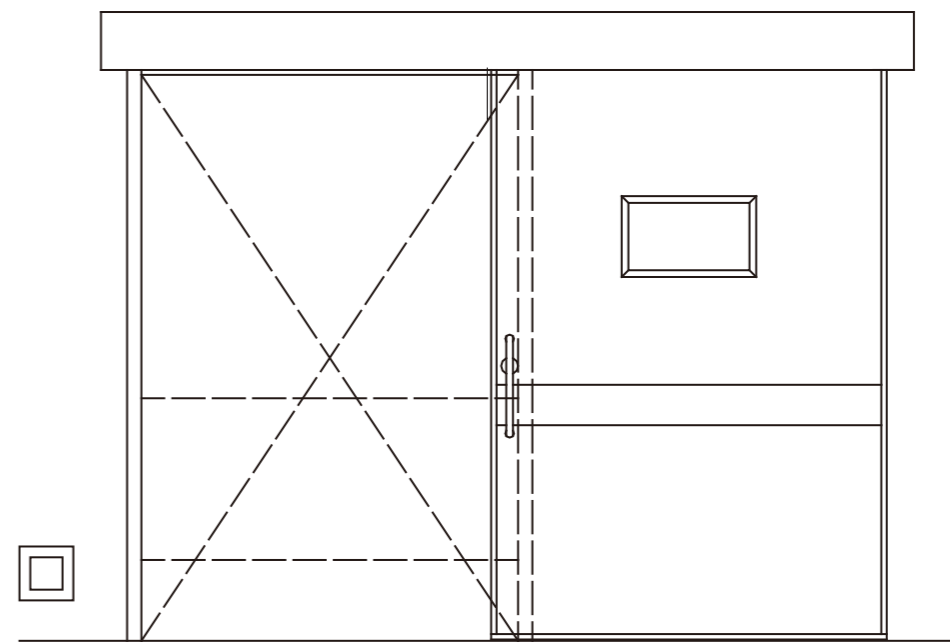


DSM-180

医 用 门

安 装 调 试 说 明 书



目 录

1. 有关安全注意事项.....	1-2
2. 产品特点及参数.....	3
3. 机组剖面图.....	4
4. 机组装置零部件.....	5
5. 安装流程图.....	6
6. 门框及导轨的安装.....	7-8
7. 机组各部件安装位置示意图.....	9
8. 各部件的安装.....	10
9. 吊架、皮带、连接架位置的安装.....	11
10. 门扇的悬吊与调整.....	12
11. 止摆器的安装.....	13
12. 皮带部件的安装及张力的调整.....	14
13. 控制器与连接端子的介绍.....	15
14. 马达的连接图.....	16
15. 安全光线的连接.....	17
16. 脚感应开关的连接.....	18
17. 后备电源跟电锁的连接.....	19
18. 菜单结构的描述.....	20-23
19. 程序及功能测试.....	24-26
20. 操作指引.....	27-29

⚠ 注意



- ⊘ 请勿将门使用于潮湿、有振动、有腐蚀气体产生的场所。否则会造成火灾、触电、坠落等事故。
- ⊘ 请确保开门后有30mm以上的空间。否则会造成手指被门扇和立柱夹住, 导致伤害。
- ⊘ 门在动作时, 请勿切断电源。否则会造成人员伤害。
- ⊘ 请勿将电器容量超过DC24V 300mA的器具安装到选购件的机能扩张装置上。否则会引起火灾。



其它注意事项







- 勿使用超过规定重量的门扇, 否则会造成故障。
- 为便于能够确认发动机装置的型号, 请将包装箱中附带的产品标识贴于发动机箱等上面。
- 如选择使用电池装置机能。
 - 请在充电24小时以后再使用, 连接机能扩展装置, 使发动机装置的主电源通电就开始充电。
 - 电池的寿命在环境温度0-40℃时为3-5年。如环境温度超过0-40℃, 则电池寿命缩短。
 - 如充电24小时后, 停电时仍无法开启或关闭动作, 则表示电池已到寿命。立即更换电池。
 - 每半年对电池进行一次定期检查。
- 本说明书中的图片资料仅供参考, 请以实物为准, 产品如有变更, 恕不另行通知。

有关安全注意事项

- 用户务必遵守的内容和种类用以下图示表示和说明

 警告 处理失误时,会产生令使用者死亡或负伤的可能。
 注意 处理失误时,会产生使用者受到伤害或发生物质上损失的可能性。

 此图表示不得进行的“禁止”内容。	 此图表示必须的“强制性”内容。
--	---

 警告	
	施工和调整请务必按照施工说明书进行。 施工和调整中如有不慎,会造成火灾、触电、坠落等事故。
	施工作业时请勿让通行者通过自动门或靠近作业现场。 如工具或部件不慎坠落,会造成人员伤害。
	请勿改造零部件。 否则会造成火灾、触电、坠落等事故。
	请勿使用规定电压、频率以外的电源。 否则会造成火灾、触电等事故。
	请务必设置辅助光线传感器,确保门扇行走部位的检测范围。 否则会使通行者被门扇冲撞、夹击,造成伤害。

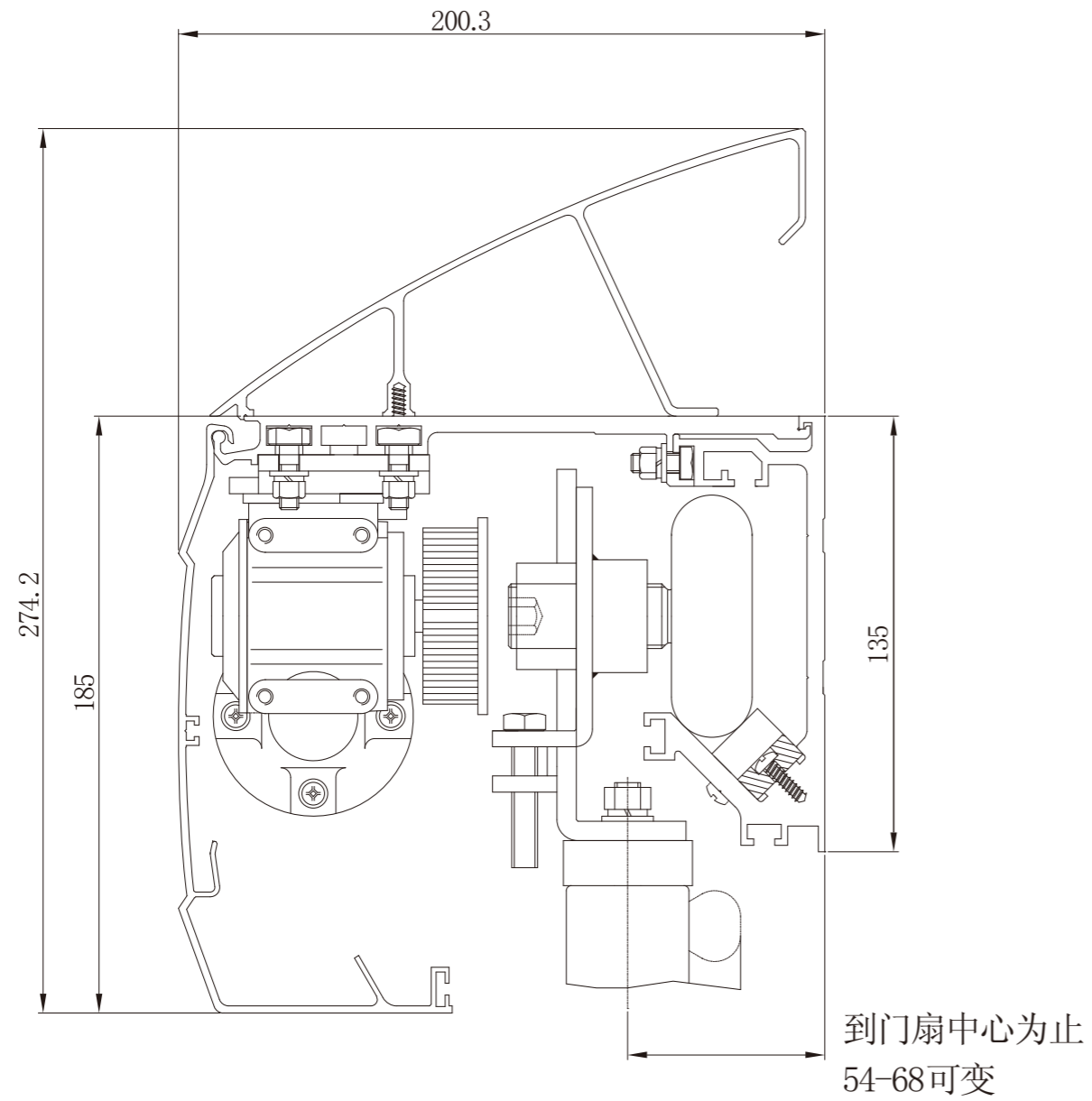
产品特点

- ★ 采用德国原装进口直流有刷电机,使用寿命长,效率高,免维护.
- ★ 机组及门体直接外挂于墙体,安装快捷简便.
- ★ 独特的气密门密闭运行结构和压紧技术,气密性符合国家标准(GB/T7106-2008),第8级标准(最高等级).
- ★ 独特的下沉方式,门体关闭时向内移动和向地面下沉距离比一般气密门大(8毫米),增加了气密性.
- ★ 整体运行轻快安宁,室内外隔音效果好.
- ★ 环保节能;门体坚固厚实,快速开闭,空气流通量减少到最低程度,可防冷风以及灰尘进入有洁净要求的场所.保持恒湿、恒温.
- ★ 门扇不会脱轨

