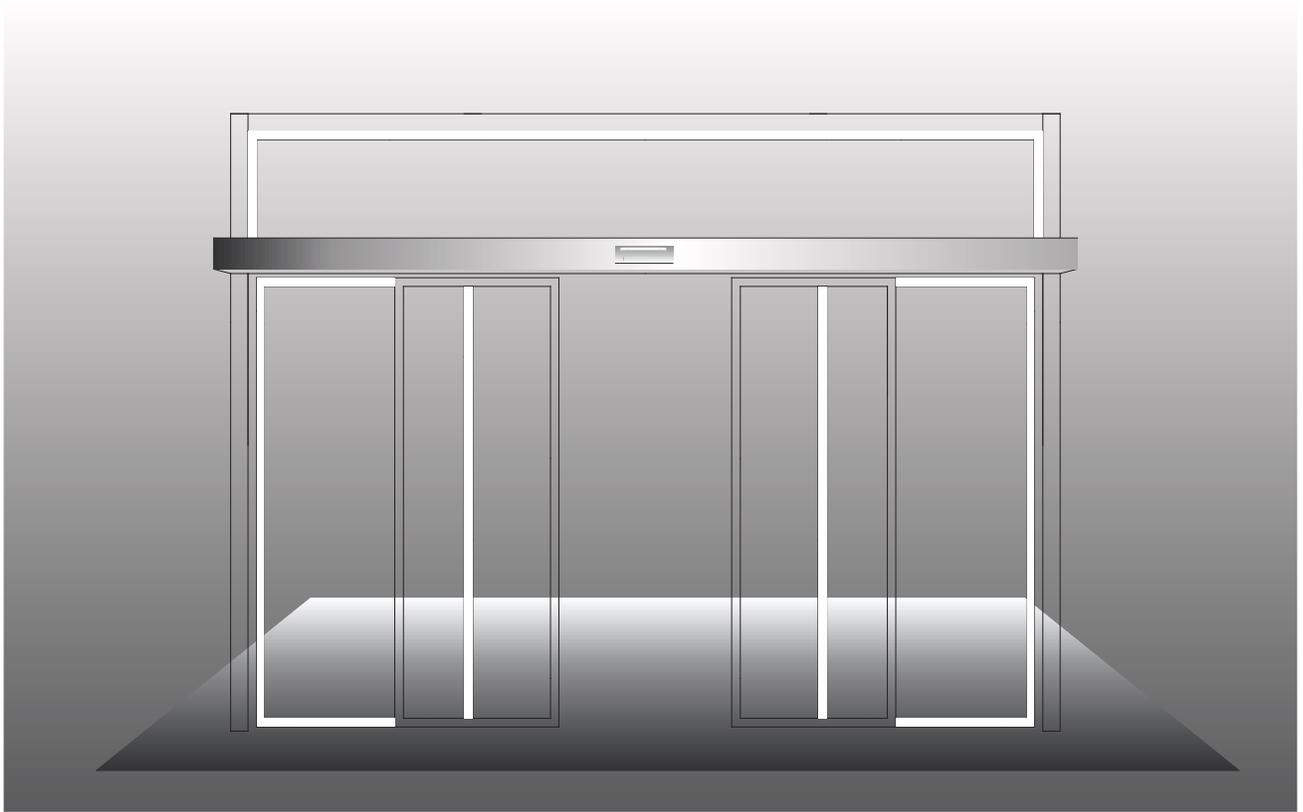


AUTO DOOR

安装调整说明书



目 录

第一章 概述	1
1.1 手册使用说明	1
1.2 安全事项	1
1.3 产品说明	2
1.4 技术参数	3
第二章 导轨及部件的安装	4
2.1 导轨的安装、限位器的安装	4
2.2 吊件的安装	4
门扇的调整	5
2.3 马达的安装、控制器的安装	5
2.4 尾轮的安装	6
2.5 皮带的安装	6
皮带夹的固定	6
皮带张力的调整	6
第三章 电气的连接	7
3.1 马达、电源和控制器的连接	7
3.2 传感器的连接	8
3.3 门禁的连接	9
3.4 安全光线、电锁、后备电源的连接	10
3.5 双门互锁的连接	11
3.6 急停开关、门状态的连接	11
3.7 功能开关的连接	12
五档开关	12
遥控器	12
第四章 功能设定、参数的调整	13
4.1 功能设定	13
4.2 运行参数设定	13
第五章 维护与故障排除	14
5.1 安全责任	14
5.2 维护	14
5.3 故障排除	15

第一章 概述

1.1 手册使用说明

- 使用本产品前必须阅读该安装调试手册，并且遵守相关的安全说明。
- 为施工方安装、调试、及维修该型号自动门提供详细说明。
- 标准配置的安装说明及备选件的安装说明。
- 所有未标尺寸单位为mm。
- 对本公司保留对产品修改的权利，如有修改恕不另行通知。

1.2 安全事项

- 声明
遵守安全的说明可以确保避免触电、火灾、伤害严重事故的发生。
遵守安全的说明可以确保设备长期安全使用，并保证平滑门驱动器处于良好的工作状态，制造商对不正当的使用和非安全使用环境中使用，而造成的问题和设备损坏不承担责任。
- 警告
请使用符合设备要求的电压、频率，否则有触电和起火的危险。
请不要使用有松动或坏的电源连接器，否则有触电和起火的危险。
使用正确的接地，否则将有导致触电和损坏设备的危险。
请不要改造自动门部件，否则将有导致触电和损坏设备的危险。
使用传感器，避免检测范围过小或留有死角，防止通行者被门冲撞或夹击，造成伤害。
请务必使用安全光线，否则通行者会有被门冲撞或夹击，造成伤害的危险。
请将自动门标志贴于门扇上，否则会使通行者注意不到门扇，造成伤害。
手册中出现的以下标志做为某些危险标志和重要注释标志。

