



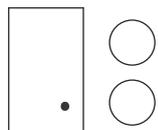
当操作器发生故障时的显示



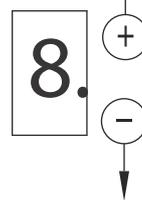
参数显示
选择需检查和修改的参数

参数值选择
通过显示器读出原参数值

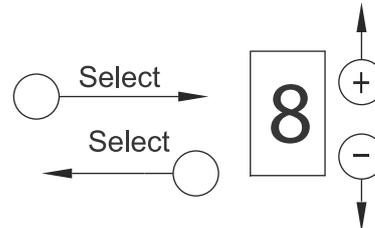
操作模式



菜单层



参数修改



代码含义



故障显示



关门速度



开门速度



操作模式



参数设置锁定选择



马达类型



开启停顿时间



外置解锁停顿时间



备用蓄电池操作模式



上锁模式



程序模式



锁的类型选择

代码显示

0-d

0-8

0-b

0-1

1-2

0-1

0-9

0-8

0-2

0-3

0-1

0-4

参数 \ 定义	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	b	c	d	E	F
p.	×	×														
r.	×	×	×	×												
L.	×	×	×	×	×											
R.	×	×	×													
o.	×	×	×	×	×	×	×	×	×							
d.	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×						
b.	×	×														
n.	×	×														
Q.	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×				
C.	×	×	×	×	×	×	×	×	×							
S.		×	×													
E.	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×						

使用“+”、“-”、“select”键进行参数修改

当设置参数时,首先按如下顺序进行检查

- | | | | | | |
|----|-----------|-----------|----|-----------|-----------|
| 1. | p. | 检查如需要进行调整 | 2. | r. | 检查如需要进行调整 |
| 3. | a. | 检查如需要进行调整 | 4. | L. | 检查如需要进行调整 |
| 5. | n. | 检查如需要进行调整 | | | |

关联设定:			p.
p.	o.	1.	
a.	o. 到 2.		
r.	o. 到 3.		
L.	o. 到 4.	0. 1.	
n.	0. 1.	0. 3.	
		0.	

参数设定描述

p. 程序模式:

- o. 标准程序模式

b. 参数设置锁定选择

L. 电锁类型:

- o. 无电锁
- 1. 双稳态电锁
- 3. 单稳态电锁

a. 备用蓄电池操作模式

- o. 无备用蓄电池
- 1. 断电关闭
- 2. 断电开启

o. 外置解锁停顿时间:

- | | | | |
|----|-----|----|------|
| o. | 0 秒 | 5. | 10 秒 |
| 1. | 1 秒 | 6. | 15 秒 |
| 2. | 2 秒 | 7. | 20 秒 |
| 3. | 5 秒 | 8. | 25 秒 |
| 4. | 8 秒 | | |

5. 参数设置锁定选择

- 1. 参数设置锁定
- 2. 参数设置锁定释放

r. 操作模式:

此项功能预留

d. 开启停顿时间:

- | | | | |
|----|-----|----|------|
| o. | 0 秒 | 5. | 10 秒 |
| 1. | 1 秒 | 6. | 15 秒 |
| 2. | 2 秒 | 7. | 20 秒 |
| 3. | 5 秒 | 8. | 25 秒 |
| 4. | 8 秒 | 9. | 30 秒 |

r. 上锁模式:

- o. 程序开关设置在“关闭”位置时上锁
- 1. 程序开关设置在“关闭”“单向开启”位置时上锁
- 2. 程序开关设置在“关闭”“自动”“单向开启”位置时上锁
- 3. 门在关闭位置时上锁

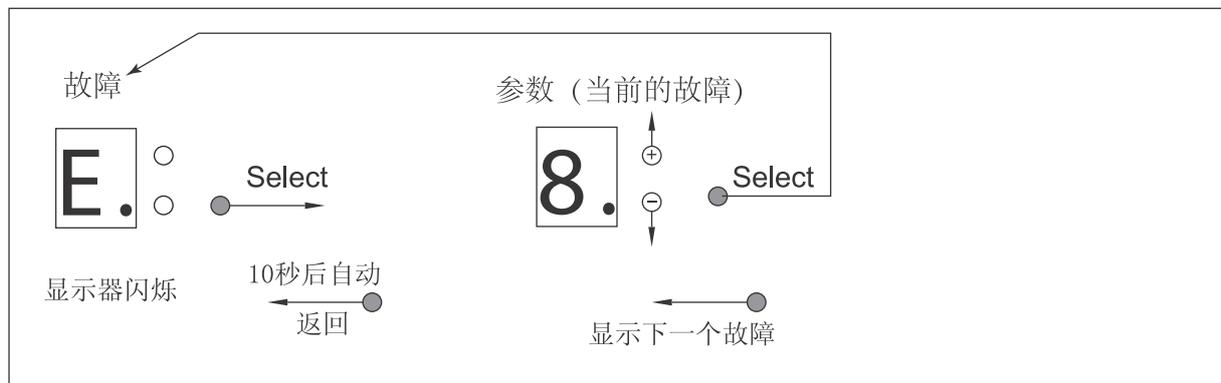
o. 开门速度:

- | | | | |
|----|---------|----|---------|
| o. | 10 cm/秒 | 6. | 40 cm/秒 |
| 1. | 15 cm/秒 | 7. | 45 cm/秒 |
| 2. | 20 cm/秒 | 8. | 50 cm/秒 |
| 3. | 25 cm/秒 | 9. | 55 cm/秒 |
| 4. | 30 cm/秒 | a. | 60 cm/秒 |
| 5. | 35 cm/秒 | b. | 65 cm/秒 |

c. 关门速度:

- | | | | |
|----|---------|----|---------|
| o. | 10 cm/秒 | 5. | 35 cm/秒 |
| 1. | 15 cm/秒 | 6. | 40 cm/秒 |
| 2. | 20 cm/秒 | 7. | 45 cm/秒 |
| 3. | 25 cm/秒 | 8. | 50 cm/秒 |
| 4. | 30 cm/秒 | | |

确认故障信息 当前的故障能被显示确认(必须排除显示的故障)共可储存8个故障信息



故障代码描述

解决故障方法

0	无故障	
1	编码器	电源重置
2	学习标定行程不足	断电, 门体移到中间通电
3	学习故障	门体行程超长
4	力故障	检查门体滑动阻力, 程序开关从“自动”到“关闭”位置再返回到“自动”
5	门堵塞	移除阻塞物, 程序开关从“自动”到“关闭”位置再返回到“自动”
6	系统测试故障	电源重置
7	急停按钮	释放急停按钮
8	过电流	设置程序开关从“自动”到“关闭”位置再返回到“自动”

首次启动故障

更改电机运转方向
在首次启动时, 当门页执行打开循环时,

按减号键: ●○○ 直到门改变运行方向

第五章 程序及功能测试

5.1 首次启动/调校/功能测试



电器安装必须由受过专业培训且我方认可的专业技术人员进行
客户必须在现场提供220V/16A带有电流保护的交流电源。
电源线需使用双绝缘的电缆线，如：NYM.请勿使用家用扁平线作为电源线。

5.2 基本要求

驱动装置已完整安装好。

连接保护接地。

电眼连接好。

连接好蓄电池（选配）

将程序控制开关，雷达感应器、外置解锁开关、急停按钮、电锁等组件安装连接好。

限位挡块按以下方法调校:

A) 两页滑动门在开至最大时应碰到装在导轨左或右的限位挡块。

B) 闭门时，中央挡块应调校至滑动门页接触到密封条，无框玻璃门中央门隙大约为4mm。

门页移动必须顺畅。检查驱动皮带的连接螺栓，需要时替换。

5.3 首次启动

1.将门页移动到半开位置。

2.释放急停按钮。

3.接通电源。

1)感应门必须执行慢速关闭功能。

如感应门执行慢速开启功能，系统必须返回到原始设置。

2) 拔掉电源插头，门页开启停止。

感应门执行慢速关闭功能，当门页关闭时进行自我学习。

4.执行自我学习

1) 按“SERVICE”按钮

2) 感应门开始执行自我学习循环

3) 按“SERVICE”按钮直至数码管显示“P”感应门执行慢速关闭循环

4) 门慢速关闭到位后，数码管显示“·”，门慢速打开，完全打开后，感应门以正常速度关闭。

5.设置程序开关到自动位置。

6.按“SERVICE”按钮，感应门执行一次开门循环，当开启停顿时间过后，感应门自动关闭。

如需要检查如下的参数或设置。

设置：参阅参数的操作指引。

修改：通过控制模块上的段显示器级参数的操作指引进行参数修改。

菜单A:

紧急操作模式（通过蓄电池操作）-出厂设置=0

菜单P:

程序模式-出厂设置=0

菜单r:

上锁选择-出厂设置=0

菜单L:

锁的类型-出厂设置=0

系统在进行自我选择过程中不能自动识别电锁的类型。

5.4 工厂设置（原始信息）

当系统有较大的改动，或感应门长时间不能平稳的运行，或系统在首次启动时感应门直接进入开启循环时，系统才使用返回工厂设定。

将门页移动到半开位置。

接通电源。

按下“SERVICE”按钮并保持直至感应门以慢速度关闭。如感应门执行开启循环，按“-”键直至感应门改变运行方向。

感应门首次循环必须是关闭循环。如果感应门执行开启循环，按下“-”键直至感应门改变运行方向。原始设定必须重新存储，以便系统软件能通过编码器进行判断，确认门页运动方向。

返回工厂设定后，再检查其他必要的设定。

5.5 调校

系统通过预设定，可满足通常的客户使用，如果需要其他的参数设置，可通过7段显示器进行参数设置

5.6 功能测试

5.6.1 电眼

电眼的自我检测

（控制模块内部进行自我检测）

感应门在每次关闭循环中系统将对电眼进行检测。如检测失败，感应门保持在开启位置，系统必须经售后服务工程师进行检查。

感应门门页在运动时由电眼进行监控。当人或物体进入探测范围，感应门在关闭过程中自动反向将门打开，当中断消除后感应门在预设定的停顿时间过后自动关闭。

感应门在关闭过程中的电眼检测：

当感应门在关闭时中断电眼，控制模块上的LED指示灯熄灭，感应门自动反向运行。

感应门在开启过程中的电眼检测：

当感应门在开启时中断电眼，感应门保持开启状态。当中断消除后，感应门在预设定的停顿时间过后自动关闭。

5.6.2 室外感应器

室外感应器是雷达探测器。当人或物体进入雷达探测器的探测范围，雷达探测器激活，输出一个开门信号。

功能测试

基本要求：

室外感应器已连接好。

程序开关设置到“自动”或“半开”位置。

功能：

当人或物体进入雷达探测范围时，感应门页自动打开，当开启时间停顿过后，感应门自动关闭。

5.6.3 室内感应器

功能测试

基本要求：

室内感应器已连接好。

程序开关设置到“自动”或“半开”或“单向”位置。

功能：

当人或物体进入雷达探测范围时，感应门页自动打开，当开启停顿时间过后，感应门自动关闭。

5.6.4 外置解锁 功能（选配）

功能测试

基本要求：

外置解锁开关已连接好。

程序开关设置到“关闭”位置。

功能：

-通过使用外置解锁开关发出开门信号。

-感应门自动解锁并打开。

-当人员进入感应门或在外置解锁开启停顿时间过后，感应门自动关闭并上锁。

5.6.3 急停按钮（选配）

基本要求：

外置急停按钮已连接好。

程序开关设置到“自动”或“局部开启”或“单向开启”位置。

功能：

-按下急停按钮。

-马达电路被切断。

-感应门立即停止，此时可用手动来推动门页。

5.6.4 电锁装置（非四点锁）选配

当程序开关设置到“关闭”位置时，感应门自动关闭并上锁。

5.6.5 关闭/开启力监控

感应门在关闭循环中遇堵：

感应门如在关闭时遇到障碍物，感应门立即以反方向完全开启，在预设置开启停顿时间过后，感应门以慢速关闭。

如障碍物未消除，以上过程将被重复。

感应门在开启循环中遇堵：

感应门如在开启时遇到障碍物，感应门立即停止。感应门将以慢速作另一次开启尝试，如障碍物仍未消除，感应门再次停止。如连续六次尝试开启失败，感应门自动关闭。当

下一次接收到开门信号后，感应门以慢速开启。如障碍物消除，则感应门自动返回到原设置的开门速度。

5.6.6 断电紧急开启功能

基本条件：

- 备用蓄电池（选配）已连接好。
- 系统设置紧急开启功能

系统断电时：

当程序开关设置在关闭位置时：感应门保持关闭

当程序开关设置在自动、局部开启、单向开启位置时：

- 感应门自动执行开启功能。
- 感应门使用备用蓄电池将门打开。

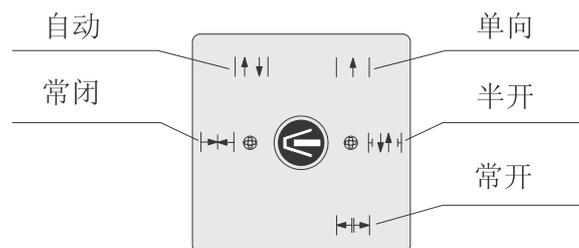
感应门可在室内手动解锁并将门打开。

第六章 操作指引

6.1 程序开关

为了便于操作，程序开关通常安装在感应门的附近。感应门在首次启动前先松开急停按钮。急停按钮通常安装在程序控制开关旁。

程序开关可选择如下五个程式项：



程序开关设置：

- 常闭：** 门页关闭，感应门系统处于关闭状态。如感应门系统装有电锁，则门页被锁定。
- 自动：** 当人或物体进入感应器探测范围时，门页自动打开，预设定的开启停顿时间过后，门页自动关闭。开启停顿时间可通过系统参数进行设定。
- 单向：** 门外感应器失效，感应门系统只接收室内感应器信号。感应门成为单向通道。（例如：在营业时间结束后使用）当人或物体进入到室内感应范围内，门页自动开启到全开位置，在预设定的开启停顿时间过后，门页自动关闭。