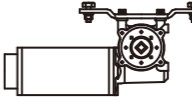
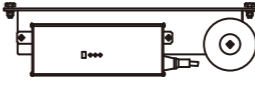

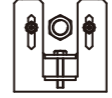

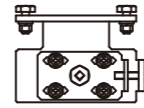


产品参数

类别	系列	
	单开	双开
门体形式	单开	双开
门扇重量	最大150kg	最大2*125kg
门扇宽度	DW=1000-1600mm	DW=600-900mm
净空结构宽度	W=2250-3450mm	W=2325-3900mm
开门运行速度	100-650mm/s(可调)	
关门运行速度	100-500mm/s(可调)	
开放时间	0.5-30s(可调)	
紧闭力	>70N	
手动推力	>100N	
整体消耗功率	>150W	
安装方式	表面安装	

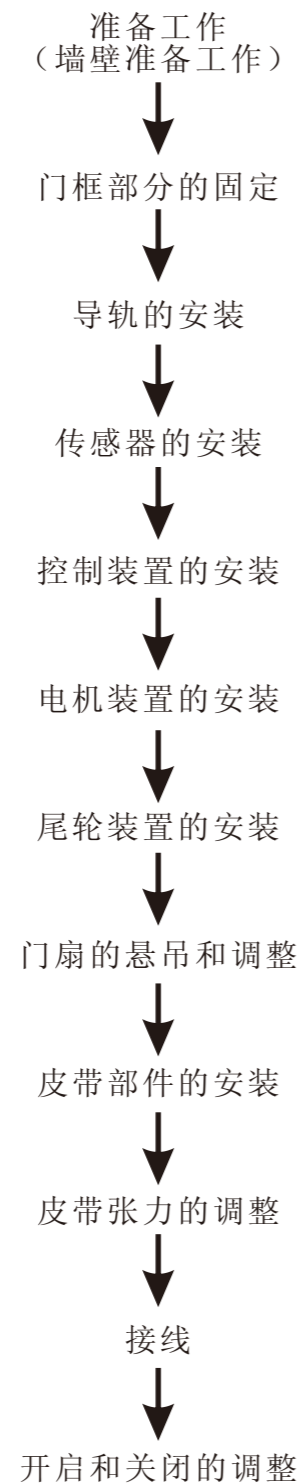
机组剖面图



机组装置零部件

品名	示意图	示意图	
		单开	双开
电机组件		1	1
控制器组件		1	1
门止动器组件		2	2
吊架组件		2	4
上皮带连接架组件		1	1
尾轮组件		1	1
下皮带连接架组件		1	1
皮带		1	
开关板支架装置		1	
紧固件		1套	

安装流程图



门框的安装

门框与墙体固定安装时,在保证门框垂直度的前提下,使门框与墙壁紧密贴合,更好地达到气密门的密封性能.

(1)首先用自攻螺钉GB/T845-ST4. 2X16将门洞两边门框固定在墙体上,再固定上门框,同时穿好安全光线.门框要求垂直,且在同一平面上,以保证门框与门体密封.

(2)再把密封条压入门框槽中,以遮挡住固定门框的自攻螺钉.

导轨的安装

将导轨组合件安装在离地坪H+42(毫米)的高度

(1)在主导轨和墙壁上钻孔,以便安装导轨组合件.

(2)在主导轨上钻孔,以便穿过电源线和脚感应(手感应)信号线.

(3)用螺钉(或M8钢膨胀螺栓)把主导轨固定在墙壁上,确保导轨组合件水平安装,导轨组合件之上净空高度大于160mm.

(4)导轨组合件安装完毕后,把盖板挂在副导轨上,最后用不锈钢自攻螺钉GB/T845-ST4. 2X16将导轨防尘罩固定在副导轨之上.

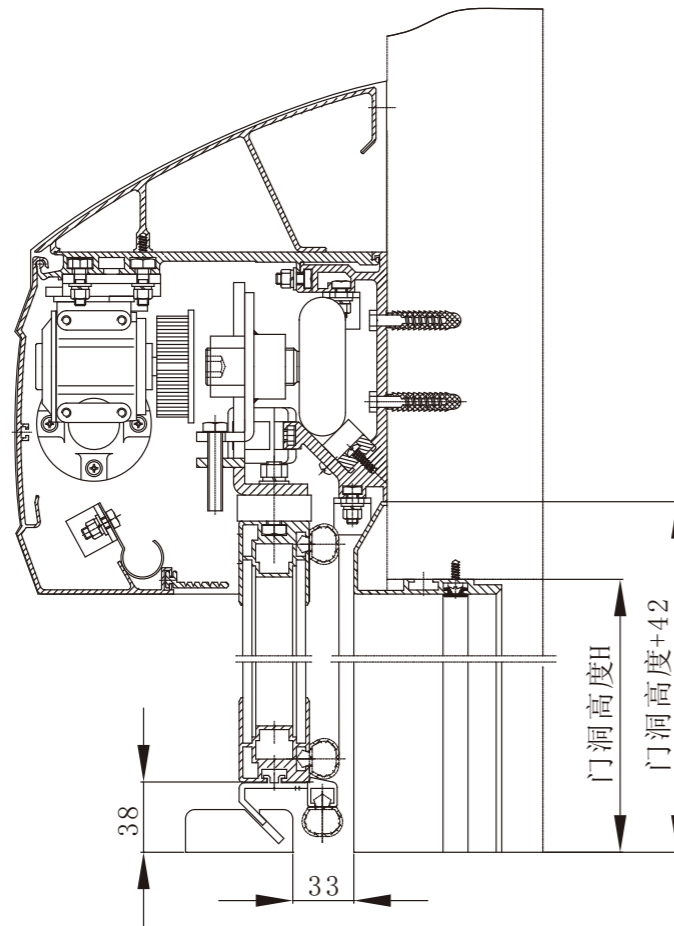
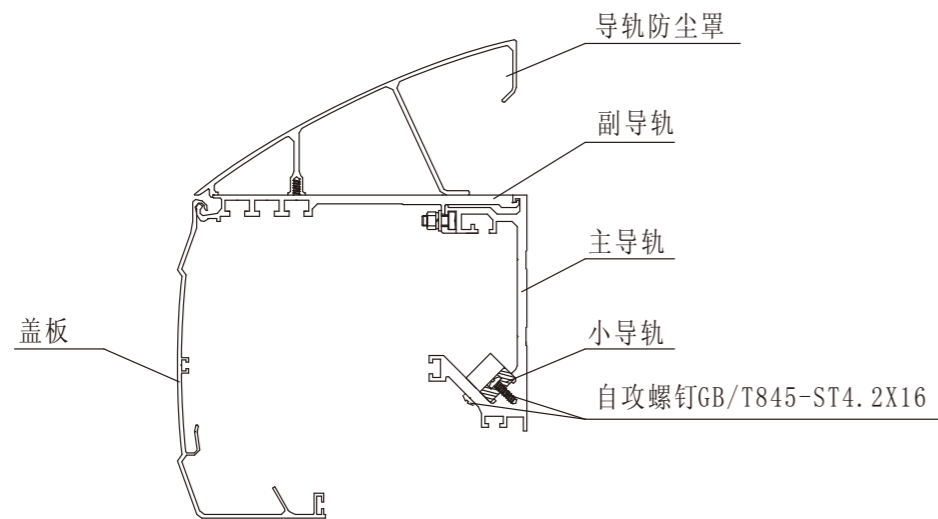
注;门洞净高=H 轨道高度=H+42mm

机组在出厂之前,小导轨与主导轨已用不锈钢自攻螺钉GB/T845-ST4. 2X16固定连接,主导轨和副导轨已用外六角螺栓M6X16、螺母和平弹垫连接固定.

副导轨与导轨防尘罩连接之处在出厂之前必须预先钻孔,以使用户方便安装导轨防尘罩.