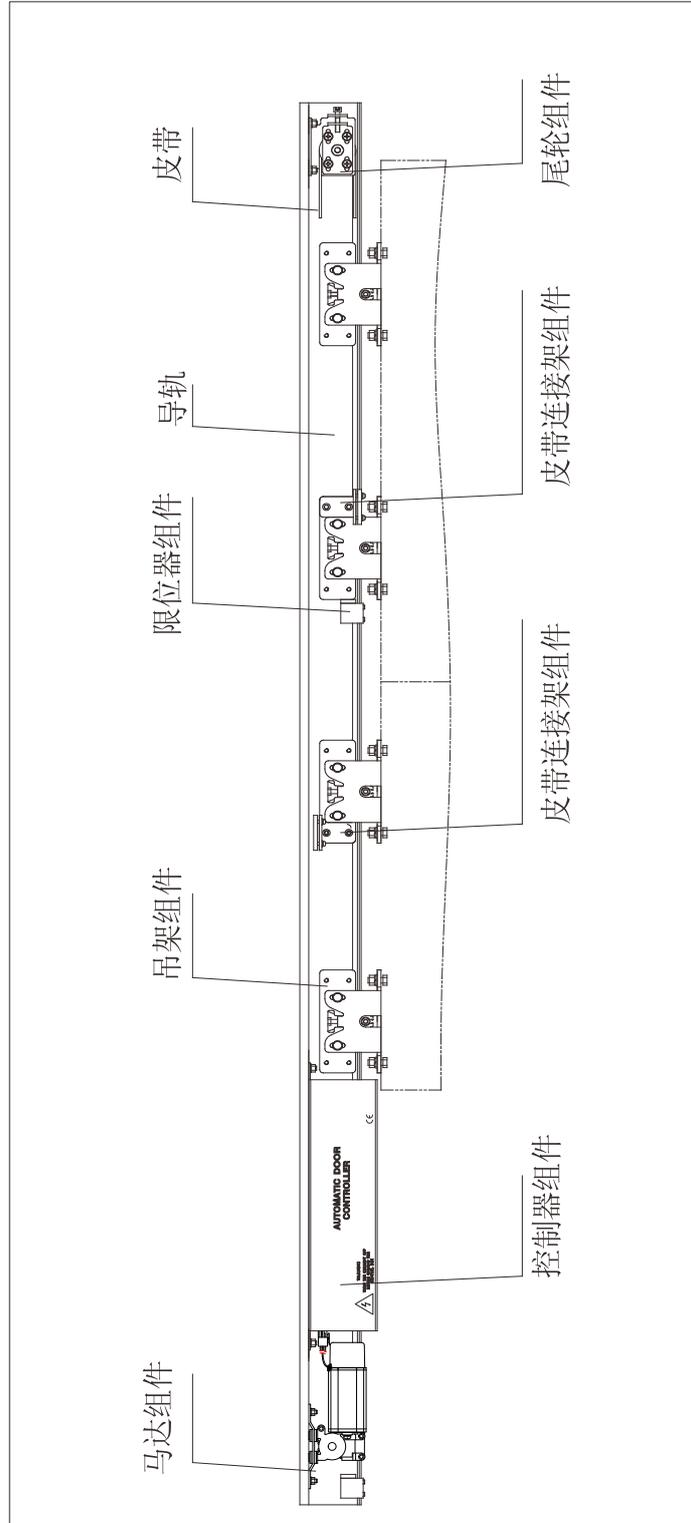


警告:
危及生命及人生安全



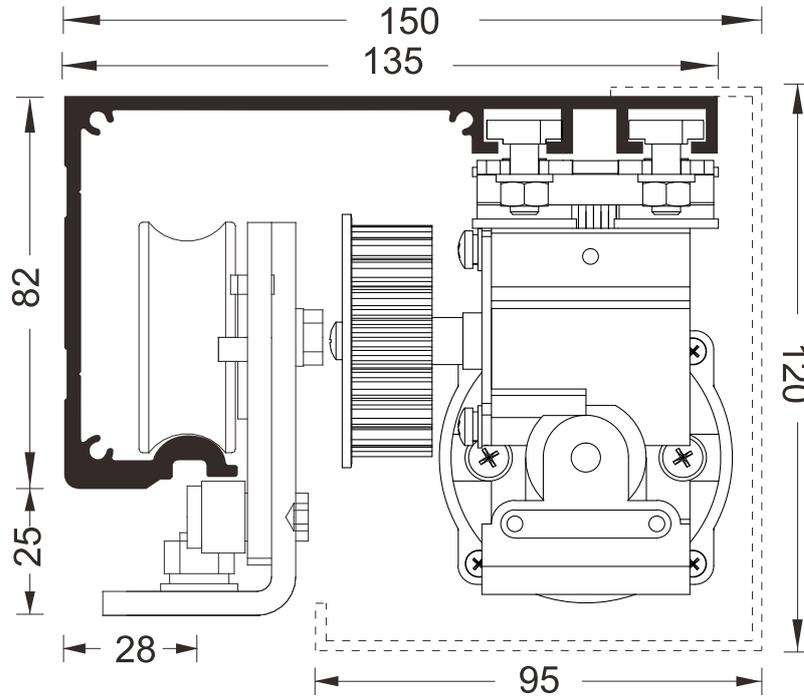
注意:
可能造成零件损害或功能失效

1.3 产品说明



部件位置图

导轨截面图



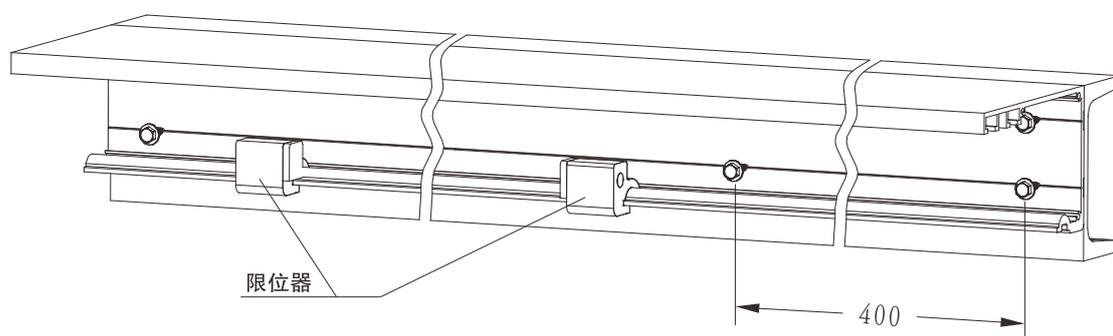
1.4 技术参数

- 电气数据：
 - 电源电压：200V~240V 50~60Hz 2A
 - 额定功率：65W
- 开口宽度：
 - 双开平滑门 1000-3000
 - 单开平滑门 600-1800
- 门扇运动速度：
 - 开门速度：20-50cm/s
 - 关门速度：20-50cm/s
- 门扇重量：
 - 双开平滑门 最大2×120Kg
 - 单开平滑门 最大150Kg
- 环境条件：
 - 温度范围：-20℃~+50℃
 - 湿度范围：<相对湿度85%