半开：| ↓↑ | 当人或物体进入感应器探测范围内，门页自动打开至预设定的开启宽度。预设定的开启停顿时间过后，门页自动关闭。

常开：| ←→ | 门页以慢速打开并保持在开启状态，直至程序控制开关改为另一程序模式。

6.2 设置半开宽度

感应门的半开宽度可通过程序开关进行设置。

感应门的半开宽度可单独调节。（如：冬季使用）

- 将门页关闭。
- 设置程序开关至“长期开启”位置。
- 感应门页以慢速打开。
- 当门页打开至所需开启宽度时，设置程序开关至“半开”位置。
- 此时感应门停顿，系统储存半开的宽度。
- 感应门页执行关闭循环。

6.3 急停按钮（选配）

当程序开关设置到自动、半开或单开时。

- 当按下急停按钮时，马达电路被切断。
- 此时感应门可用手动来推动门页。

6.4 外置解锁功能（选配）

设置程序开关到关闭位置。

当系统接受到门外外置解锁信号后：

- 感应门解锁打开。（仅适用于电磁锁）
- 当人进入感应门活在外置解锁开启停顿时间过后，感应门页自动关闭。
- 感应门重新上锁。

6.5 断电后重新启动

系统在断电恢复后，为了确保安全，控制系统首先执行自我检测，约5秒后感应门页以慢速关闭并返回到预设定的程序模式。

6.6 故障诊断

如果遇到故障，请先查阅“安装-调试-功能测试”指导

直流电源的短路保护

27 V DC 直流电源是雷达感应器及电锁等装置工作电源，具有短路保护。当系统发生短路时，控制模块上的LED指示灯熄灭，控制模块上的7-段显示器将显示故障8. (过电流不足)

当短路故障排除后，27 V DC 直流电源自动恢复。D20马达电路具有短路保护。

当短路故障排除后，系统将自动恢复。

如果在首次启动或平常操作期间发生故障，请先检查如下各项：

- 检查所有的维修记录/现在是否执行定期维保服务？
- 检查所有的部件，如需要进行更换。
- 主电源是否正常？
- 急停按钮是否打开？
- 程序开关是否设置在正确位置？
- 电眼有无堵塞物？电眼是否干净？
- 门页是否有堵塞？
- 门页是否可自由移动？（承载架顶端挡块、运行导轨、导向座）
- 所有的保险丝是否完好？
- 所有的脉冲发生器、急停按钮、程序开关、电锁是否正确接线？
- 所有电器连接是否良好？
- 蓄电池连接是否正确？

进一步的故障诊断及故障排除可参阅如下说明。

当进行感应门维修时，先拔掉电源和电池插头，确保控制模块无电源。

当故障消除后，必须删除原有故障代码。

删除原有故障代码 - 设置程序开关到关闭位置
- 手动或自动将门页关闭。

故障现象	可能的原因	故障排除方法
门页移动速度不稳或不能控制	编码器电缆连接错误 编码器电缆损坏	正确连接编码器或 更换编码器连接电缆
程序开关在所有位置时 感应门保持打开	电眼故障	检查电眼功能
	急停按钮故障	跨接急停按钮输入端。如果故障消失，检查急停按钮或更换急停按钮。
程序开关在“自动”、“单向”、“半开”位置时 感应门保持在开启位置。	门内/门外感应器故障	拆除感应器输入插头。 如果故障消失，替换感应器
控制模块显示故障代码“5” (堵塞)	系统必须重新进行自我学习 (确定门的重量)	执行自我学习
程序开关在“自动”、“单向”、“半开”位置时 感应门保持关闭	室外感应器	拆除感应器。如故障消除，检查控制模块的(27V)电源，如果电源正常，检查或替换感应器。
	室内感应器	拆除感应器。如故障消除，检查控制模块的(27V)电源，如果电源正常，检查或替换感应器。
运行噪音	螺栓与轮子碰擦	替换或调解螺栓