地面水平度误差大时,轨道应与水平面保持平行

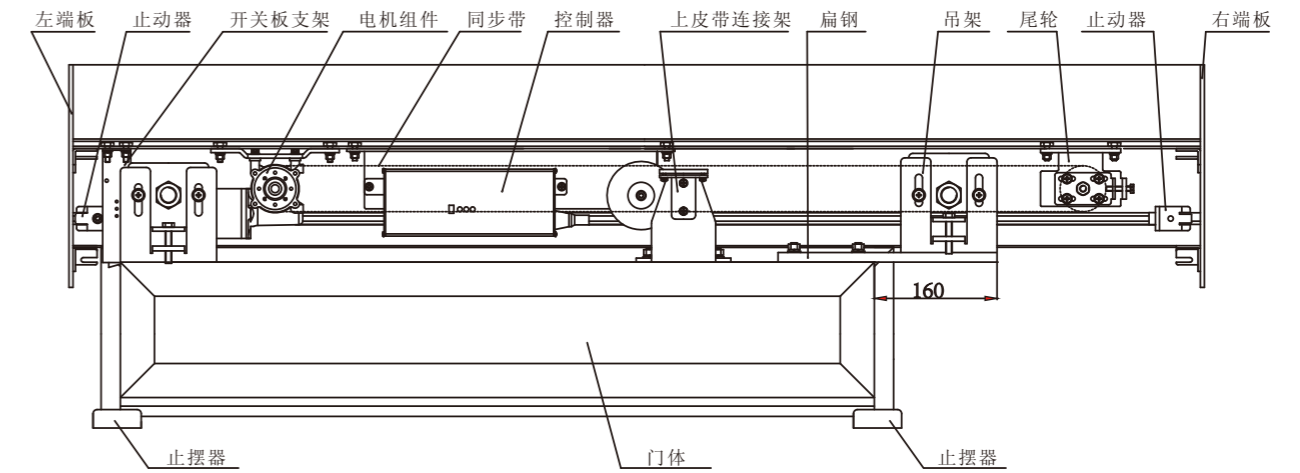
导轨的安装(续)



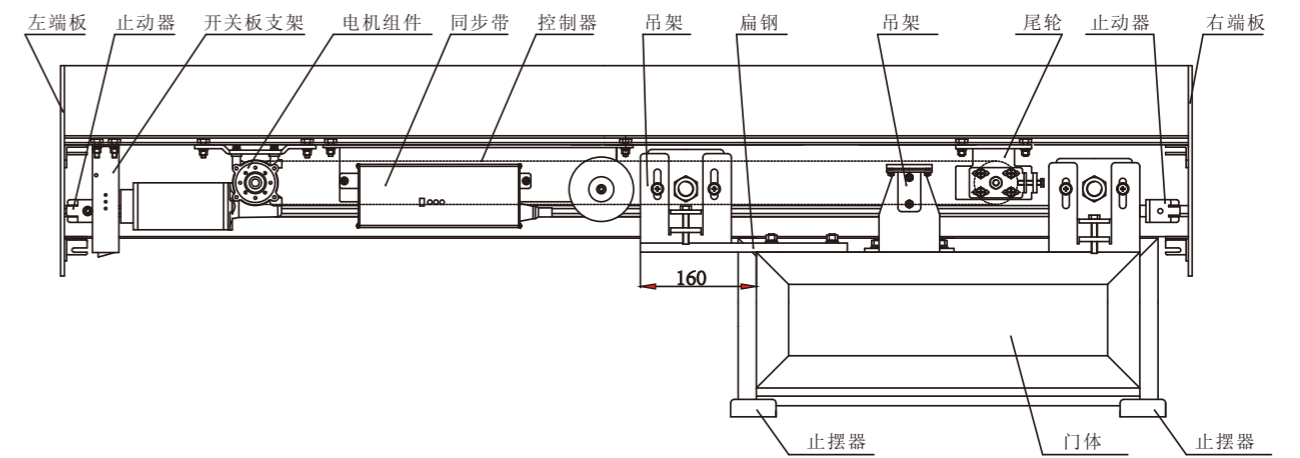
8

机组各部件的安装位置示意图

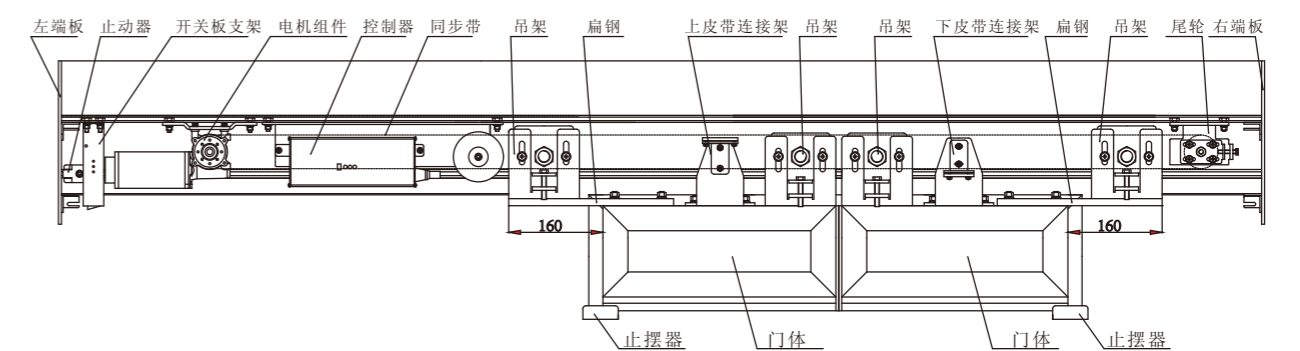
单扇右开型



单扇左开型



双扇对开型



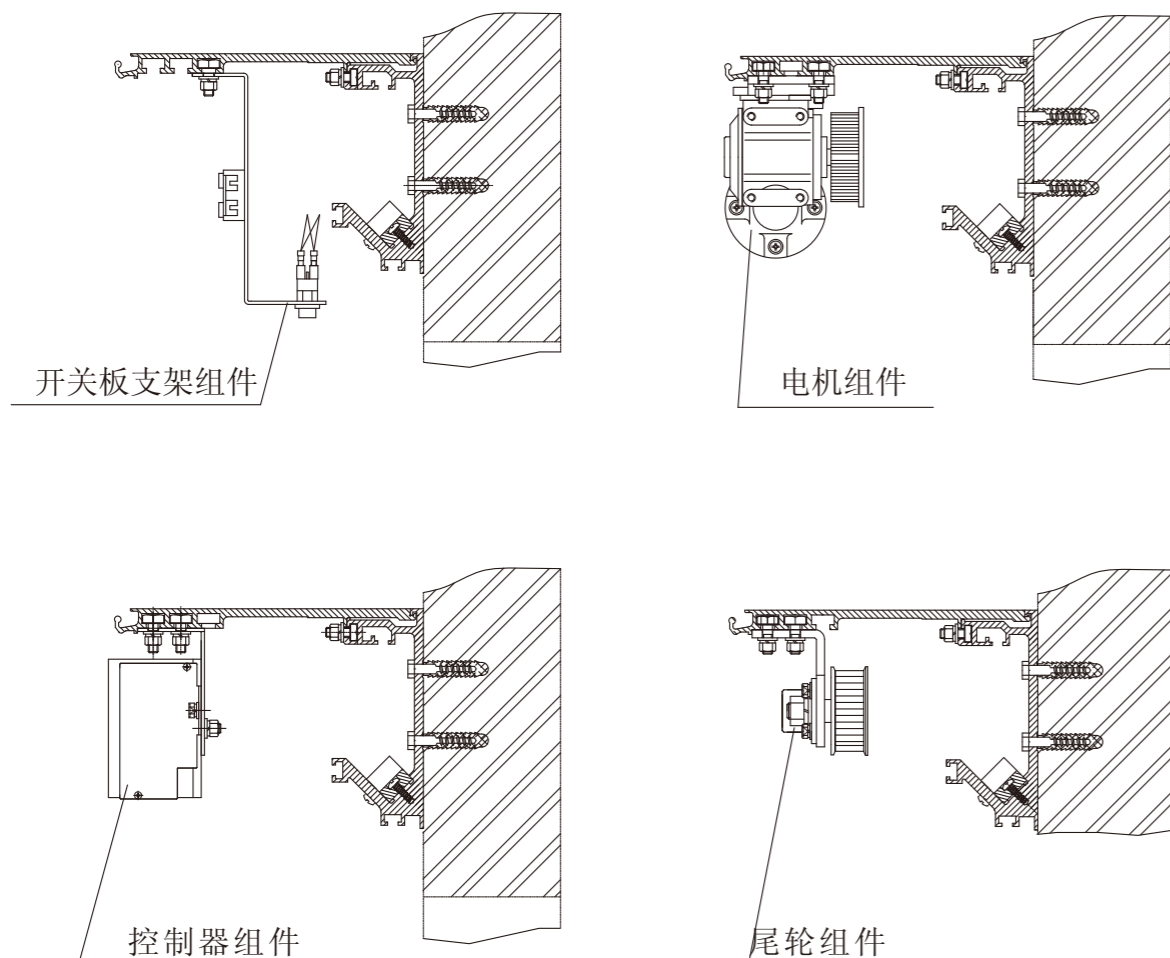
9

各部件的安装

安装开关板组件、电机组件、控制器组件、尾轮组件时,用特制螺栓把它们装在副导轨上相应方槽位置处

(1)先把用于固定电源开关板、电机组件、控制器组件和尾轮组件的特制螺栓从副导轨两端卡入副导轨相应方槽之中;