第二章 导轨及部件的安装

2.1 导轨的安装、限位器的安装

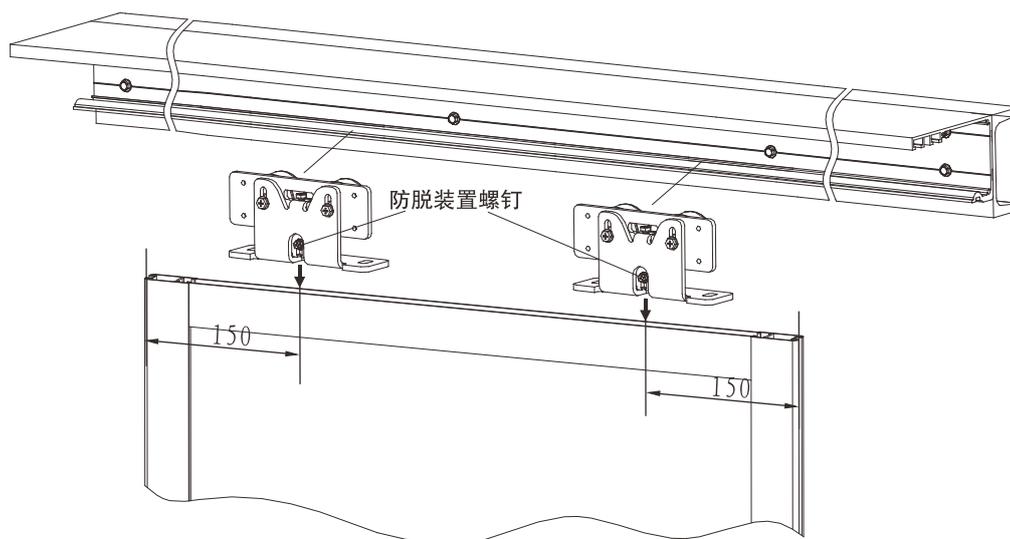
- 安装基础结构的要求：安装面平整牢固，混凝土墙面应满足M8膨胀管连接，钢结构梁应满足M8螺钉的固定。
- 根据设计要求，切割导轨长度，用M8螺钉将导轨固定在墙上或结构梁上，保证导轨水平牢固。
- 安装导轨前必须将限位器放入导轨上，否则如果导轨两端没有空隙，限位器无法进入导轨上。



2.2 吊件的安装

吊件安装在门扇上的位置如下图

松开防脱装置螺钉，将防脱装置移至最下位置，门扇挂在导轨上，然后将防脱装置移至最上位置。



导轨安装完毕后必须清理导轨滑道表面，否则会发出噪音

门扇位置调整

- 调整活动门扇高度，倾斜度

松开固定螺钉。

在两个吊架上沿相同方向旋转调节螺钉用于校准门扇高度，直至门扇距地面间距达到要求。

在两个吊架上，沿相反方向旋转调节螺钉，用于校准门扇的倾斜度，使得两门扇中间边框呈平行线。

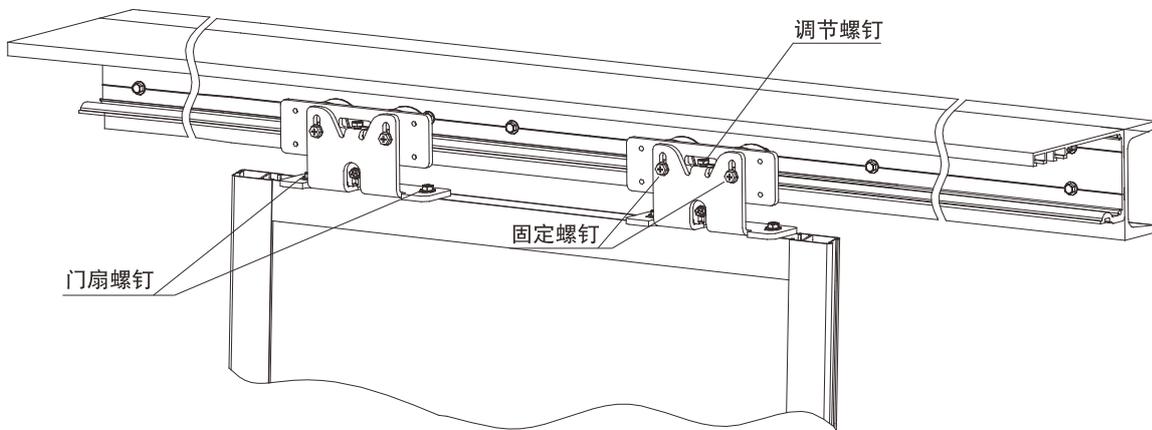
旋紧固定螺钉。

- 调整活动门扇与固定门扇的间隙

松开门扇螺钉，

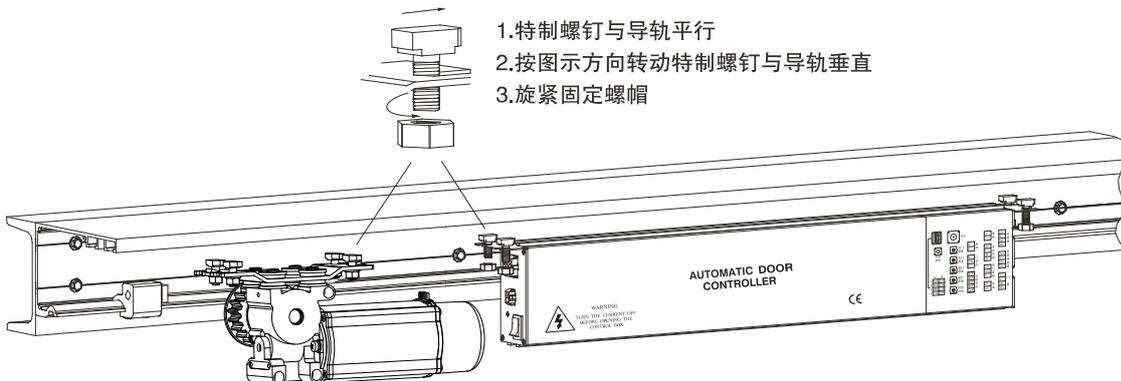
移动活动门扇，调整与固定门扇的间隙大小呈平行状，

旋紧门扇螺钉。



2.3 马达的安装、控制器的安装

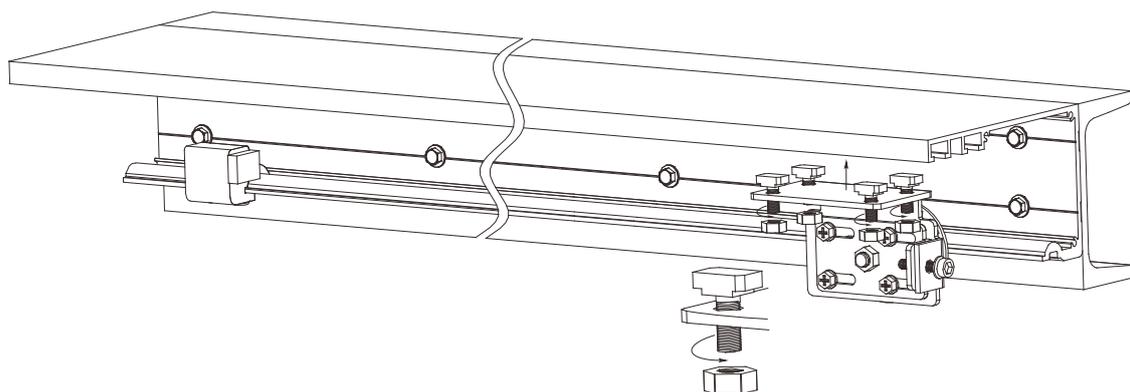
将特制螺钉放入导轨内，按图示方向旋转螺钉，将马达组件和控制器组件固定在导轨上。



1. 特制螺钉与导轨平行
2. 按图示方向转动特制螺钉与导轨垂直
3. 旋紧固定螺帽

2.4 尾轮的安装

将螺钉放入导轨内，按图示方向旋转螺钉，将尾轮吊在导轨上，最后固定须皮带安装到位后进行。



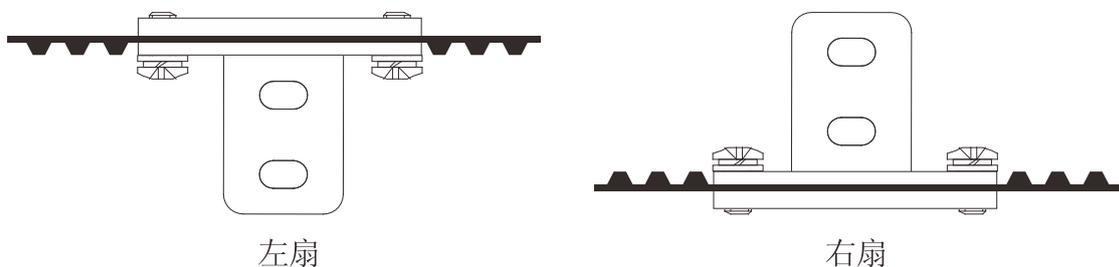
2.5 皮带的安装

• 皮带夹的固定

按照实际需要切割皮带的长短，将皮带卡在两个皮带夹里，其中一皮带夹将皮带两端连接起来成环形，将皮带套在马达主动轮和尾轮上，向外推动尾轮，拉直皮带。

• 皮带张力的调整

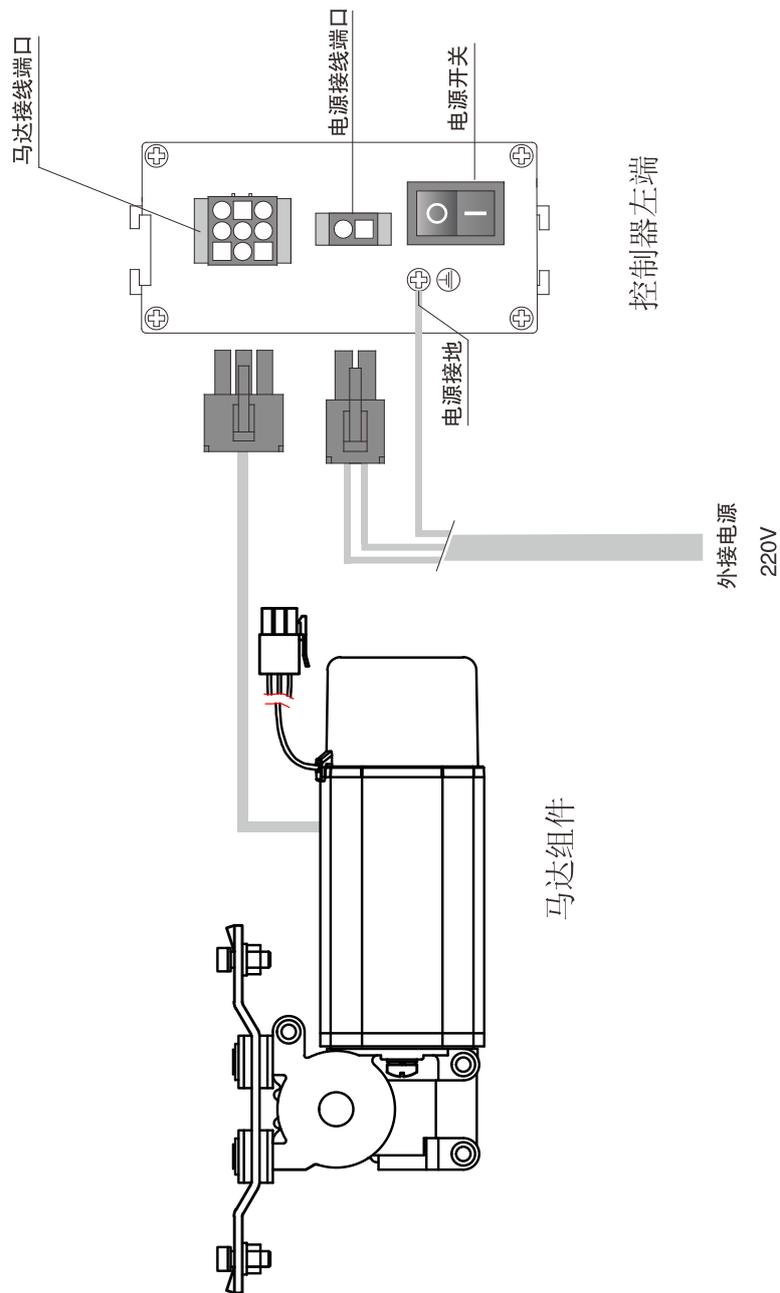
用扳手转动调整螺钉，让皮带达到一定张力(皮带上挂500g重量，皮带下拉10-20mm为合适)，并旋紧紧固螺钉。