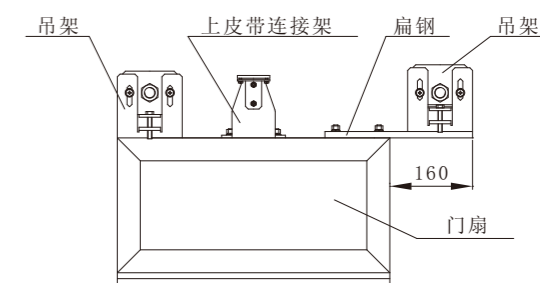
(2)待特制螺栓放置在副导轨方槽合适位置后,再分别将上述组件用外六角螺母 M6、 $\varnothing 6$ 平弹垫固定。



吊架、皮带连接架位置的安装

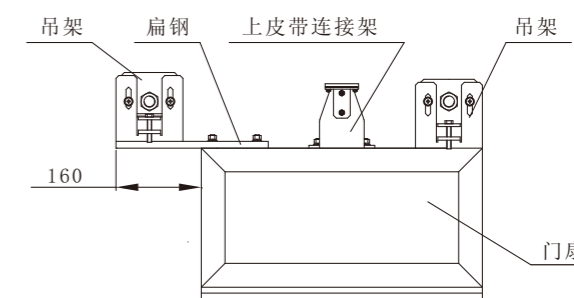
单扇右开型

用于固定吊架、上皮带连接架和扁钢的外六角螺栓在加工门体时已预先放置,吊架如上图所示排列,左吊架与门体左侧面平齐,扁钢安装在门扇的右侧,保证扁钢伸出尺寸160,上皮带连接架安装在门扇上沿中部。将各螺栓拧紧。



单扇左开型

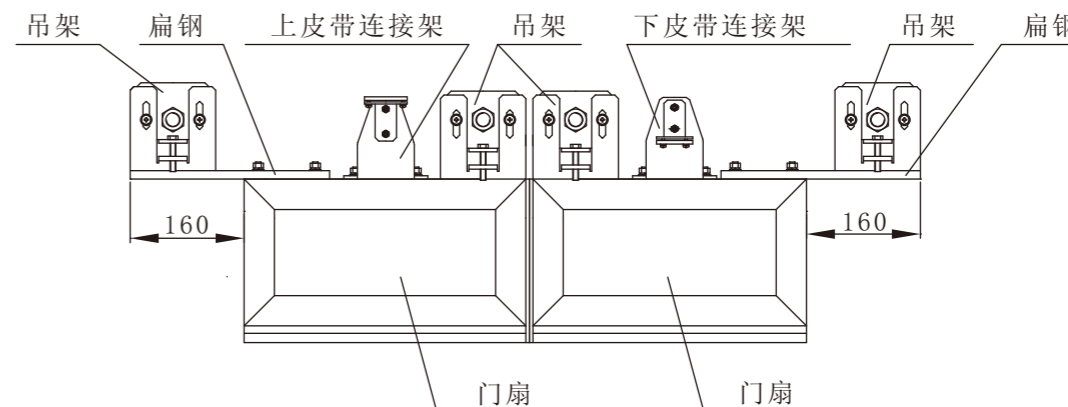
用于固定吊架、上皮带连接架和扁钢的外六角螺栓在加工门体时已预先放置,吊架如上图所示排列,扁钢安装在门扇的左侧,保证扁钢伸出尺寸160,右吊架与门体右侧面平齐,上皮带连接架安装在门扇上沿中部。将各螺栓拧紧。



双扇对开型

用于固定吊架、上皮带连接架和扁钢的外六角螺栓在加工门体时已预先放置,吊架、上下皮带连接架和扁钢安装位置如上图所示排列,将各螺栓拧紧。

注:安装左右吊架时,确认两者平直、直线安装。



门扇的悬吊

将装有吊架、皮带连接架的门扇从导轨侧面滑移进入小导轨之上,把门扇吊挂在导轨上.将门扇向左右方向滑动,固定好止摆器.

门扇的调整

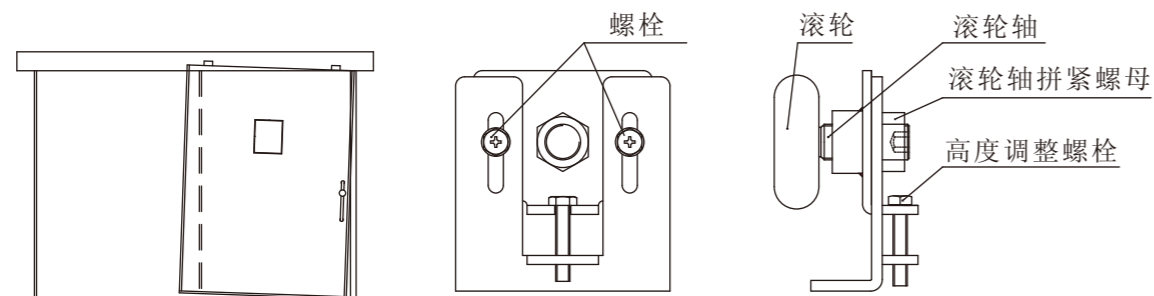
调整步骤:

- (1)左右吊架应直线安装在门扇上.
- (2)将门扇悬吊在导轨上后,如门扇有自由向左或向右滑动现象,则说导轨没有水平安装,此时应卸下门扇,重新调整导轨位置,使之呈水平状态.
- (3)门扇悬吊在导轨上时,应能用手轻轻打开或关上.
- (4)门扇应垂直悬吊

当活动门扇与固定门扇之间的缝隙上下不一致时,拧松吊架滚轮轴上的拼紧螺母,用10#内六角扳手调节滚轮轴,使滚轮轴相对吊架轴向移动,调整滚轮与吊架之间的距离,从而调节门扇上部与墙壁之间的距离;再调整门体下沿的止摆器(止摆器上有用于调节用的长槽)与墙壁的相对位置,从而使缝隙大小符合规定要求,保证稳定、可靠的密封性能.

当活动门扇如下图所示发生倾斜不正时,可调整吊架部件上的高度调整螺栓使之垂直.拧松吊架部件的螺栓,调节高度调整螺栓,顺时针转动时,门扇上升;逆时针转动时,门扇下降.调整到门扇关闭时消除门扇与地坪的音隙,拧紧吊架上的螺栓.

- (5)活动门扇与导轨、盖板、门框及地坪等静止物应无摩擦现象.
- 注意小导轨上不准涂油,否则吊架上的滚轮有打滑现象,使门扇产生颤动,影响行走.

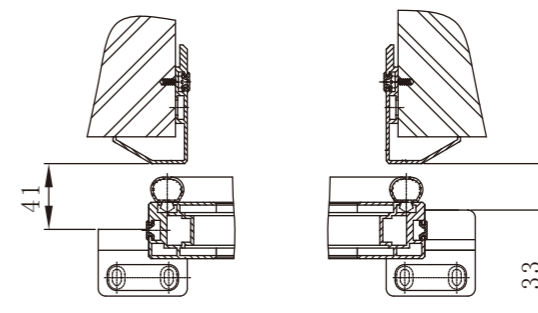


12

止摆器的安装

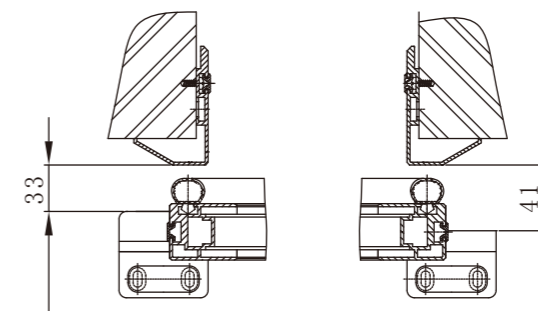
单扇右开型

两止摆器的位置如下图所示,调整螺钉,可前后移动止摆器的位置,按图示所示的尺寸确定止摆器的准确位置,使门扇在关闭时密合,保证可靠的密封性能.



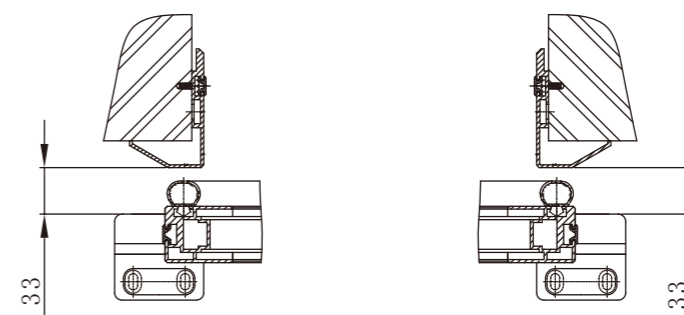
单扇左开型

两止摆器的位置如下图所示,调整螺钉,可前后移动止摆器的位置,按图示所示的尺寸确定止摆器的准确位置,使门扇在关闭时密合,保证可靠的密封性能.