皮带夹的安装位置是左上右下(单开门固定下皮带), 否则门会处于常开位置。

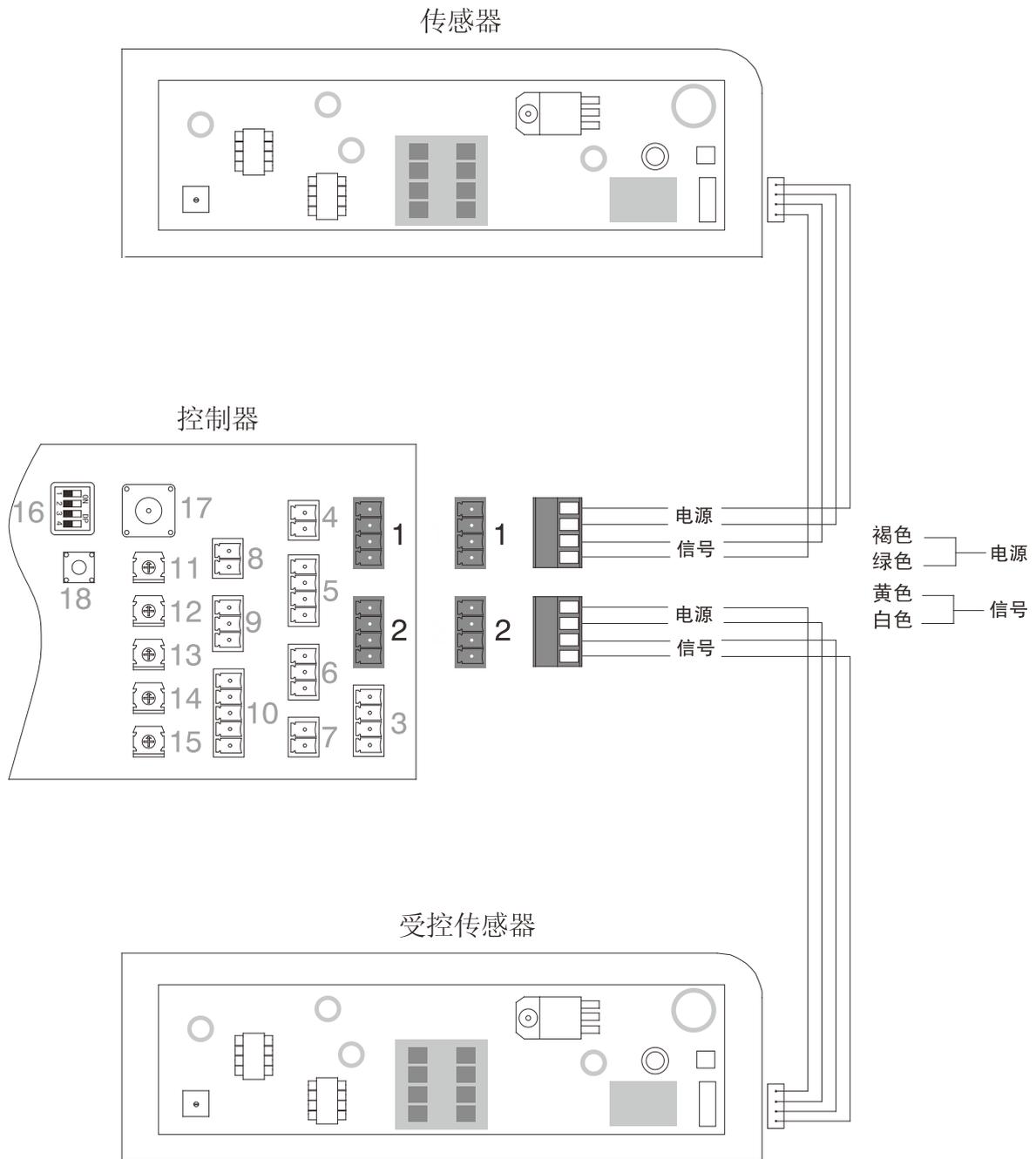
第三章 电气的连接

3.1 马达、电源和控制器的连接



 电源必须可靠接地

3.2 传感器的连接

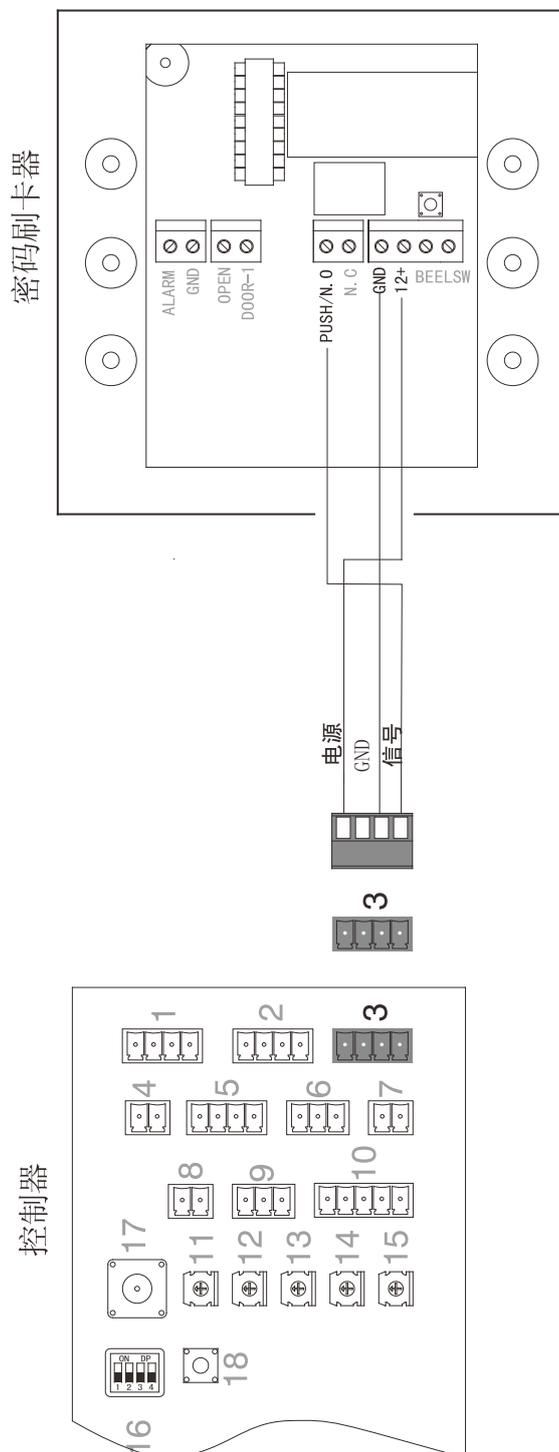


使用单向功能时，受控传感器信号被切断。