双扇对开型

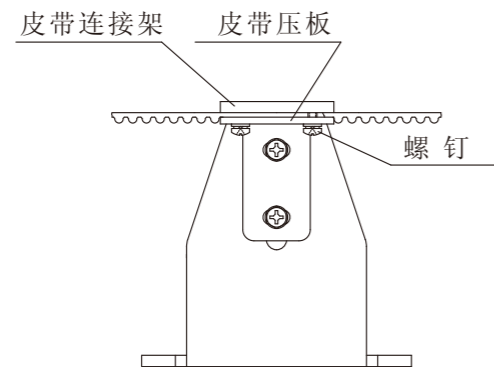
两止摆器的位置如下图所示,调整螺钉,可前后移动止摆器的位置,按图示所示的尺寸确定止摆器的准确位置,使门扇在关闭时密合,保证可靠的密封性能.



13

皮带部件的安装

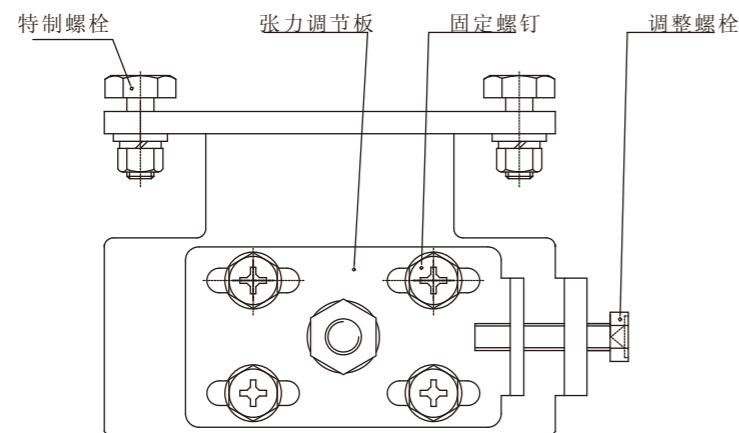
- (1) 将同步带挂在导轨左右两边的带轮上。
- (2) 拆下螺钉, 将切割好的皮带齿部对准嵌入皮带压板上的长方槽中, 并在中心对接两端, 然后再把皮带压板与皮带连接架贴紧, 拧入螺钉, 紧固定位。



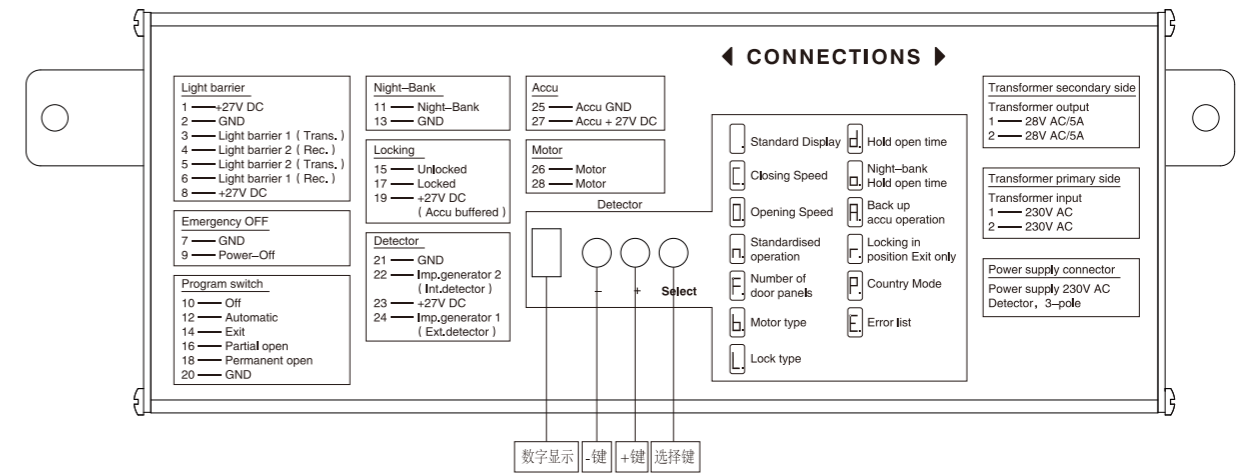
皮带张力的调整

通过调整尾轮部件来调整皮带张紧力

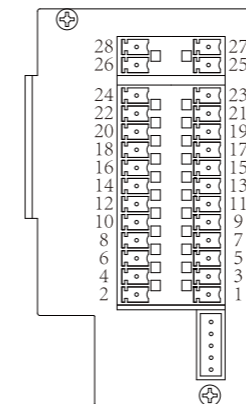
- (1) 把用于固定尾轮部件螺母拧松, 向右边用力拉尾轮, 使皮带保持绷紧, 再拧紧装于四个特制螺栓上的螺母;
- (2) 拧松四个固定螺钉;
- (3) 沿顺时针方向转动张力调整螺栓, 使调节板产生右移, 皮带张力逐渐增大, 调整至张力适度。
- (4) 拧紧四个固定螺钉;
- (5) 皮带经过一段时期使用后, 会产生少许伸长现象, 此时应对皮带张力重新调整, 重复步骤1-4



控制器与接线端子的介绍

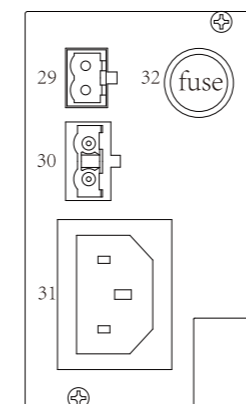


控制器左端



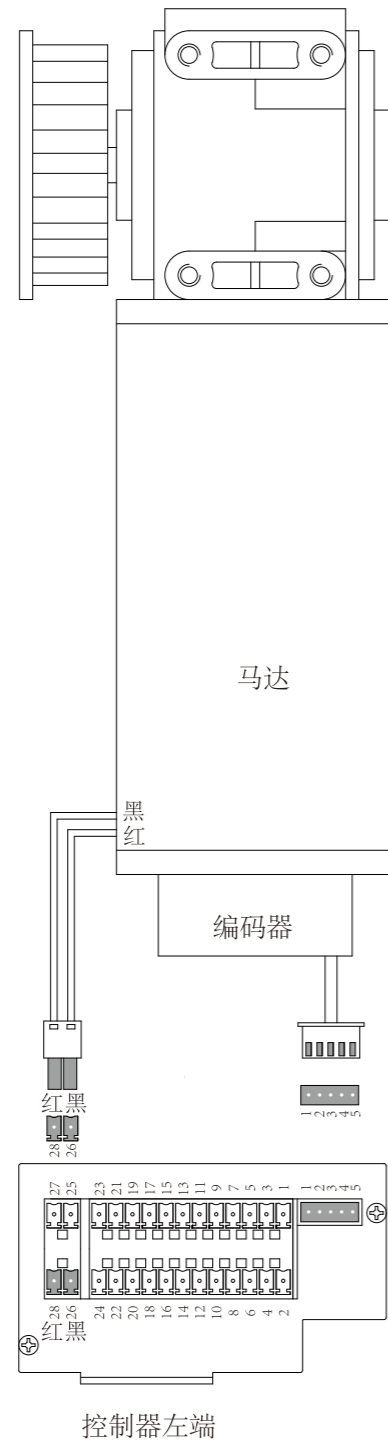
- | | |
|-------------|-------------|
| 1. +27V | 11. 外置解锁 |
| 2. 地线 | 12. 自动 程序开关 |
| 3. 发射电眼2 | 13. 地线 |
| 4. 接受电眼2 | 14. 单向开启 |
| 5. 发射电眼1 | 15. 解锁 |
| 6. 接受电眼1 | 16. 部分开启 |
| 7. 地线 | 17. 上锁 |
| 8. +27V | 18. 长期开启 |
| 9. 急停按钮 | 19. +27V |
| 10. 关闭 程序开关 | 20. 地线 |

控制器右端



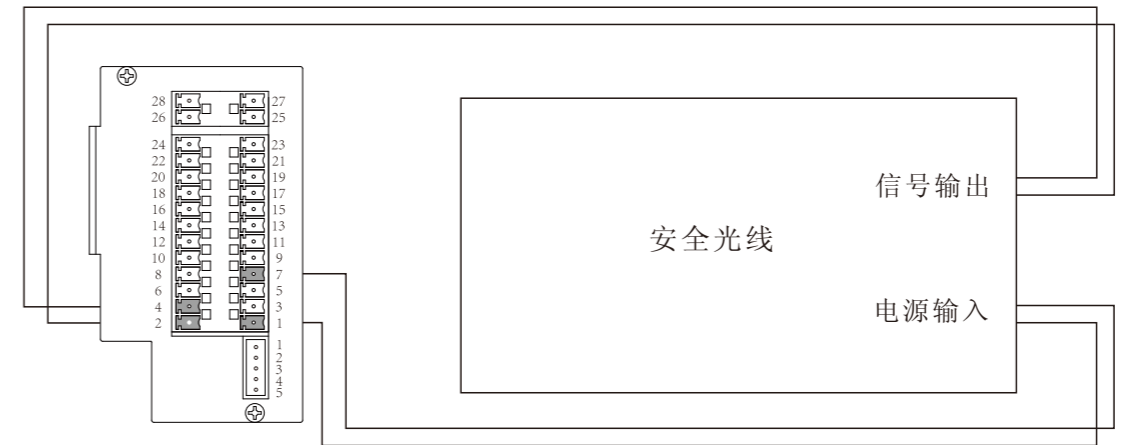
- | | |
|-----------|-----------|
| 21. 地线 | 29. 变压器次级 |
| 22. 门内感应器 | 30. 变压器主级 |
| 23. +27V | 31. 电源 |
| 24. 门外感应器 | 32. 保险丝 |
| 25. 蓄电池- | |
| 26. 马达 | |
| 27. 蓄电池+ | |
| 28. 马达 | |