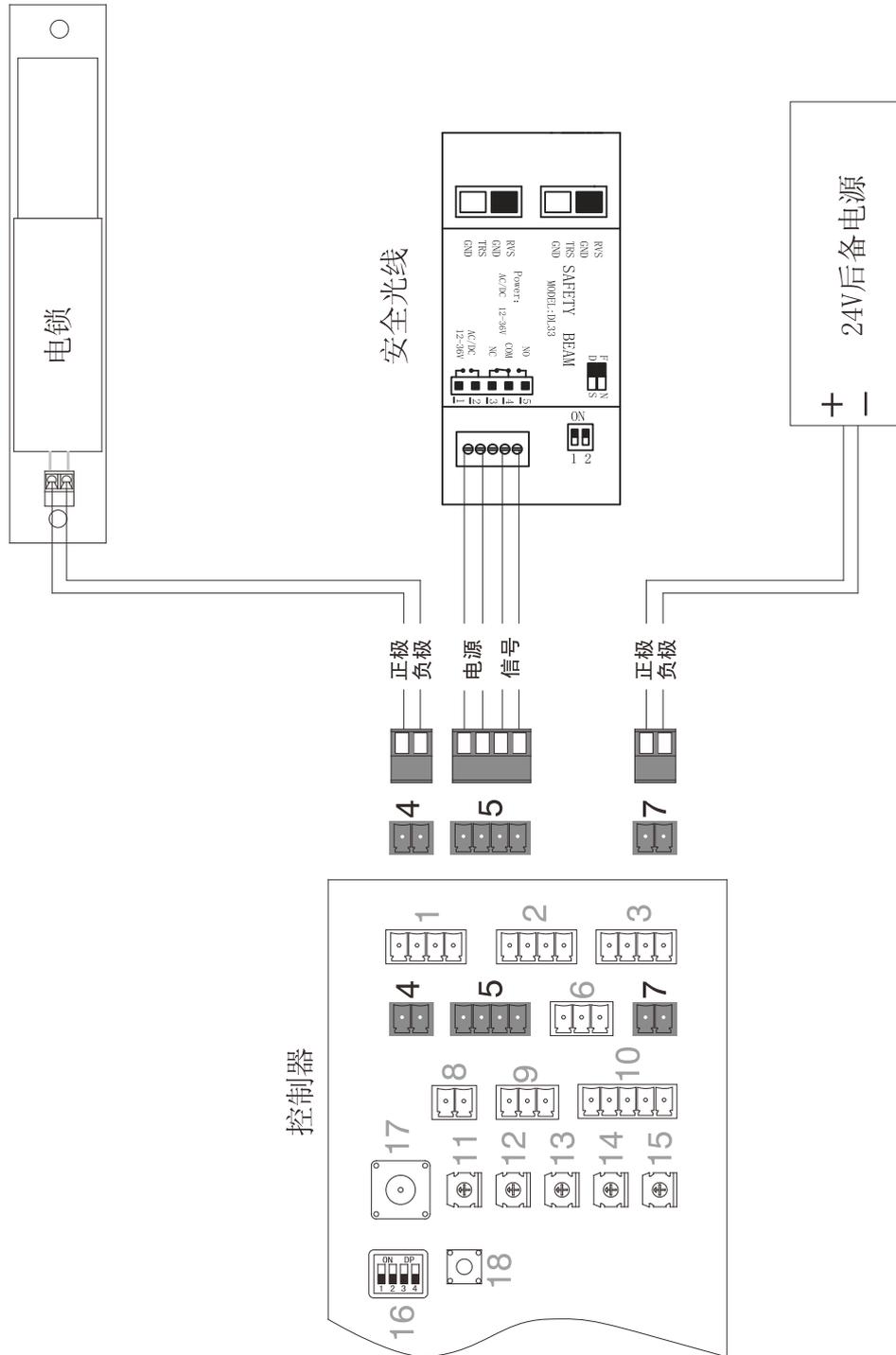
连接外部部件必须在断电的情况下进行操作

3.3 门禁的连接



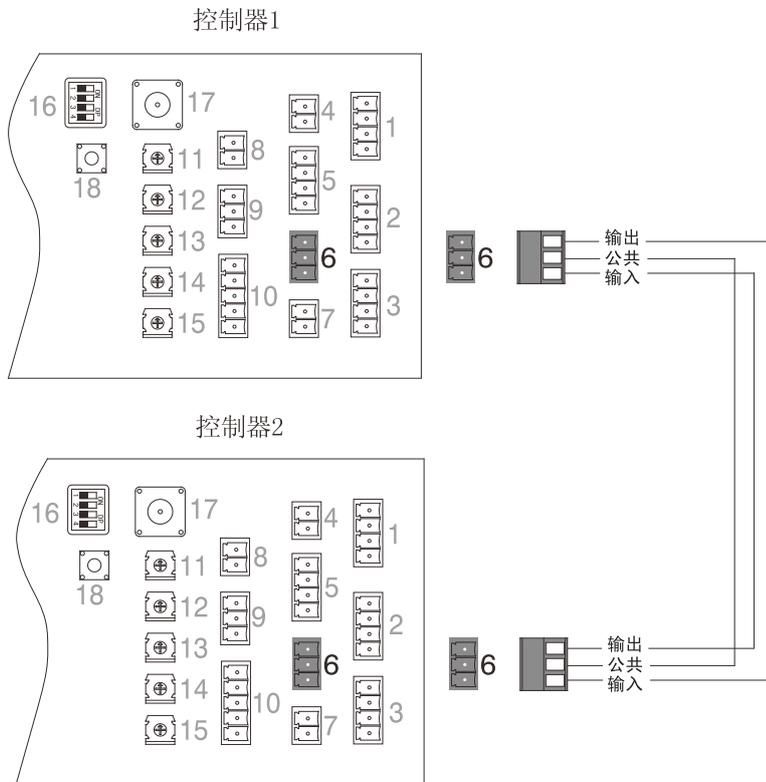
外接辅助控制设备应该为无源信号

3.4 安全光线、电锁、后备电源的连接



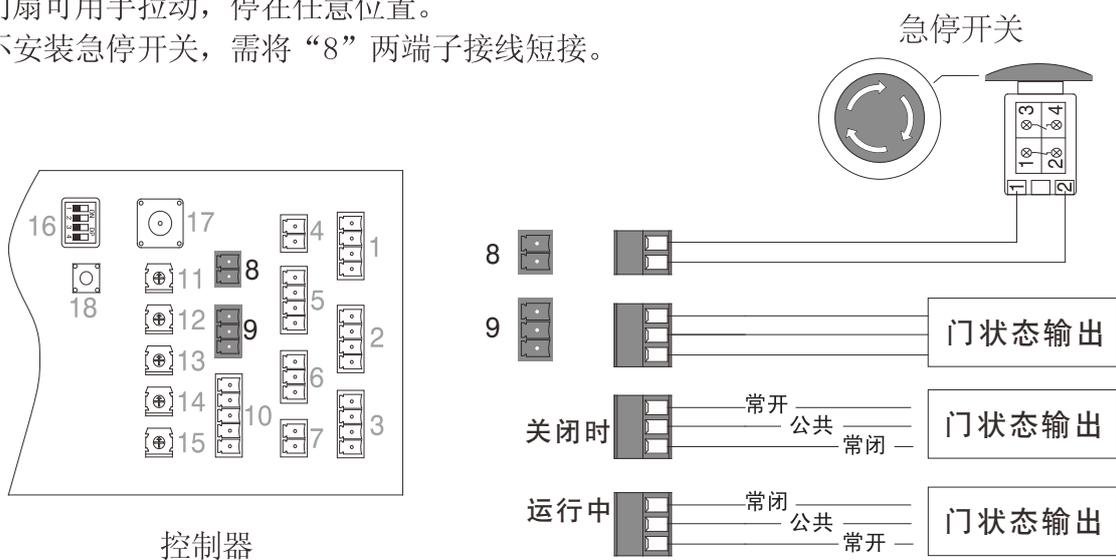
! 电器连接必须按照电器连接图和配件说明书进行连接

3.5 双门互锁的连接