马达接线图

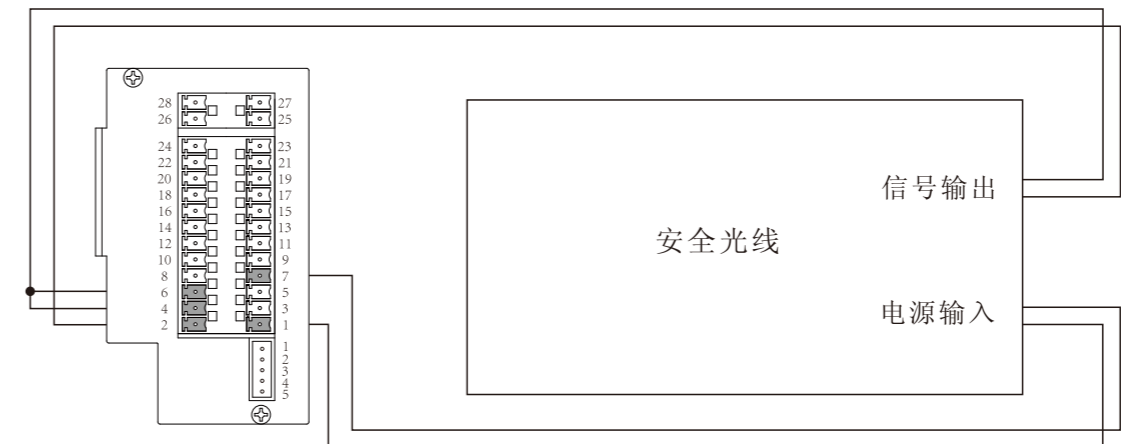


安全光线的连接

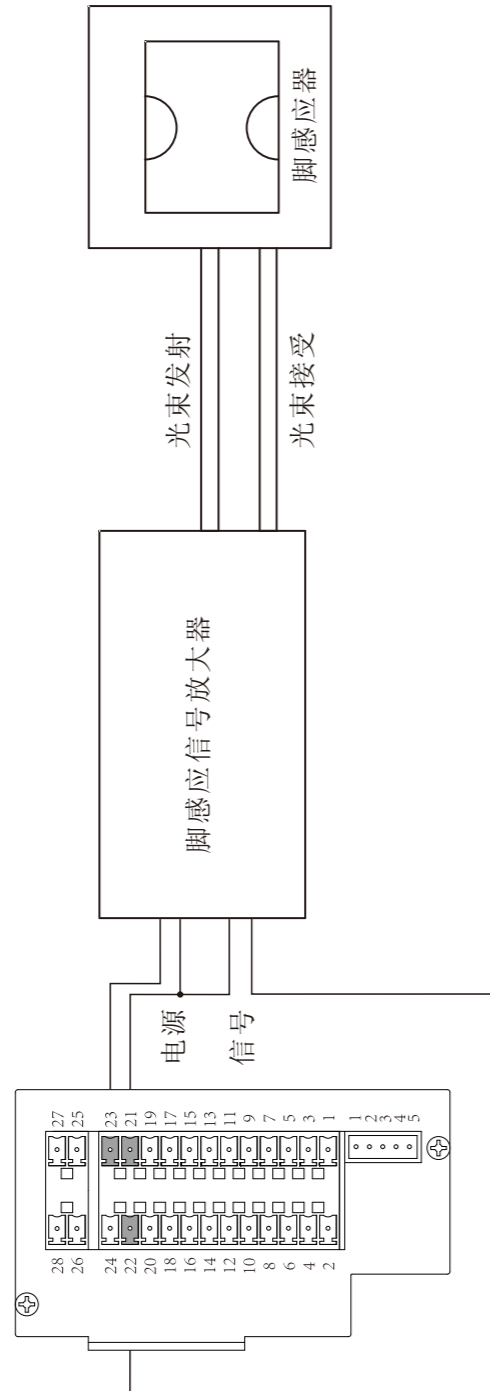
单光束



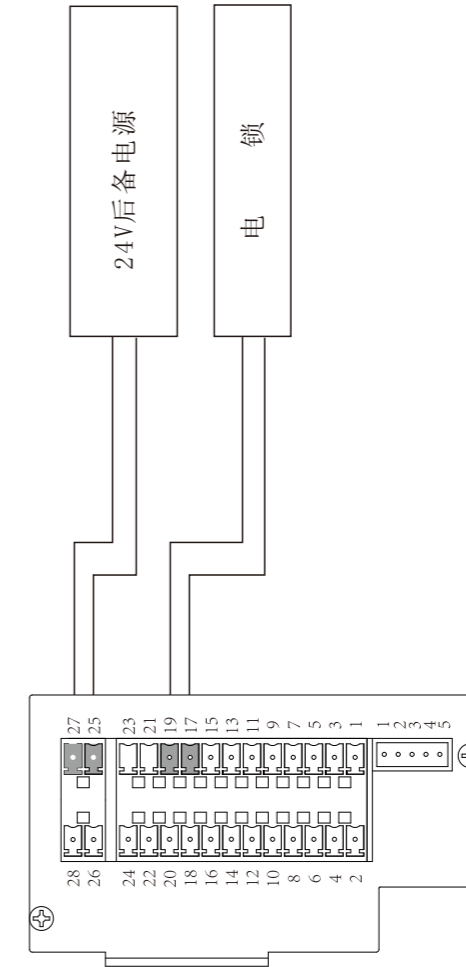
双光束

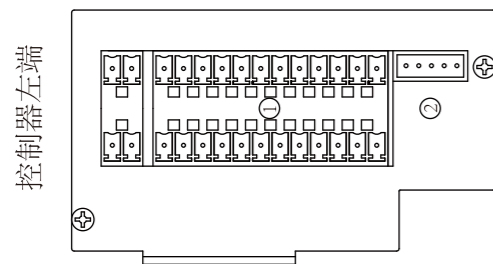
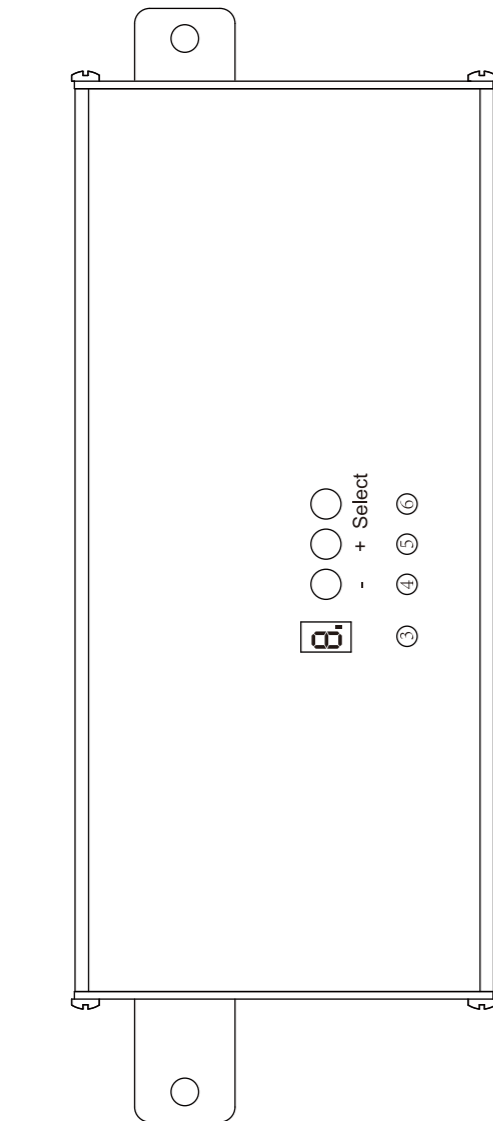
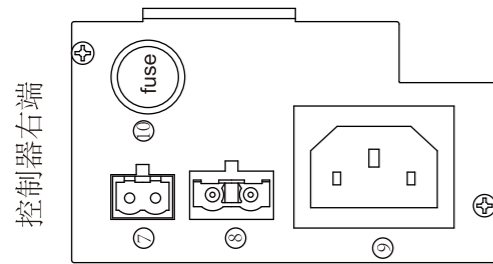