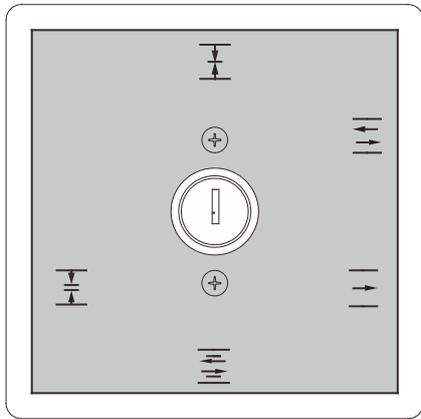
3.6 急停开关、门状态的连接

- 急停开关在紧急情况下使用，按下急停按钮门即停止运动，门扇可用手拉动，停在任意位置。
- 不安装急停开关，需将“8”两端子接线短接。

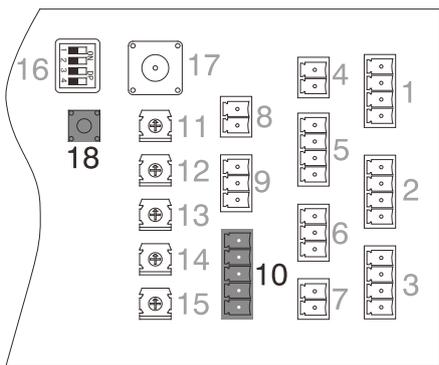
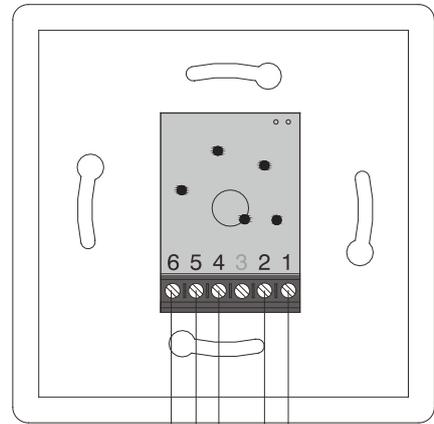