脚感应开关的连接



后备电源跟电锁的连接

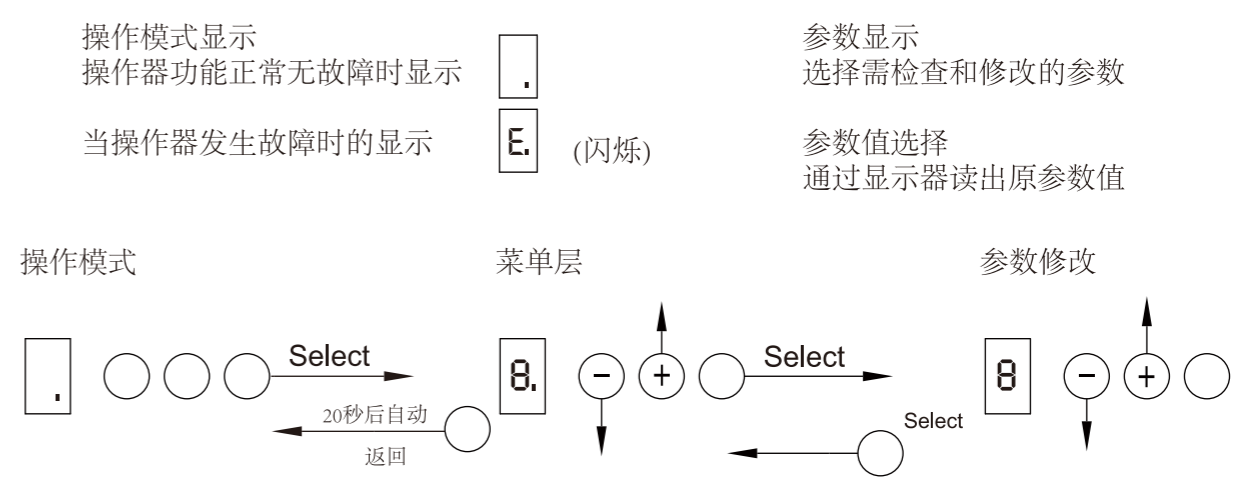




接线柱描述

- | | | | |
|---------|------------|-----------|-----|
| ① 接线柱 | 正常操作显示 | ○ ○ ○ ○ | [.] |
| ② 编码器 | 显示器闪烁：故障显示 | ○ ○ ○ ○ | [E] |
| ③ 7段显示器 | 选择下一层菜单 | ○ ○ ○ ● | [B] |
| ④ - 键 | 选择下一层菜单 | ○ ○ ○ ○ | [B] |
| ⑤ + 键 | 选择上一层菜单 | ○ ○ ○ ○ ● | [C] |
| ⑥ 选择键 | 单向开启上锁设置 | ○ ○ ○ ○ | [r] |
| ⑦ 变压器次级 | 蓄电池操作模式设置 | ○ ○ ○ ○ | [R] |
| ⑧ 变压器主级 | 外置解锁时间设置 | ○ ○ ○ ○ | [o] |
| ⑨ 电源 | | | |
| ⑩ 保险丝 | | | |
-
- | | | | |
|-----------|-----------|---------|-----|
| 开门停顿时间设置 | 开门停顿时间设置 | ○ ○ ○ ○ | [d] |
| 马达类型设置 | 马达类型设置 | ○ ○ ○ ○ | [b] |
| 单开门/双开门设置 | 单开门/双开门设置 | ○ ○ ○ ○ | [F] |
| 操作模式设置 | 操作模式设置 | ○ ○ ○ ○ | [r] |
| 开门速度设置 | 开门速度设置 | ○ ○ ○ ○ | [G] |
| 关门速度设置 | 关门速度设置 | ○ ○ ○ ○ | [C] |
| 故障显示 | 故障显示 | ○ ○ ○ ○ | [E] |

菜单结构描述



参数 \ 定义	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	b	c	d
[E]	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×
[C]	×	×	×	×	×	×	×							
[G]	×	×	×	×	×	×	×	×	×					
[r]	×	×												
[F]		×	×											
[b]	×	×												
[d]	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×				
[o]	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×				
[R]	×	×	×											
[r]	×	×												
[P]	×	×												
[L]	×	×	×	×										

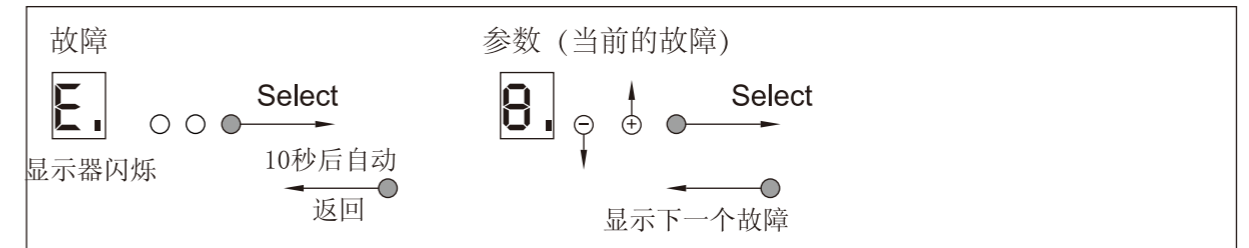
使用“+”、“-”、“select”键进行参数修改
当设置参数时,首先按如下顺序进行检查

1. [P] 检查如需要进行调整
2. [r] 检查如需要进行调整
3. [R] 检查如需要进行调整
4. [L] 检查如需要进行调整

关联设定: P.		
P.	0.	1.
r.	0. 到 2.	0. 到 1.
R.	0. 到 2.	

参数设定描述			
C. 关门速度:	0. 10 cm/秒	4. 30 cm/秒	0. 开门速度:
1. 15 cm/秒	5. 35 cm/秒	1. 15 cm/秒	4. 30 cm/秒
2. 20 cm/秒	6. 40 cm/秒	2. 20 cm/秒	5. 35 cm/秒
3. 25 cm/秒		3. 25 cm/秒	6. 40 cm/秒
			7. 45 cm/秒
			8. 50 cm/秒
r. 操作模式:	0. BRG 232	F. 门页数设定:	1. 单开门
1. DIN V 18650		2. 双开门	
d. 开启停顿时间:	0. 0.5 秒	0. 外置解锁停顿时间:	0. 0.5 秒
1. 1 秒	5. 10 秒	1. 1 秒	5. 10 秒
2. 2 秒	6. 15 秒	2. 2 秒	6. 15 秒
3. 5 秒	7. 20 秒	3. 5 秒	7. 20 秒
4. 8 秒	8. 25 秒	4. 8 秒	8. 25 秒
	9. 30 秒		9. 30 秒
R. 蓄电池操作模式:	0. No battery	r. 单向开启上锁模式:	0. 不上锁
1. Emergency closing		1. 上锁	
2. Emergency opening			
P. 程序模式:	0. 标准程序模式	L. 电锁类型:	0. 无电锁
		1. 双稳态电锁	1. 双稳态电锁
		2. 单稳态解锁装置	2. 单稳态解锁装置
		3. 单稳态上锁装置	3. 单稳态上锁装置

确认故障信息 当前的故障能被显示确认(必须排除显示的故障)共可储存10个故障信息



故障代码描述	解决方法
0 无故障	
1 编码器	电源重置
2 学习标定行程不足	断电, 门体移到中间通电
3 学习故障	门体, 行程超长
4 力故障	检查门体滑动阻力, 程序开关从“自动”到“关闭”位置再返回到“自动”
5 门堵塞	移除阻塞物, 程序开关从“自动”到“关闭”位置再返回到“自动”
6 系统测试故障	电源重置
7 紧急按钮	释放紧停按钮
8 过电流	设置程序开关从“自动”到“关闭”位置再返回到“自动”

首次启动故障

更改电机运转方向
在首次启动时, 当门页执行打开循环时,

按此减号键: **.** ●○○

程序及功能测试

▶ 首次启动/调校/功能测试

 客户必须在现场提供220V/16A带有电流保护的交流电源。
电器安装必须由受过专业培训且我方认可的专业技术人员进行。

▶ 基本要求


驱动装置已完整安装好。
连接保护接地。
电眼连接好。
把程序控制开关，脉冲发生器,电锁等组件安装连接好。
限位挡块按以下方法调校:
A) 两页滑动门在开至最大时应碰到装在导轨左或右的限位挡块。
B) 闭门时，中央挡块应调校至滑动门页接触到密封条，无框玻璃门中央门隙大约为4mm。
门页移动必须顺畅。检查驱动皮带的连接螺栓，需要时替换。

▶ 首次启动

将门页移动到半开位置。
设置程序开关到“自动”位置。
解开紧停按钮。

▶ 装载程序-首次启动

接通电源同时按下“Select”按钮并保持，直至感应门以慢速度运行。

 感应门必须执行慢速关闭功能。
如感应门执行慢速开启功能，可选择如下方法进行操作：
方法一：按控制单元上的“-”键直至感应门以慢速关闭。
方法二：切断电源并将二马达线对换并重复以上操作。
感应门的方向改变后必须再做一次首次启动。
感应门在关闭过程中系统将自动装载工厂的基本参数设定，如开门速度，门重，开启停顿时间。当感应门关闭后，系统将执行自我学习循环。系统在执行自我学习循环中需保持整个循环的完整。如在循环中发生故障或中断，必须重新进行自我学习循环。
在自我学习过程中电眼，感应探头失效。
感应门以慢速打开然后慢速关闭。此时系统参数即被储存。

首次启动（装载程序）后系统将自动设定如下参数：
断电开启……断电关闭：

$P_{0000} = 0$ $R_{0000} = "0"$ （无备用蓄电池模式）

- 门页数：2（双开门）

- 操作模式：0（标准操作模式）

如系统配置和如上设置不同（如CS系统，具有备用电池，单开门）。

▶ 启动自我学习

为了确定参数，系统必须进行自我学习循环

- 1、按“Select”按钮约3秒。
- 2、设置程序开关到“自动”位置。
感应门关闭并进行自我学习循环。

▶ 调节

控制系统对于日常的操作已预设置到最佳状态。如需进行其他参数设定，需通过控制单元进行设定。

▶ 重新进行基本设定

接通电源并同时按下“Select”按钮直至感应门开始以慢速关闭。

▶ 设置局部开启宽度

局部开启宽度可通过程序开关进行设置。设置程序开关到“长期开启”位置。
感应门以慢速打开，当到达所需的开启宽度时，将程序开关切换到“局部开启”位置，门立即停止，此时所需的局部开启宽度即被储存。

 局部开启的最小宽度限定为每片门页25厘米。

▶ 功能测试

电眼
感应门在每次关闭循环中系统将对电眼进行监控。

手动检查
感应门在关闭过程中：当感应门在关闭时挡住电眼，感应门自动开启。
感应门在开启过程中：当感应门在开启时挡住电眼，感应门保持开启状态。

当中断消除，感应门在预设定的停顿时间过后自动关闭。

▶ 紧停按钮

设置程序开关到“自动”位置。
当感应门在关闭时，按下紧停按钮，感应门立刻停止。
当释放紧停按钮，感应门以慢速开启然后以正常速度关闭。

▶ 电锁

当程序开关设置到“关闭”位置时，感应门关闭并锁上门页。
如 P_{0000} 设置为 P_{1000} ，当程序开关设置到“单向开启”时，感应门关闭并锁上门页。

当程序开关设置到其它程序模式时，电锁自动解锁。

▶ “外置解锁系统”之脉冲发生器（选项）

设置程序开关至“关闭”位置，感应门关闭并上锁。以“外置解锁系统”（例如钥匙开关，磁卡等）之脉冲发生器产生开门信号，电锁解锁门页自动打开。如装有电眼，当人经过电眼后，门页自动关闭并上锁。如系统未安装电眼，或没有人经过电眼时，则在固定的开启停顿时间后，门页自动关上并上锁。

! 系统调整后，关闭边缘的力必须被限制在安全的范围内或安装电眼。建议电眼的安装高度为 50 cm。

▶ 关闭循环中堵塞：

如果门页在关闭循环中遇堵，门页将自动开启到全开启位置，然后门页以慢速关闭。
如果堵塞故障未排除，系统将重复以上过程。
如果堵塞故障已排除，系统将自动恢复到原操作模式。

▶ 开启循环中堵塞：

如果门页在开启循环中遇堵，门页将自动关闭。
当感应门再次开启时，感应门将以慢速开启。
如障碍物未被移去，感应门将作5次开启尝试。
如障碍物仍然被移去，感应门将在堵塞处停止。
如障碍物已被移去，感应门以慢速开启并返回到正常操作模式。

参数 $\square_{\text{R}}\text{○○○}$ （菜单：操作模式）须设置为 $\square_{\text{I}}\text{○○○}$ 。

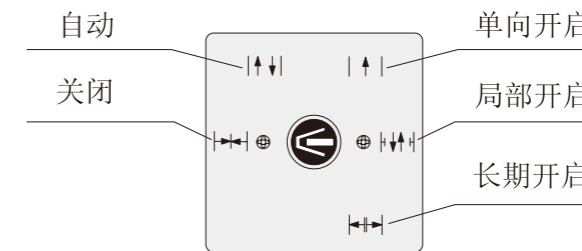
▶ 移交

一切调校及功能检查后，应将“操作指引”移交给使用者，并给予必要的指导，以求使用方法正确。

操作指引

▶ 程序开关

程序控制开关可以选择以下程序模式：



▶ 程序开关设定：

一切调校及功能检查后，应将“操作指引”移交给使用者，并给予必要的指导，以求使用方法正确。

关闭： $\left| \leftarrow \rightarrow \right|$ 门页关闭，感应门系统处于关闭状态。如感应门系统装有电锁，则门页被锁定。

关闭： $\left| \uparrow \downarrow \right|$ 当人或物体进入感应器探测范围时，门页自动打开，预设定的开启停顿时间过后，门页自动关闭。开启停顿时间可通过系统参数进行设定。

单向开启： $\left| \uparrow \right|$ 门外感应器失效，感应门系统只接收室内感应器信号。感应门成为单向通道。（例如：在营业时间结束后使用）当人或物体进入到室内感应范围内，门页自动开启到全开位置，在预设定的开启停顿时间过后，门页自动关闭。

如果 $\square_{\text{R}}\text{○○○}$ 设定为 $\square_{\text{I}}\text{○○○}$ ，则门页自动关闭并上锁。

▶ 长期开启：

门页以慢速打开并保持在开启状态，直至程序控制开关改为另一程序模式。

▶ 局部开启：

当人或物体进入感应范围内，门页自动打开至预设定的开启宽度。在预设定的开启停顿时间过后，门页自动关闭。

▶ 设置局部开启宽度

感应门的开启宽度可单独调节。开启宽度可设置为全开或局部开启宽度。（例如：冬季使用以减低风力）

设置程序开关至“长期开启”位置：

门页以慢速打开。

当门页打开至所需局部开启宽度时，设置程序开关至“局部开启”位置。

此时门页停顿，系统储存局部开启的宽度，然后门页以慢速开启至全开位置，在开启停顿时间过后门页自动关闭。

现感应门将执行局部开启功能。

▶ 室外感应器

程序开关设置到：“自动”或“局部开启”位置：
当人或物体进入感应区域时，门页自动打开。
当开启停顿时间过后，门页自动关闭。

▶ 室内感应器

程序开关设置到：“自动”或“单向开启”或“局部开启”位置：
当人或物体进入感应区域时，门页自动打开。
当开启停顿时间过后，门页自动关闭。

▶ 紧停按钮（选项）

当按下紧停按钮时，马达电路被切断。此时可用手动来推动门页。

▶ “外置解锁系统”的脉冲发生器（选项：钥匙开关或磁卡）

程序开关设置到“自动”或“单向开启”或“局部开启”位置：
通过使用钥匙开关或磁卡发出开门信号，门页自动打开。在外置解锁开启停顿时间过后，

门页自动关闭。（□○○○）

如果□○○○ 设定为 □!○○○，则门页自动关闭并上锁。

程序开关设置到“关闭”位置：
通过使用钥匙开关或磁卡发出开门信号，门页自动打开，在外置解锁开启停顿时间过后或或行人经过电眼进入室内，（如装有电眼）感应门自动关闭。

▶ 断电后重新启动

断电恢复后，控制系统将执行自我测试功能，约5秒后感应门以慢速关闭并自动返回到程序开关所设置的程序模式。如果紧停按钮被按下时，将不能自动恢复。

▶ 故障处理

如门页不能关闭或开启时，检查以下各项：
电源是否有电？
紧停按钮是否解除？
程序控制开关是否在正确位置？
电眼是否清洁？是否有阻碍物在电眼监察区？
是否有阻碍物阻碍门页移动？
如以上检查都正常，则请通知有关技术工程师进行检查。

▶ 保养

感应门从首次启动起，每年最少保养一次。
感应门系统须由专业工程师或授权的专业人员进行检查及保养。

▶ 保洁

感应门在清洁期间，程序开关应按要求设置到“关闭”或“长期开启”位置，以确保安全。
感应门机械装置及玻璃等可用湿布及普通清洁剂清洗。
电眼只可用干布清洗。地面的导向座应常保持清洁。

▶ 故障诊断

如果在首次启动或平常操作期间发生故障，请先检查如下各项：

- 主电源是否正常？
- 紧急按钮是否打开？
- 程序开关是否设置在正确位置？
- 电眼有无堵塞物？电眼是否干净？
- 门是否被堵住？
- 门页是否可自由移动？（承载架顶端挡块、运行导轨、导向座）
- 所有的保险丝是否完好？
- 所有的脉冲发生器、紧停按钮、程序开关、电锁是否正确接线？
- 所有连接是否良好？

下列表格将给您提供一般故障说明

故障现象	可能的原因	故障排除方法
门页移动速度不稳或不能控制	连接器、增益编码器电缆	正确连接增益编码器或更换电缆
门页仅能开启 50厘米	自我学习循环未完成	进行自我学习循环
程序开关在所有位置时感应门保持打开	电眼	检查电眼功能
	紧急按钮	拔掉插头，跨接接线柱7/9，如果故障消除，替换紧急按钮。
程序开关在“自动”、“单向开启”、“局部开启”位置时感应门保持打开	室内外感应探头故障或感应探头灵敏度太高	调整感应探头灵敏度或替换感应探头
程序开关在“自动”、“单向开启”、“局部开启”位置时感应门保持关闭	室内外感应探头故障	检查感应探头 检查控制单元23/21直流电源24V 是否正常？
电锁不能上锁	电锁故障	检查电锁连接或替换电锁
	自我学习未完成	进行自我学习循环