3.7 功能开关的连接

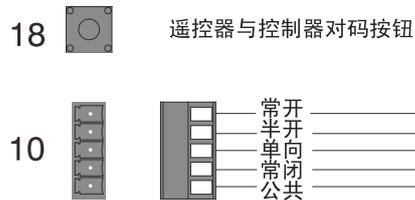
• 五档开关



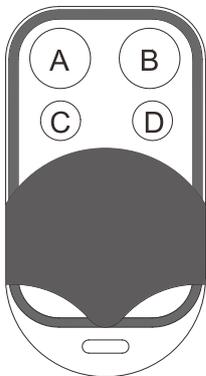
五档开关



控制器



• 遥控器



A 常闭 B 常开
C 半开 D 自动

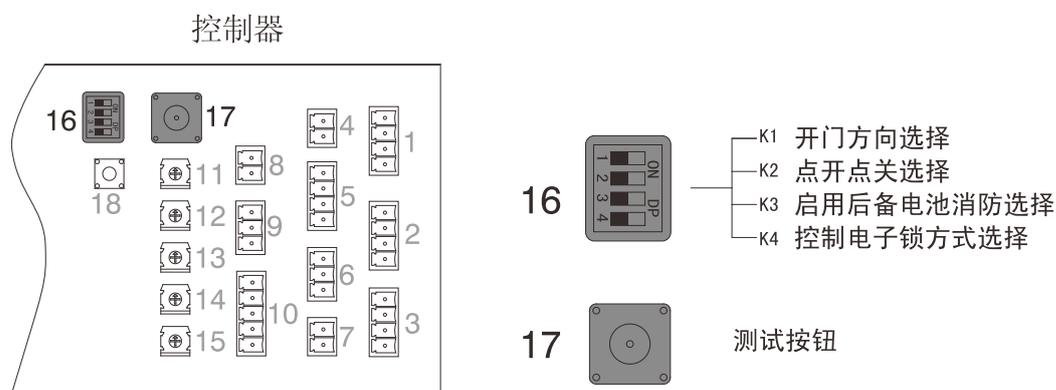
遥控器与控制器对码说明

1. 清空: 长按 **18** 按钮, 直到“LED”由黄变绿或者听不到蜂鸣器声音, 松开按钮。
2. 对码: 点按 **18** 按钮, “LED”由绿变黄, 蜂鸣器鸣叫。这时按下遥控器上任意按键, 蜂鸣器停止鸣叫, 灯由黄变绿, 说明对码成功。
使用遥控器时, 蜂鸣器会鸣叫2秒, 同时“LED”由绿变黄。
3. 注意: 使用遥控器时, “LED”闪烁, 蜂鸣器“嘟嘟”两下, 说明遥控器和控制器没有对码成功, 请重复第2项。

一个控制器最多使用10个遥控器。

第四章 功能设定、参数的调整

4.1 四位拨码开关说明



K1 ON位置右开和双开；OFF位置左开。

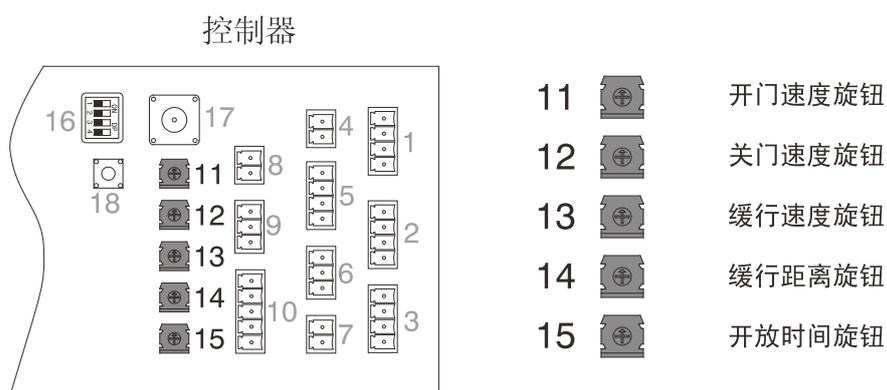
K2 ON位置在门打开后会自动关闭；OFF位置门打开后需要再给信号，门才会关闭。

K3 使用后备电池，ON位置门会保持正常使用；OFF位置断电时门会打开，保持常开位置。

K4 使用电子锁时在ON位置通过遥控器常闭A键或五档开关常闭Ⅱ位置上锁；OFF位置门关闭时每次都上锁。

1. 出厂时默认在ON位置。
2. 调整功能开关，控制器重新启动才能生效。

4.2 电位器旋钮说明



调整旋钮顺时方向增大，逆时针方向减小

第五章 维护与故障排除

5.1 安全责任

一年至少一次定期的保养与检查是保证平滑门安全可靠运行的关键。

维护必须由经过培训的人员进行。

如果未做保养或保养由未授权的人员进行，制造商对发生的损害及由此带来的后果不承担任何责任。

任何对于平滑门后续的干预及改动必须由经过培训的人员进行。



警告:
针对带电元件操作，必须拔下电源。

5.2 维护

由专业人员定期或不定期进行保养和检查。

维护项目包括：结构部分、驱动部分、控制部分、启动信号、安全因素。

维护内容包括：检查、清洁、调整、更换。

维护间隔	部件	维护工作
6个月	导轨	检验导轨是否干净，必要时进行清洁，特别是滚轮滑道的表面，磨损严重应更换。
	滚轮	检查滚轮是否干净、运行是否平稳、是否有磨损和损坏。必要时进行清洁。如果已经损磨损，应予更换。
	皮带	检查皮带是否磨损和老化，必要时进行更换。 检查皮带是否张紧，必要时重新张紧。
	控制器系统 开门启动元件	检查控制器的功能是否完好。 启动是否稳定，必要时予以调整。
	电缆	检查电缆是否固定，必要时重新固定。 检查电缆是否损坏，必要时予以更换。

5.3 故障排除

故障	检查	原因	改正/措施
门不动作	电源开关 急停开关 急停端子 (未安装急停开关)	电源未通电 已按下, 处于急停状态 急停端子“8”未短路	接通电源 释放急停开关 连接急停端子“8”
门常开位置	程序开关或遥控器 检测信号线 安全关线	处于“常开”位置 信号线短路 连接错误, 或故障	置于自动位置 更换信号线 正确连接和更换
门常闭位置	电源开关 电气连接线 程序开关或遥控器 双门互锁连接 断电检查门阻力	电源未接通 电气接触不良 处于“常闭”位置 阻力太大	接通电源 重新连接 置于自动位置 等待另一扇门关闭
门重复开门 和关闭	传感器 检测区域情况 门运动	传感器误动作 区域内有运动物体 区域内有日光灯 区域内有强烈电波 门运行阻力增大	更换 移开运动物体 关闭日光灯 移开电波源 调大缓行速度 调小缓行距离
门相撞严重	门运动	有明显减速, 撞力过大 开门无减速 关门无减速 皮带过松	调小缓行速度 调大开门缓行距离 调大关门缓行距离 调节皮带张紧力

每一项维护及维修都应记录在检查本上。

**The automatic door
serves the whole world**

